

Resumo

Neste trabalho mostraremos a existência de soluções não triviais para a seguinte classe de sistemas Hamiltonianos

$$\ddot{q}(t) - \nabla F(t, q(t)) = f(t)$$

e

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t)) = \nabla F(t, u(t)) + f(t).$$

A principal ferramenta usada é o método variacional, mais precisamente, argumentos de minimização e teoremas de minimax como o passo da montanha com a condição de Cerami.

Palavras-chaves: Soluções Homoclínicas, Soluções Periódicas e Métodos Variacionais.

Abstract

In this work we show the existence of nontrivial solution for the following class of Hamiltonian systems

$$\ddot{q}(t) - \nabla F(t, q(t)) = f(t)$$

and

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t)) = \nabla F(t, u(t)) + f(t).$$

The main tool used is the variational methods, more precisely, minimization arguments and minimax theorems like mountain pass theorem with Cerami condition.

Keywords: Homoclinic solutions, Periodic solutions and variational methods.

Universidade Federal de Campina Grande
Centro de Ciências e Tecnologia
Programa de Pós-Graduação em Matemática
Curso de Mestrado em Matemática

Existência de Soluções Periódicas e Homoclínicas para uma Classe de Sistemas Hamiltonianos

por

Kelmem da Cruz Barroso [†]

sob orientação do

Prof. Dr. Claudianor Oliveira Alves

Dissertação apresentada ao Corpo Docente do Programa de Pós-Graduação em Matemática - CCT - UFCG, como requisito parcial para obtenção do título de Mestre em Matemática.

[†]Este trabalho contou com apoio financeiro da Capes-Reuni

Existência de Soluções Homoclínicas para uma classe de Sistemas Hamiltonianos

por

Kelmem da Cruz Barroso

Dissertação apresentada ao Corpo Docente do Programa de Pós-Graduação em Matemática - CCT - UFCG, como requisito parcial para obtenção do título de Mestre em Matemática.

Área de Concentração: Matemática

Aprovada por:

Prof. Dr. Luciana Roze de Freitas

Prof. Dr. Daniel Cordeiro de Moraes Filho

Prof. Dr. Claudianor Oliveira Alves

Orientador

**Universidade Federal de Campina Grande
Centro de Ciências e Tecnologia
Programa de Pós-Graduação em Matemática
Curso de Mestrado em Matemática**

Setembro/2011

Agradecimentos

Primeiramente, agradeço A Jeová O Deus de Abraão Isaac e Jacó pelas bênçãos concedidas.

A minha família e a minha namorada Elifaleth Sabino pela compreensão e apóio.

Ao professor Claudianor pela paciência, amizade e por mostrar significativamente o sentido da palavra orientador.

Ao professor Giovany Figueiredo pela enorme contribuição acadêmica e pela amizade.

Aos professores do departamento: Horácio, Brandão, Júlio, Daniel, Marco Aurélio, Aparecido, Alânnio, Lindomberg e aos demais.

Aos amigos: Denilson, Hildênio, Cláudio, Jussie, Ailton, Marcos, Fabrício, Annaxsuel, Alex e aos demais colegas.

A Capes-Reuni pelo apoio financeiro.

Dedicatória

A minha família.

Notações

- (1) (\cdot, \cdot) produto interno usual em \mathbb{R}^N .
- (2) $[\cdot]$ referência bibliográfica.
- (3) X^* espaço dual de X .
- (4) \rightharpoonup convergência fraca.
- (5) *q.t.p.* quase todo ponto.
- (6) $A_\delta = \{u \in X : \text{dist}(u, A) \leq \delta\}$.
- (7) $\text{dist}(u, A) = \inf\{\|u - v\|; v \in A\}$ distância do ponto u ao conjunto A .
- (8) $X - A$ ou A^c denota o complementar de A em relação a X .
- (9) $W^{1,p}(\Omega) = \{u \in L^p; \frac{\partial u}{\partial x_i} = v_i \in L^p(\Omega), i = 1, 2, \dots, N\}$, onde $p \in [1, \infty)$ e $\Omega \subset \mathbb{R}^N$.
- (10) $\|\cdot\|_{W^{1,p}(\Omega)} = \|\cdot\|$ norma em $W^{1,p}(\Omega)$
- (11) $C^p([0, T], \mathbb{R}^N) = C(0, T; \mathbb{R}^N)$ denota o espaço das funções contínuas definidas em $[0, T]$ e assumindo valores em \mathbb{R}^N , cujas derivadas até a ordem p são contínuas.
- (12) $\|\cdot\|_\infty$ Norma do espaço $C([0, T], \mathbb{R}^N)$.
- (13) $B_r(x)$ irá denotar a bola aberta de centro x e raio r .
- (14) $\bar{B}_r(x)$ irá denotar a bola fechada de centro x e raio r .

Sumário

Introdução	6
1 Pontos Críticos via Minimização e o Teorema do Passo da Montanha	9
1.1 Funções Semi-Contínuas Inferiormente	11
1.2 Funções Convexas	13
1.3 Equação de Euler	15
1.4 Teorema do Passo da Montanha	16
1.5 A condição Cerami	25
2 O Método Direto do Cálculo das Variações	27
2.1 O Cálculo das Variações com Condições de Contorno Periódicas	27
2.2 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não Autônomo com Não Linearidade Limitada	39
2.3 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não Autônomo com Potencial Periódico.	44
2.4 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não-Autônomo com Potencial convexo	49
3 Soluções Homoclínicas para Sistemas Hamiltonianos de Segunda Or- dem Não-Autônomo com um Potencial Coercivo	58
4 Soluções Homoclínicas para Sistemas com o p-Laplaciano com Potên- cial Coercivo	67
4.1 Soluções Homoclínicas para um Sistema não Linear de Segunda Ordem com o p-Laplaciano	77

5 Soluções Homoclínicas para Sistemas Hamiltonianos Superquadráticos sem a Condição de Periodicidade	85
A Introdução aos Espaços de Sobolev	102
A.1 Alguns resultados sobre Distribuições	102
A.2 Suporte de funções.	102
A.3 Espaço de Funções Teste	103
A.4 Convergência em $C_0^\infty(\Omega)$	103
A.5 Distribuições sobre $D(\Omega)$	103
A.6 Derivada Fraca de Funções em $L_{loc}^1(\Omega)$	105
A.7 Espaços de Sobolev	105
A.8 Imersões nos Espaços de Sobolev	106
A.9 O espaço $W_0^{k,p}(\Omega)$	108
B Resultados Importantes	109
B.1 O problema de Cauchy	114
B.2 Séries de Fourier	115
Bibliografia	116

Introdução

Neste trabalho estamos interessados em encontrar soluções homoclínicas para o sistema Hamiltoniano

$$\ddot{q}(t) + \nabla F(t, q(t)) = f(t). \quad (1)$$

Por um sistema Hamiltoniano entendemos como sendo um sistema de $2N$ equações diferenciais ordinárias da forma

$$\dot{q} = H_p, \quad \dot{p} = -H_q$$

onde a função $H = H(q, p, t)$ é chamada de Hamiltoniano, é uma função diferenciável a valores reais definida sobre um aberto de $\mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}$ e os vetores p e q são tradicionalmente denominados de vetor posição e momento (ver [13]). No nosso caso trataremos com sistemas mecânicos dados por

$$\ddot{q} = \nabla V(q)$$

onde $V : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ é uma função diferenciável chamado de função potencial e a função hamiltoniana é dada por

$$H(q, p) = \frac{1}{2}|p|^2 - V(q).$$

Cujo sistema associado a este problema é

$$\dot{q} = p, \quad \dot{p} = \nabla V(q).$$

Desde que J. Mawhin e M. Willem estudaram soluções periódicas para sistemas Hamiltonianos e obtiveram uma série de resultados (ver [1]) uma extensiva literatura para a existência de soluções periódicas obtidas por um argumento de minimização e pelo uso do Teorema do Passo da Montanha tem surgido. O método consiste em considerar uma sequência de sistemas de equações diferenciais para (1), isto é,

$$\ddot{q}(t) + \nabla F(t, q(t)) = f_k(t). \quad (2)$$

onde $f_k(t)$ é uma restrição de f restrita a um intervalo do tipo $[-kT, kT)$ e as soluções de (2) formam uma sequência cujo limite na topologia $C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ é uma solução homoclínica para (1). Dizemos que uma solução q_0 é homoclínica em $x \in \mathbb{R}^N$, se $q_0(t) \rightarrow x$ e $\dot{q}_0(t) \rightarrow x$, quando $|t| \rightarrow \infty$.

No Capítulo 1, estudamos os teoremas que nos possibilitarão encontrar soluções para (1), onde destacamos o Lema de Deformação e o Teorema do Passo da Montanha com a condição de Cerami. Além do estudo de algumas propriedades sobre funções semi-contínuas inferiormente e convexas.

O Capítulo 2 é dedicado ao estudo da existência de solução periódica do seguinte problema

$$\begin{cases} \ddot{u}(t) = \nabla F(t, u(t)) & q.t.p. \text{ sobre } [0, T] \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0. \end{cases}$$

Onde o potencial F assume caráter periódico e convexo.

O Capítulo 3 trata da existência de solução homoclínica não trivial para sistemas do tipo (1) com um potencial coercivo.

O Capítulo 4 trata de sistemas com o p-Laplaciano dado por

$$\frac{d}{dt}(|\dot{q}(t)|^{p-2}\dot{q}(t)) = \nabla F(t, q(t)) + f(t)$$

onde $p > 1$, $t \in \mathbb{R}$ e iremos generalizar alguns resultados obtidos no Capítulo 3. Nos Capítulos 3 e 4 o método utilizado para obter tais soluções foi o de minimização global.

No Capítulo 5 voltamos a tratar com a equação (1), porém retiramos todas as condições de periodicidade sobre o potencial e utilizamos métodos minimax para obter solução para (1).

Por fim os apêndices trazem resultados sobre os espaços de Sobolev, séries de Fourier e resultados importantes que foram utilizados ao longo desta dissertação.

Capítulo 1

Pontos Críticos via Minimização e o Teorema do Passo da Montanha

O nosso objetivo neste capítulo é estabelecer resultados sobre minimização de funcionais e a demonstração do Teorema do Passo da Montanha com a condição de Cerami. Neste capítulo iremos seguir as ideias apresentadas em [1], [8] e [12].

Definição 1.1 *Seja X um espaço topológico. Dizemos que $\phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é semicontínuo inferiormente (s.c.i.) se $\phi^{-1}(a, \infty)$ é aberto em X , qualquer que seja $a \in \mathbb{R}$ (isto é, $\phi^{-1}(-\infty, a]$ é fechado em X para todo $a \in \mathbb{R}$).*

Teorema 1.1 *Seja X um espaço topológico compacto e seja $\phi : X \rightarrow \mathbb{R}$ um funcional semicontínuo inferiormente. Então ϕ é limitado inferiormente e existe $u_0 \in X$ tal que*

$$\phi(u_0) = \inf_X \phi.$$

Demonstração: Observe que podemos escrever

$$X = \bigcup_{n=1}^{\infty} \phi^{-1}(-n, \infty).$$

Uma vez que, por hipótese, cada conjunto $\phi^{-1}(-n, \infty)$ é aberto, da compacidade de X podemos extrair uma subcobertura finita, isto é,

$$X = \bigcup_{n=1}^{n_0} \phi^{-1}(-n, \infty)$$

para algum $n_0 \in \mathbb{N}$. Logo,

$$\phi(u) > -n_0 \text{ para todo } u \in X,$$

donde temos que ϕ é limitada inferiormente. Seja

$$c = \inf_X \phi > -\infty$$

e suponha por contradição, que

$$\phi(u) > c, \text{ para todo } u \in X,$$

isto é, que o ínfimo não seja atingido. Então

$$X = \bigcup_{n=1}^{\infty} \phi^{-1}\left(c + \frac{1}{n}, \infty\right)$$

é uma cobertura para X e pela compacidade de X , existe $k_0 \in \mathbb{N}$ tal que

$$\phi(u) > c + \frac{1}{k_0} \text{ para todo } u \in X.$$

Como c é o ínfimo devemos ter

$$c \geq c + \frac{1}{k_0},$$

o que é um absurdo. Portanto o ínfimo deve ser atingido. ■

Teorema 1.2 *Seja E um espaço de Hilbert (ou um espaço de Banach reflexivo) e suponha que um funcional $\phi : E \rightarrow \mathbb{R}$ satisfaça as seguintes condições:*

- i) *fracamente semicontínuo inferiormente (f.s.c.i.), isto é, ϕ é s.c.i. considerando-se E com sua topologia fraca.*
- ii) *coercivo, isto é,*

$$\phi(u) \rightarrow +\infty \text{ quando } \|u\| \rightarrow \infty.$$

Então ϕ é limitado inferiormente e existe $u_0 \in E$ tal que

$$\phi(u_0) = \inf_E \phi.$$

Demonstração: Pela coercividade de ϕ , escolhemos $R > 0$ tal que

$$\phi(u) \geq \phi(0) \quad \forall u \in E \text{ com } \|u\| > R.$$

Como a bola fechada $\bar{B}_R(0)$ é compacta na topologia fraca e ϕ é f.s.c.i., a restrição $\phi : \bar{B}_R(0) \rightarrow \mathbb{R}$ também é f.s.c.i.. Logo pelo Teorema 1.1 temos que existe $u_0 \in \bar{B}_R(0)$ tal que

$$\phi(u_0) = \inf_{\bar{B}_R(0)} \phi.$$

Assim,

$$\phi(u) \geq \phi(0) \geq \phi(u_0) \quad \forall u \in E,$$

mostrando que

$$\phi(u_0) = \inf_E \phi.$$

■

Teorema 1.3 *Sob as hipóteses (i) e (ii) do Teorema 1.2, dado um conjunto fechado e convexo $C \subset E$, existe $\hat{u} \in C$ tal que*

$$\phi(\hat{u}) = \inf_C \phi.$$

Demonstração: Fixe $p \in C$ e escolha R suficientemente grande tal que

$$\phi(u) \geq \phi(p) \quad \forall u \in C \quad \text{com} \quad \|u\| \geq R.$$

Desde que $\bar{B}_R(0) \cap C$ é um conjunto fechado, convexo e limitado, temos que $\bar{B}_R(0) \cap C$ é fracamente compacto pelo Corolário B.2, desta forma o resultado segue pelo Teorema 1.1.

■

1.1 Funções Semi-Contínuas Inferiormente

Uma sequência minimizante para uma função $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é uma sequência $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ tal que

$$\varphi(u_k) \rightarrow \inf_X \varphi \quad \text{quando} \quad k \rightarrow \infty.$$

Dizemos que $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é sequencialmente semi-contínua inferiormente (s.s.c.i) se

$$u_k \rightarrow u \Rightarrow \underline{\lim} \varphi(u_k) \geq \varphi(u)$$

e fracamente sequencialmente semi-contínuo inferiormente (f.s.s.c.i.) se

$$u_k \rightarrow u \Rightarrow \underline{\lim} \varphi(u_k) \geq \varphi(u).$$

No entanto como a definição 1.1 é equivalente a definição dada acima (ver [18]) ao longo da dissertação iremos nos referir a uma função sequencialmente s.c.i. (resp. f.s.s.c.i.) simplesmente por s.c.i. (resp. f.s.c.i.).

Propriedades:

i) A soma de duas funções s.c.i. (resp. f.s.c.i) é s.c.i. (resp. f.s.c.i.).

ii) O produto de uma função s.c.i. (resp. f.s.c.i.) por uma constante positiva é s.c.i. (resp. f.s.c.i.).

iii) Se $(\varphi_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$ é uma família de funções s.c.i. (resp. f.s.c.i.) a função $\sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda$ definida por

$$(\sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda)(u) = \sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u)$$

é s.c.i. (resp. f.s.c.i.).

Demonstração: Prova de **i)** e **ii)**. Segue diretamente das propriedades de limite inferior.

Prova de **iii)**

Seja $u_k \rightarrow u$ e $\epsilon > 0$. Então, existem λ_0 e $k_0 \in \mathbb{N}$ tais que

$$\varphi_{\lambda_0}(u) \geq \sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u) - \epsilon$$

e

$$\varphi_{\lambda_0}(u_k) \geq \underline{\lim} \varphi_{\lambda_0}(u_k) - \epsilon \quad \forall k \geq k_0.$$

Desde que φ é s.c.i.

$$\varphi_{\lambda_0}(u_k) \geq \varphi_{\lambda_0}(u) - \epsilon \quad \forall k \geq k_0.$$

Donde temos

$$\sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u_k) \geq \varphi_{\lambda_0}(u) - \epsilon \quad \forall k \geq k_0$$

ou seja,

$$\sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u_k) \geq \sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u) - 2\epsilon \quad \forall \epsilon > 0.$$

Portanto

$$\underline{\limsup}_\lambda \varphi_\lambda(u_k) \geq \sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda(u).$$

■

Teorema 1.4 *Se φ é f.s.c.i. sobre um espaço de Banach reflexivo X e possui uma sequência minimizante limitada, então φ possui um mínimo sobre X .*

Demonstração: Seja $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência minimizante limitada. Passando se necessário a uma subsequência, podemos assumir pela reflexividade de X , que $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ converge fracamente para $u \in X$. Assim

$$u_k \rightharpoonup u \Rightarrow \varphi(u) \leq \underline{\lim} \varphi(u_k) = \lim \varphi(u_k) = \inf_X \varphi. \quad (1.1)$$

A igualdade entre os limites acontece devido ao fato de $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ ser uma sequência minimizante. Sendo

$$\varphi(u) \geq \inf_X \varphi,$$

a desigualdade (1.1) implica que

$$\varphi(u) = \inf_X \varphi.$$

Como o ínfimo é atingido, concluímos que φ possui um mínimo.

■

1.2 Funções Convexas

A função $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é convexa se

$$\varphi((1 - \lambda)u + \lambda v) \leq (1 - \lambda)\varphi(u) + \lambda\varphi(v)$$

para todo $\lambda \in]0, 1[$ e $u, v \in X$.

Propriedades:

- i) A soma de funções convexas é uma função convexa.
- ii) O produto de uma função convexa por uma constante positiva é uma função convexa.

iii) Se $(\varphi_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$ é uma família de funções convexas então $\sup_{\lambda \in \Lambda} \varphi_\lambda$ é uma função convexa.

Demonstração: Prova de i)

Sejam φ e ψ funções convexas, então

$$(\varphi + \psi)((1 - \lambda)u + \lambda v) = \varphi((1 - \lambda)u + \lambda v) + \psi((1 - \lambda)u + \lambda v) \leq (1 - \lambda)(\varphi + \psi)(u) + \lambda(\varphi + \psi)v.$$

Prova de ii)

Sejam φ uma função convexa e $c > 0$ então

$$c\varphi((1 - \lambda)u + \lambda v) \leq (1 - \lambda)c\varphi(u) + \lambda c\varphi(v).$$

Prova de iii)

$$\varphi_\lambda((1 - \lambda)u + \lambda v) \leq (1 - \lambda)\varphi_\lambda(u) + \lambda\varphi_\lambda(v) \leq \sup[(1 - \lambda)\varphi_\lambda(u)] + \sup[\lambda\varphi_\lambda(v)].$$

Portanto

$$\varphi_\lambda((1 - \lambda)u + \lambda v) \leq (1 - \lambda)\sup[\varphi_\lambda(u)] + \lambda\sup[\varphi_\lambda(v)]$$

logo a última desigualdade é uma cota superior para $\varphi_\lambda((1 - \lambda)u + \lambda v)$ donde temos a conclusão. ■

Teorema 1.5 (de Mazur) *Se $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é uma sequência em um espaço normado X tal que $u_k \rightarrow u$, existe uma sequência de combinações convexas*

$$v_k = \sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} u_j, \quad \sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} = 1, \quad \alpha_{k_j} \geq 0 \quad (k \in \mathbb{N}^*)$$

tal que $v_k \rightarrow u$ em X .

Demonstração: Ver [1]

Teorema 1.6 *Se X é um espaço normado e $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é s.c.i. e convexa, então φ é f.s.c.i.*

Demonstração: Assuma que

$$u_i \rightarrow u \text{ e seja } c > \underline{\lim} \varphi(u_i).$$

Passando se necessário a uma subsequência, podemos assumir que

$$c > \varphi(u_i) \quad \forall i \in \mathbb{N}^*,$$

caso contrário existe $i_0 \in \mathbb{N}^*$ tal que $c \leq \varphi(u_i)$ para todo $i \geq i_0$ o que é uma contradição.

Pelo Teorema de Mazur, existe uma sequência (v_k) com

$$v_k = \sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} u_j, \quad \sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} = 1, \quad \alpha_{k_j} \geq 0$$

tal que $v_k \rightarrow u$. Dai, usando o fato de que φ é s.c.i. e convexa temos

$$\varphi(u) \leq \underline{\lim} \varphi(v_k) \leq \underline{\lim} \left(\sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} \varphi(u_j) \right) \leq \left(\sum_{j=1}^k \alpha_{k_j} \right) c = c$$

Desde que " c " é arbitrário, considere uma sequência $c_n \rightarrow \underline{\lim} \varphi(u_i)$, para concluir

$$\varphi(u) \leq \underline{\lim} \varphi(u_i).$$

Mostrando que φ é f.s.c.i..

■

1.3 Equação de Euler

O seguinte teorema mostra que, para resolver a equação

$$\varphi'(u) = 0$$

para uma função diferenciável $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é suficiente encontrar um mínimo local (ou máximo) de φ .

Teorema 1.7 *Se $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável, todo ponto de mínimo local u (respectivamente máximo) satisfaz a equação de Euler*

$$\varphi'(u) = 0.$$

Demonstração: Seja $u \in X$ um ponto de mínimo e $r > 0$. Então,

$$\varphi(u) \leq \varphi(w) \quad \forall w \in \overline{B}_r(u),$$

ou equivalentemente

$$\varphi(u) \leq \varphi(u + v) \text{ para } \|v\| \leq r.$$

Fixando $v \in X - \{0\}$ e $0 < \lambda < \frac{r}{\|v\|}$,

$$\varphi(u) \leq \varphi(u + \lambda v)$$

donde segue

$$0 \leq \frac{\varphi(u + \lambda v) - \varphi(u)}{\lambda}.$$

Passando ao limite de $\lambda \rightarrow 0$, ficamos com

$$0 \leq \langle \varphi'(u), v \rangle.$$

Desde que v é arbitrário, $\varphi'(u) = 0$.

■

1.4 Teorema do Passo da Montanha

Seja $(X, \|\cdot\|)$ um espaço de Banach. No que segue designaremos por I^c o conjunto de todos os pontos em níveis menores do que ou iguais a c , isto é,

$$I^c = \{u \in X; I(u) \leq c\}.$$

Definição 1.2 *Um campo pseudo gradiente para $\phi \in C^1(X, R)$ é uma aplicação localmente lipschitziana $V : Y \rightarrow X$, onde $Y = \{u \in X; \phi'(u) \neq 0\}$, satisfazendo as seguintes condições:*

$$\|V(u)\| \leq 2\|\phi'(u)\| \tag{1.2}$$

e

$$\phi'(u)V(u) \geq \|\phi'(u)\|^2 \tag{1.3}$$

para todo $u \in Y$.

Lema 1.1 *Sob as condições da Definição 1.2, existe um campo pseudo-gradiente para ϕ em Y .*

Demonstração: Dado $u \in Y$, temos $\phi'(u) \neq 0$ e

$$\|\phi'(u)\| = \sup\{\langle \phi', w \rangle : \|w\| = 1\}.$$

Segue da definição de supremo que dado $\epsilon = \frac{\|\phi'(u)\|}{3} > 0$, existe $w_u \in X$ com $\|w_u\| = 1$ e

$$\langle \phi', w_u \rangle > \|\phi'(u)\| - \epsilon$$

implicando

$$\langle \phi', w_u \rangle > \frac{2}{3}\|\phi'(u)\|.$$

Considerando a função $v : Y \rightarrow X$ dada por

$$v(u) = \frac{3}{2}\|\phi'(u)\|w_u$$

e denotando $v = v(u)$, temos

$$\|v\| = \frac{3}{2}\|\phi'(u)\| < 2\|\phi'(u)\|.$$

Por outro lado,

$$\langle \phi'(u), v \rangle = \frac{3}{2}\|\phi'(u)\|\langle \phi'(u), w_u \rangle$$

de onde segue,

$$\langle \phi'(u), v \rangle > \frac{3}{2}\|\phi'(u)\|\frac{2}{3}\|\phi'(u)\| = \|\phi'(u)\|^2.$$

Visto que ϕ' é contínua, existe uma vizinhança aberta N_u de u em Y tal que

$$\|v\| < 2\|\phi'(w)\|, \quad \forall w \in N_u$$

e

$$\langle \phi'(u), v \rangle > \|\phi'(u)\|^2 \quad \forall w \in N_u.$$

Desde que a família $\{N_u, u \in Y\}$ é uma cobertura aberta de Y , existe um refinamento localmente finito N_{u_i} de Y (Ver [15]).

No que segue, consideramos

$$\rho_i(u) = \text{dist}(u, (N_{u_i})^c), \quad \forall u \in Y$$

e

$$V(u) = \sum_i \frac{\rho_i(u)}{\sum_j \rho_j(u)} v_i, \quad \forall u \in Y \tag{1.4}$$

onde

$$v_i = \frac{3}{2}\|\phi'(u_i)\|w_{u_i}.$$

Sendo N_{u_i} localmente finita, cada $u \in Y$ pertence apenas a um número finito de N_{u_i} (Ver [15]). Logo as somas definidas em (1.4) são finitas, pois ρ_i se anula fora de N_{u_i} . Assim $V(u)$ é uma combinação convexa dos v_i 's, que verificam

$$\|v_i\| < 2\|\phi'(u)\|, \forall u \in N_{u_i}$$

e

$$\langle \phi'(u), v_i \rangle > \|\phi'(u)\|^2 \quad \forall u \in N_{u_i}.$$

Logo, dado $u \in Y$

$$V(u) = \sum_{i=1}^n \frac{\rho_i(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} v_i = \frac{\rho_1(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} v_1 + \dots + \frac{\rho_n(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} v_n$$

implicando que,

$$\|V(u)\| \leq \frac{\rho_1(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} \|v_1\| + \dots + \frac{\rho_n(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} \|v_n\|$$

e portanto,

$$\|V(u)\| \leq \sum_{i=1}^n \frac{\rho_i(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} \|v_i\| = \frac{1}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} \sum_{i=1}^n \rho_i(u) \|v_i\|.$$

Sendo as somas acima finitas para cada u , segue que

$$\|V(u)\| \leq 2\|\phi'(u)\|$$

e

$$\langle \phi'(u), V(u) \rangle \geq \|\phi'(u)\|^2.$$

Para mostrar que V é localmente lipschitziana, basta mostrar que cada parcela

$$\frac{\rho_i(u)}{\sum_{j=1}^n \rho_j(u)} \|v_i\|$$

é localmente lipschitziana. Observando que para cada i , $\|v_i\|$ é constante, vamos mostrar no caso de duas parcelas que a função

$$g(u) = \frac{\rho_1(u)}{\rho_1(u) + \rho_2(u)}$$

é localmente lipschitziana. Para tanto, considerando arbitrário $u, v \in U_z$, temos

$$g(u) - g(v) = \frac{\rho_1(u)}{\rho_1(u) + \rho_2(u)} - \frac{\rho_1(v)}{\rho_1(v) + \rho_2(v)}$$

implicando que,

$$g(u) - g(v) = \frac{\rho_1(u)\rho_1(v) + \rho_1(u)\rho_2(v) - \rho_1(u)\rho_1(v) - \rho_1(v)\rho_2(u)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]}$$

ou simplesmente

$$g(u) - g(v) = \frac{\rho_1(u)\rho_2(v) - \rho_1(v)\rho_2(u)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]}.$$

Assim,

$$g(u) - g(v) = \frac{\rho_1(u)\rho_2(v) - \rho_1(u)\rho_2(v) + \rho_1(u)\rho_2(v) - \rho_1(v)\rho_2(u)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]}$$

de onde segue que,

$$g(u) - g(v) = \frac{\rho_2(v)[\rho_1(u) - \rho_1(v)]}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]} + \frac{\rho_1(v)[\rho_2(v) - \rho_2(u)]}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]}$$

e conseqüentemente,

$$|g(u) - g(v)| \leq \frac{\rho_2(v)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]} |\rho_1(u) - \rho_1(v)| + \frac{\rho_1(v)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]} |\rho_2(v) - \rho_2(u)|.$$

Sendo ρ_1 e ρ_2 funções lipschitzianas, existem K_1 e K_2 tais que $|\rho_1(u) - \rho_1(v)| \leq K_1\|u - v\|$ e $|\rho_2(u) - \rho_2(v)| \leq K_2\|u - v\|$, logo

$$|g(u) - g(v)| \leq \frac{\rho_2(v)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]} K_1\|u - v\| + \frac{\rho_1(v)}{[\rho_1(u) + \rho_2(u)][\rho_1(v) + \rho_2(v)]} K_2\|u - v\|.$$

Desde que $\rho_1(u) + \rho_2(u) > 0$, existe $a > 0$ tal que $\rho_1(u) + \rho_2(u) > a > 0$ e como ρ_1 e ρ_2 são funções contínuas, existe uma vizinhança U_x de u tal que

$$\rho_1(u) + \rho_2(u) > a, \quad \forall v \in U_x.$$

Portanto,

$$|g(u) - g(v)| \leq \frac{1}{a} K_1\|u - v\| + \frac{1}{a} K_2\|u - v\|$$

pois,

$$\frac{\rho_1(v)}{\rho_1(v) + \rho_2(v)} \leq 1, \quad \frac{\rho_2(v)}{\rho_1(v) + \rho_2(v)} \leq 1.$$

Logo,

$$|g(u) - g(v)| \leq \frac{1}{a}(K_1 + K_2)\|u - v\|, \quad \forall u, v \in U_z$$

mostrando que g é localmente lipschitziana. Concluindo assim que V é um campo vetorial pseudo-gradiente para ϕ em Y . ■

Lema 1.2 *Seja X um espaço de Banach, $I \in C^1(X, \mathbb{R})$, $\epsilon > 0$ e $c \in \mathbb{R}$ tais que*

$$(1 + \|u\|)\|I'(u)\| \geq 8\epsilon \quad \forall u \in I^{-1}([c - 2\epsilon, c + 2\epsilon]).$$

Então existe $\eta \in C([0, 1] \times X, X)$ verificando:

- (1) $\eta(t, u) = u$ se $t = 0$ ou se para todo $u \notin I^{-1}([c - 2\epsilon, c + 2\epsilon])$.
- (2) $I(\eta(\cdot, u))$ é não crescente em $[0, 1]$.
- (3) $\eta(1, I^{c+\epsilon}) \subset I^{c-\epsilon}$.
- (4) $\eta(t, \cdot)$ é um homeomorfismo para $t \in [0, 1]$.

Demonstração: No que segue considere os seguintes subconjuntos de Y ,

$$A = I^{-1}([c - 2\epsilon, c + 2\epsilon]) \quad e \quad B = I^{-1}([c - \epsilon, c + \epsilon]).$$

Usando A e B , definimos a função

$$\Psi(u) = \frac{\text{dist}(u, X - A)}{\text{dist}(u, X - A) + \text{dist}(u, B)}$$

a qual é localmente Lipschitziana com $\Psi \equiv 0$ em $X - A$ e $\Psi \equiv 1$ em B . Note que Ψ está bem definida, isto é, seu denominador é sempre diferente de zero. De fato, suponha por contradição que

$$\text{dist}(u, X - A) + \text{dist}(u, B) = 0.$$

Logo existem $w_n \in X - A$ e $v_n \in B$ tais que

$$w_n \rightarrow u \quad e \quad v_n \rightarrow u.$$

Segue da definição de A que

$$I(w_n) > c + 2\epsilon \quad \text{ou} \quad I(w_n) < c - 2\epsilon,$$

implicando

$$I(u) > c + 2\epsilon \text{ ou } I(u) < c - 2\epsilon.$$

Por outro lado, segue da definição de B que

$$c - 2\epsilon \leq I(v_n) \leq c + 2\epsilon$$

de onde obtemos por passagem ao limite

$$c - 2\epsilon \leq I(u) \leq c + 2\epsilon,$$

o que é um absurdo, portanto

$$\text{dist}(u, X - A) + \text{dist}(u, B) \neq 0.$$

Considere a função localmente Lipschitziana $F : X \rightarrow X$ dada por

$$F(u) = \begin{cases} \frac{-\Psi(u)V(u)}{\|V(u)\|^2}, & \text{se } u \in A \\ 0 & \text{se } u \in X - A. \end{cases}$$

Note que

$$\|F(u)\| \leq \frac{1}{\|V(u)\|} \leq \frac{1}{\|I'(u)\|} \leq \frac{1 + \|u\|}{8\epsilon}$$

pois de (1.3) temos

$$\|I'(u)\|^2 \leq \|I'(u)V(u)\| \leq \|I'(u)\| \|V(u)\|$$

assim

$$\|F(u)\| \leq a_\epsilon + a_\epsilon \|u\|$$

onde $a_\epsilon = 1/8\epsilon$. Logo $F(u)$ satisfaz (B.5), isto é, o problema de Cauchy abaixo tem uma solução definida num intervalo maximal (ver apêndice B). Como F é localmente Lipschitz, segue pelo Teorema de Existência e unicidade que o problema de valor inicial

$$(PVI) \begin{cases} \dot{\sigma}(t) = F(\sigma(t)) & t \in [0, \infty) \\ \sigma(0) = u \end{cases}$$

tem uma única solução σ definida no intervalo $[0, \infty)$. Desta forma, fica bem definida a função $\eta : [0, 1] \times X \rightarrow X$ tal que $\eta(t, u) = \sigma(8\epsilon t, u)$, a qual deve verificar

$$\eta(0, u) = \sigma(0, u) = u.$$

Se $u \notin I^{-1}([c - 2\epsilon, c + 2\epsilon])$, defina $\sigma_1(t) = u$ e note que

$$\sigma_1'(t) = 0 = F(\sigma_1(t)) \text{ e } \sigma_1(0) = u.$$

Segue da unicidade de solução para o (PVI) que

$$\sigma_1(t) = \sigma(t, u) = u \quad \forall u \notin A$$

mostrando (1).

Vejam agora, que $I(\eta(\cdot, u))$ é não crescente em $[0, 1]$, isto é, mostraremos que a sua derivada é menor do que ou igual a zero. Note que

$$\frac{d}{dt}I(\sigma(t, u)) = I'(\sigma(t, u))\sigma'(t, u) = I'(\sigma(t, u))F(\sigma(t, u)).$$

Se $\sigma(t, u) \notin A$, temos $F(\sigma(t, u)) = 0$, daí

$$\frac{d}{dt}I(\sigma(t, u)) = 0.$$

Se $\sigma(t, u) \in A$, temos

$$\frac{d}{dt}I(\sigma(t, u)) = I'(\sigma(t, u)) \frac{-\Psi(\sigma(t, u))}{\|V(\sigma(t, u))\|^2} V(\sigma(t, u)) \leq \frac{-\Psi(\sigma(t, u))}{\|V(\sigma(t, u))\|^2} \|I'(\sigma(t, u))\|^2 \leq 0.$$

Logo a função $I(\sigma(\cdot, u)) : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ é não crescente.

Seja $u \in I^{c+\epsilon}$, isto é,

$$I(u) \leq c + \epsilon$$

e suponha que existe $t_0 \in [0, 8\epsilon]$ tal que

$$I(\sigma(t_0, u)) < c - \epsilon$$

ou equivalentemente que existe $t_1 \in [0, 1]$ tal que

$$I(\sigma(8\epsilon t_1, u)) < c - \epsilon.$$

Usando a monotonicidade de $I(\sigma(\cdot, u))$,

$$I(\eta(1, u)) = I(\sigma(8\epsilon, u)) \leq I(\sigma(8\epsilon t_1, u)) < c - \epsilon,$$

mostrando que $\eta(1, u) \in I^{c-\epsilon}$. Por outro lado, se

$$c - \epsilon \leq I(\sigma(8\epsilon t, u))$$

para todo $t \in [0, 1]$, temos

$$c - \epsilon \leq I(\sigma(8\epsilon t, u)) \leq I(\sigma(0, u)) = I(u) \leq c + \epsilon,$$

implicando que

$$\eta(t, u) = \sigma(8\epsilon t, u) \in B \text{ para todo } t \in [0, 1].$$

Assim

$$I(\eta(1, u)) = I(\sigma(8\epsilon, u)) = I(\sigma(0, u)) + \int_0^{8\epsilon} \frac{d}{ds} (I(\sigma(s, u))) ds$$

ou seja,

$$I(\eta(1, u)) = I(u) + \int_0^{8\epsilon} I'(\sigma(s, u)) \sigma'(s, u) ds \leq I(u) - \int_0^{8\epsilon} \frac{\Psi(\sigma(t, u))}{\|V(\sigma(t, u))\|^2} \|I'(\sigma(t, u))\|^2 ds.$$

Como $\sigma(s, u) \in B$, segue que $\Psi(\sigma(t, u)) = 1$ e portanto

$$I(\eta(1, u)) \leq c + \epsilon - \int_0^{8\epsilon} \frac{\|I'(\sigma(t, u))\|^2}{\|V(\sigma(t, u))\|^2} ds$$

implicando que

$$I(\eta(1, u)) \leq c + \epsilon - \frac{1}{4} \int_0^{8\epsilon} ds = c + \epsilon - 2\epsilon = c - \epsilon,$$

mostrando que $\eta(1, u) \in I^{c-\epsilon}$. O item (4) segue da teoria de Equações Diferenciais Ordinárias.

■

Teorema 1.8 (Teorema do Passo da montanha) *Seja E um espaço de Banach e $I : E \rightarrow \mathbb{R}$ um funcional de classe C^1 verificando:*

$$(I_1) \quad I(0) = 0.$$

$$(I_2) \quad \text{Existem constantes } \alpha, \rho > 0 \text{ tal que } I|_{\partial B_\rho(0)} \geq \alpha.$$

$$(I_3) \quad \text{Existe } e \in E - \overline{B}_\rho(0) \text{ tal que } I(e) \leq 0.$$

Considerando

$$c = \inf_{g \in \Gamma} \max_{s \in [0, 1]} I(g(s)) \tag{1.5}$$

onde

$$\Gamma = \{g \in C([0, 1], E); g(0) = 0, \quad g(1) = e\},$$

para cada $\epsilon > 0$ existe $u \in E$ tal que

$$a) \quad c - 2\epsilon \leq I(u) \leq c + 2\epsilon.$$

$$b) \quad (1 + \|u\|) \|I'(u)\| < 8\epsilon.$$

Demonstração: Vejamos que

$$c \geq \alpha.$$

Seja $\gamma \in C([0, 1], E)$ com

$$\gamma(0) = 0 \text{ e } \gamma(1) = e.$$

Defina a função $h : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ por

$$h(t) = \|\gamma(t)\|.$$

Note que $h \in C([0, 1], \mathbb{R})$, com

$$h(0) = \|\gamma(0)\| = \|0\| = 0 < \rho$$

e

$$h(1) = \|\gamma(1)\| = \|e\| > \rho.$$

Pelo Teorema do Valor Intermediário existe $t_0 \in (0, 1)$ tal que

$$h(t_0) = \|\gamma(t_0)\| = \rho,$$

logo

$$I(\gamma(t_0)) \geq \alpha.$$

Consequentemente

$$\max_{t \in [0, 1]} I(\gamma(t)) \geq I(\gamma(t_0)) \geq \alpha \quad \forall \gamma \in \Gamma,$$

mostrando que

$$c = \inf_{\gamma \in \Gamma} \max_{t \in [0, 1]} I(\gamma(t)) \geq \alpha > 0.$$

Por (1.5),

$$c \leq \max_{s \in [0, 1]} I(g(s)).$$

Suponha que para algum ϵ suficientemente pequeno, a conclusão do teorema não é verdadeira. Podemos assumir que

$$c - 2\epsilon \geq I(0) \geq I(e). \tag{1.6}$$

Pela definição de c , existe $\gamma \in \Gamma$ tal que

$$\max_{s \in [0, 1]} I(\gamma(s)) \leq c + \epsilon. \tag{1.7}$$

Considere $\beta := \eta \circ \gamma$, onde η é dado pelo Lema de Deformação, pelo item (1) do mesmo teorema e por (1.6) segue que

$$0, e \notin I^{-1}[(c - 2\epsilon, c + 2\epsilon)],$$

logo

$$\beta(0) = \eta(\gamma(0)) = \gamma(0) = 0$$

e

$$\beta(1) = \eta(\gamma(1)) = \gamma(1) = e$$

mostrando que $\beta \in \Gamma$. Segue de (1.7) que $\gamma \in I^{c+\epsilon}$ e como $\eta(I^{c+\epsilon}) \subset I^{c-\epsilon}$, concluimos que

$$c \leq \max_{s \in [0,1]} I(\beta(t)) \leq c - \epsilon,$$

o que é uma contradição, logo o teorema é verdadeiro. ■

1.5 A condição Cerami

Seja X um espaço de Banach e $I : X \rightarrow \mathbb{R}$ um funcional de classe $C^1(X, \mathbb{R})$.

Definição 1.3 Diremos que $\{u_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset X$ é uma sequência de Cerami no nível $c \in \mathbb{R}$, quando

$$I(u_n) \rightarrow c \text{ e } (1 + \|u_n\|)I'(u_n) \rightarrow 0.$$

Definição 1.4 Diremos que I verifica a condição de Cerami quando toda sequência de Cerami, denotada por (C) , no nível c para $c \in \mathbb{R}$, admitir uma subsequência que converge forte em X , isto é,

$$I(u_n) \rightarrow c \text{ e } (1 + \|u_n\|)I'(u_n) \rightarrow 0$$

existem $\{u_{n_j}\} \subset \{u_n\}$ e $u_0 \in X$ tal que

$$u_{n_j} \rightarrow u_0 \text{ em } X.$$

Nas hipóteses do Teorema do Passo da Montanha, existe uma sequência de Cerami associado ao nível do Passo da Montanha.

Corolário 1.1 Sob as hipóteses do Teorema do Passo da Montanha, se I verifica a condição de Cerami, o nível do Passo da Montanha é valor crítico.

Demonstração: Quando a condição (C) ocorre, observamos que

$$I(u_0) = c \text{ e } I'(u_0) = 0.$$

Mostrando que c é um valor crítico para I e que u_0 é um ponto crítico de I no nível c .

■

Capítulo 2

O Método Direto do Cálculo das Variações

O nosso objetivo neste capítulo é estabelecer uma teoria que irá nos auxiliar a encontrar solução para sistemas periódicos. No decorrer desta discussão X denotará um espaço normado. Neste capítulo iremos seguir as idéias apresentadas em [1].

2.1 O Cálculo das Variações com Condições de Contorno Periódicas

Seja C_T^∞ o espaço das funções T -periódicas infinitamente diferenciáveis de \mathbb{R} em \mathbb{R}^N .

Lema Fundamental *Sejam $u, v \in L^1(0, T; \mathbb{R}^N)$. Se para toda $f \in C_T^\infty$*

$$\int_0^T (u(t), f'(t)) dt = - \int_0^T (v(t), f(t)) dt \quad (2.1)$$

então

$$\int_0^T v(s) ds = 0 \quad (2.2)$$

e existe $c \in \mathbb{R}^N$ tal que

$$u(t) = \int_0^t v(s) ds + c \quad \text{q.t.p. em } [0, T]. \quad (2.3)$$

Demonstração: Se $\{e_j\}$ denota a base canônica de \mathbb{R}^N , podemos escolher $f = e_j$ em

(2.1), obtendo

$$\int_0^T (v(t), e_j) dt = 0 \quad (1 \leq j \leq N).$$

Logo

$$\int_0^T v_j(t) dt = 0 \quad (1 \leq j \leq N)$$

ou equivalentemente

$$\int_0^T v(t) dt = 0.$$

Definindo $w \in C(0, T; \mathbb{R}^N)$ por

$$w(t) = \int_0^t v(s) ds,$$

tem-se que

$$\int_0^T (w(t), f'(t)) dt = \int_0^T \left[\sum_{j=1}^N \left(\int_0^t v_j(s) ds \right) f'_j(t) \right] dt = \int_0^T \left(\sum_{j=1}^N \int_0^t v_j(s) f'_j(t) ds \right) dt.$$

Desde que

$$\int_0^T \left(\int_0^t \sum_{j=1}^N v_j(s) f'_j(t) ds \right) dt = \int_0^T \left(\int_0^t (v(s), f'(t)) ds \right) dt,$$

fazendo uma mudança de variável e usando o Teorema de Fubini, obtemos

$$\int_0^T (w(t), f'(t)) dt = \int_0^T \left(\int_s^T (v(s), f'(t)) dt \right) ds = \int_0^T \left(\int_s^T \sum_{j=1}^N v_j(s) f'_j(t) dt \right) ds.$$

Logo

$$\int_0^T \left(\sum_{j=1}^N v_j(s) (f_j(T) - f_j(s)) \right) ds = \int_0^T \left((v(s), f(T)) - (v(s), f(s)) \right) ds.$$

Usando (2.1) e (2.2),

$$\int_0^T (w(t), f'(t)) dt = - \int_0^T (v(s), f(s)) ds = \int_0^T (u(s), f'(s)) ds \quad \forall f \in C_T^\infty$$

ou seja,

$$\int_0^T (w(t), f'(s)) dt = \int_0^T (u(t), f'(s)) dt$$

implicando que

$$\int_0^T (u(s) - w(s), f'(s)) ds = 0 \quad \forall f \in C_T^\infty.$$

Em particular, podemos escolher

$$f(t) = \begin{cases} \operatorname{sen}\left(\frac{2\pi tk}{T}\right) e_j & , \quad k \in \mathbb{N} - \{0\}, 1 \leq j \leq N \\ \operatorname{cos}\left(\frac{2\pi tk}{T}\right) e_j & , \quad k \in \mathbb{N} - \{0\}, 1 \leq j \leq N. \end{cases}$$

Daí,

$$0 = \int_0^T (u(s) - w(s), \frac{2k\pi}{T} \cos\left(\frac{2\pi sk}{T}\right) e_j) ds = \frac{2k\pi}{T} \int_0^T (u_j(s) - w_j(s), \cos\left(\frac{2\pi sk}{T}\right)) ds$$

mostrando que

$$\frac{2k\pi}{T} \int_0^T u_j(s) \cos\left(\frac{2\pi sk}{T}\right) ds = \frac{2k\pi}{T} \int_0^T w_j(s) \cos\left(\frac{2\pi sk}{T}\right) ds.$$

Assim, os coeficientes de Fourier de u e w coincidem e portanto

$$u(s) - w(s) = \frac{1}{T} \int_0^T u(s) ds - \frac{1}{T} \int_0^T w(s) ds = c$$

q.t.p. sobre $[0, T]$ para algum $c \in \mathbb{R}^N$. ■

Observações:

1) A função v satisfazendo (2.1) é chamada a derivada fraca de u . A derivada fraca se existir será única e será denotada por \dot{u} .

2) Pelo Lema Fundamental

$$u(t) = \int_0^t \dot{u}(s) ds + c$$

q.t.p. sobre $[0, T]$. Como de costume vamos identificar a classe de equivalência de u e sua representante contínua por

$$\hat{u}(t) = \int_0^t \dot{u}(s) ds + c. \quad (2.4)$$

Em particular, por (2.2)

$$u(0) = u(T) = c$$

e

$$u(t) - u(k) = \int_0^t \dot{u}(s) ds - \int_0^k \dot{u}(s) ds = \int_0^t \dot{u}(s) ds + \int_k^0 \dot{u}(s) ds = \int_k^t \dot{u}(s) ds$$

para k e $t \in [0, T]$.

3) Se \dot{u} é contínua sobre $[0, T]$, então por (2.4)

$$u'(t) = \frac{d}{dt} \left(\int_0^t \dot{u}(s) ds + c \right) = \dot{u}(t).$$

4) Desde que \dot{u} é integrável sobre $[0, T]$ e por (2.4). Temos que $u'(t) = \dot{u}(t)$ q.t.p. sobre $[0, T]$.

Seja $1 < p < \infty$. O espaço de Sobolev $W_T^{1,p}$ é o espaço das funções $u \in L^p(0, T; \mathbb{R}^N)$ que possuem uma derivada fraca $\dot{u} \in L^p(0, T; \mathbb{R}^N)$ (ver Apêndice A). A norma sobre $W_T^{1,p}$ é definida por

$$\|u\|_{W_T^{1,p}} = \left(\int_0^T |u(t)|^p dt + \int_0^T |\dot{u}(t)|^p dt \right)^{1/p}.$$

Denotaremos por H_T^1 o espaço $W_T^{1,2}$ com o produto interno

$$((u, v)) = \int_0^T [(u(t), v(t)) + (\dot{u}(t), \dot{v}(t))] dt$$

e a norma correspondente $\|u\| = \|u\|_{W_T^{1,2}}$. Recordemos que

$$\|u\|_{L^p} = \left(\int_0^T |u(t)|^p dt \right)^{1/p} \text{ e } \|u\|_\infty = \max_{t \in [0, T]} |u(t)|.$$

Proposição 2.1 *Existe $c > 0$ tal que, se $u \in W_T^{1,p}$, então*

$$\|u\|_\infty \leq c \|u\|_{W_T^{1,p}}. \quad (2.5)$$

Além disso, se $\int_0^T u(t) dt = 0$, tem-se

$$\|u\|_\infty \leq c \|\dot{u}\|_{L^p}. \quad (2.6)$$

Demonstração: Trabalhando com as componentes de u , podemos assumir que $N = 1$.

Se $u \in W_T^{1,p}$, decorre do Teorema do Valor Médio que

$$\frac{1}{T} \int_0^T u(s) ds = u(k)$$

para algum $k \in [0, T]$. Consequentemente, para $t \in [0, T]$,

$$|u(t)| = \left| u(k) + \int_k^t \dot{u}(s) ds \right| \leq |u(k)| + \int_k^t |\dot{u}(s)| ds.$$

Pela Desigualdade de Hölder com expoentes p e q , onde $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$

$$|u(t)| \leq \frac{1}{T} \left| \int_0^T u(s) ds \right| + \|1\|_{L^q} \|\dot{u}\|_{L^p} = \frac{1}{T} \left| \int_0^T u(s) ds \right| + T^{1/q} \|\dot{u}\|_{L^p}.$$

Se $\int_0^T u(s) ds = 0$, obtemos (2.6). No caso geral, temos para $t \in [0, T]$,

$$|u(t)| \leq \frac{1}{T} \int_0^T |u(s)| ds + T^{1/q} \|\dot{u}\|_{L^p}$$

donde segue

$$|u(t)| \leq \frac{1}{T} \|u\|_{L^p} T^q + T^{1/q} \|\dot{u}\|_{L^p}$$

ou seja,

$$|u(t)| \leq \|u\|_{L^p} T^{(1/q)-1} + T^{1/q} \|\dot{u}\|_{L^p} \leq (T^{1/q-1} + T^{1/q}) \|u\|_{W_T^{1,p}}.$$

Portanto

$$\|u\|_{\infty} \leq c \|u\|_{W_T^{1,p}}.$$

■

Proposição 2.2 *Se a sequência $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ converge fracamente para u em $W_T^{1,p}$, então $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ converge uniformemente para u sobre $[0, T]$.*

Demonstração: Pela Proposição 2.1, a aplicação inclusão

$$i : \left(W_T^{1,p}, \|\cdot\|_{W^{1,p}} \right) \rightarrow \left(C(0, T; \mathbb{R}^N), \|\cdot\|_{\infty} \right)$$

é contínua. Desde que

$$u_k \rightharpoonup u \text{ em } W_T^{1,p},$$

segue da Proposição B.1 que

$$u_k \rightarrow u \text{ em } C(0, T; \mathbb{R}^N).$$

Como

$$u_k \rightharpoonup u \text{ em } W_T^{1,p},$$

$\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é limitada em $W_T^{1,p}$ e conseqüentemente em $C(0, T; \mathbb{R}^N)$. Além disso, a sequência $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é equi-uniformemente contínua, pois para $0 \leq s \leq t \leq T$,

$$|u_k(t) - u_k(s)| = \left| \int_s^t \dot{u}_k(\tau) d\tau \right| \leq \int_s^t |\dot{u}_k(\tau)| d\tau \leq \|1\|_q \|\dot{u}_k\|_p$$

ou seja,

$$|u_k(t) - u_k(s)| = (t - s)^{1/q} \|\dot{u}_k\|_p \leq (t - s)^{1/q} \|u_k\|_{W_T^{1,p}} \leq c(t - s)^{1/q}.$$

Pelo Teorema de Ascoli-Arzelá, existem

$$\{u_{k_j}\} \subset \{u_k\} \text{ e } u \in C(0, T; \mathbb{R}^N)$$

tais que

$$u_{k_j} \rightarrow u \text{ uniformemente em } C(0, T; \mathbb{R}^N).$$

Suponha por contradição que $u_k \not\rightarrow u$ em $C(0, T; \mathbb{R}^N)$. Então existe $\epsilon > 0$ e $\{u_{k_i}\} \subset \{u_k\}$ tais que

$$\|u_{k_i} - u\|_\infty \geq \epsilon \quad \forall j \in \mathbb{N}.$$

Repetindo a argumento anterior teríamos $\{u_{k_{i_j}}\} \subset \{u_{k_i}\}$ tal que

$$u_{k_{i_j}} \rightarrow u \text{ em } C(0, T; \mathbb{R}^N),$$

mas devido $\{u_{k_{i_j}}\} \subset \{u_{k_i}\}$, temos

$$\|u_{k_{i_j}} - u\|_\infty \geq \epsilon \quad \forall j \in \mathbb{N}.$$

O que é uma contradição, portanto (u_k) converge uniformemente sobre $[0, T]$ para u . ■

No caso dos espaços de Hilbert H_T^1 , temos o seguinte resultado

Proposição 2.3 *Se $u \in H_T^1$ e $\int_0^T u(t) dt = 0$, então*

$$\int_0^T |u(t)|^2 dt \leq \left(\frac{T^2}{4\pi^2}\right) \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \quad (\text{Desigualdade de Wirtinger})$$

e

$$\|u\|_\infty^2 \leq \left(\frac{T}{12}\right) \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \quad (\text{Desigualdade de Sobolev}).$$

Demonstração: Seja

$$u(t) = \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} c_k e^{2ik\pi t/T}$$

a expansão da série de Fourier com coeficientes complexos. A identidade de Parseval implica que

$$\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} |c_k|^2 = \frac{1}{T} \int_0^T |u|^2 dt$$

e

$$\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} |c'_k|^2 = \frac{1}{T} \int_0^T |\dot{u}|^2 dt.$$

Tendo em vista que os coeficientes de Fourier complexos de u e u' satisfazem

$$c'_k = \frac{i2k\pi}{T}c_k, \forall k \in \mathbb{Z},$$

e da seguinte desigualdade

$$\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} k^2 |c_k|^2 \geq \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} |c_k|^2,$$

temos

$$\frac{1}{T} \int_0^T |\dot{u}|^2 dt T = \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} \frac{4k^2\pi^2}{T^2} |c_k|^2 \geq \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} \frac{4\pi^2}{T^2} |c_k|^2. \quad (2.7)$$

Observe que

$$|u(t)|^2 \leq \left(\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} |c_k| \right)^2 = \left(\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} \frac{T^{1/2} 2k\pi}{2k\pi T^{1/2}} |c_k| \right)^2.$$

Desde que $\frac{T^{1/2}}{2k\pi} \in l^2$ e $\frac{2k\pi}{T^{1/2}} |c_k| \in l^2$, a desigualdade de Cauchy-Schwarz e (2.7) conduz a

$$|u(t)|^2 \leq \left(\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} \frac{T}{4\pi^2 k^2} \right) \left(\sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}} \frac{4\pi^2 k^2}{T} |c_k|^2 \right) \leq \frac{T}{12} \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt$$

onde estamos usando o fato de que $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{3}$. ■

Teorema 2.1 *Seja $L : [0, T] \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$, $(t, x, y) \rightarrow L(t, x, y)$ mensurável em t para cada $[x, y] \in \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$ e continuamente diferenciável em $[x, y]$ q.t.p. para $t \in [0, T]$. Se existe $a \in C(\mathbb{R}^+, \mathbb{R}^+)$, $b \in L^1(0, T; \mathbb{R}^+)$ e $c \in L^q(0, T; \mathbb{R}^+)$, $1 < q < \infty$, q.t.p. para $t \in [0, T]$ e todo $[x, y] \in \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$, tais que*

$$\begin{aligned} |L(t, x, y)| &\leq a(|x|)(b(t) + |y|^p) \\ |D_x L(t, x, y)| &\leq a(|x|)(b(t) + |y|^p) \\ |D_y L(t, x, y)| &\leq a(|x|)(c(t) + |y|^{p-1}) \end{aligned} \quad (2.8)$$

onde $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, o funcional φ definido por

$$\varphi(u) = \int_0^T L(t, u(t), \dot{u}(t)) dt$$

é continuamente diferenciável sobre $W_T^{1,p}$ e

$$\langle \varphi'(u), v \rangle = \int_0^T [(D_x L(t, u(t), \dot{u}(t)), v(t)) + (D_y L(t, u(t), \dot{u}(t)), \dot{v}(t))]. \quad (2.9)$$

Demonstração: O resultado segue mostrando que φ possui em todo ponto u uma derivada direcional $\varphi'(u) \in (W_T^{1,p})^*$ dada por (2.9) e que a aplicação

$$\varphi' : W_T^{1,p} \rightarrow (W_T^{1,p})^*, u \rightarrow \varphi'(u)$$

é contínua. Observe que por (2.8) φ assume valores reais em $W_T^{1,p}$, isto é,

$$|\varphi(u)| \leq \int_0^T |L(t, u(t), \dot{u}(t))| dt \leq \int_0^T a(|u|)(b(t) + |\dot{u}(t)|^p) dt \leq M \int_0^T (b(t) + |\dot{u}(t)|^p) < +\infty$$

pois $b \in L^1$ e $u \in L^p$ e $M = \max_{t \in [0, T]} a(|u(t)|) < \infty$. Para u e v fixados em $W_T^{1,p}$, $t \in [0, T]$, $\lambda \in [-1, 1]$, definimos a aplicação

$$F(\lambda, t) = L(t, u(t) + \lambda v(t), \dot{u} + \lambda \dot{v}(t))$$

e o funcional

$$\psi(\lambda) = \int_0^T F(\lambda, t) dt = \varphi(u + \lambda v).$$

Usando a regra da cadeia,

$$|D_\lambda F(\lambda, t)| = |(D_x L(t, u + \lambda v, \dot{u} + \lambda \dot{v}), v) + (D_y L(t, u + \lambda v, \dot{u} + \lambda \dot{v}), \dot{v})|.$$

Usando agora, a desigualdade triangular, Cauchy-Schwarz e a condição (2.8), encontramos

$$|D_\lambda F(\lambda, t)| \leq a_0[(b(t) + (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p)|v| + (c(t) + (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^{p-1})|\dot{v}|],$$

onde

$$a_0 = \max_{(\lambda, t) \in [-1, 1] \times [0, T]} a(|u(t) + \lambda v(t)|).$$

Desde que $b \in L^1$, $(|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p \in L^1$, $c \in L^q$, $|\dot{v}| \in L^p$ e v é contínua sobre $[0, T]$, temos

$$\begin{aligned} \left| \int_0^T b(t)|v| dt \right| &\leq \int_0^T |b(t)||v| dt = M \int_0^T |b(t)| dt < \infty, \\ \left| \int_0^T (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p |v| dt \right| &\leq \int_0^T (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p |v| dt = M \int_0^T (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p dt < \infty, \\ \left| \int_0^T c(t)|\dot{v}| dt \right| &\leq \int_0^T |c(t)||\dot{v}| dt \leq \|c\|_{L^q} \|\dot{v}\|_{L^p} < \infty \end{aligned}$$

e

$$\left| \int_0^T (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^{p-1} |\dot{v}| dt \right| \leq \int_0^T (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^{p-1} |\dot{v}| dt \leq \|\dot{u} + \lambda \dot{v}\|_{L^q} \|\dot{v}\|_{L^p} < \infty.$$

Daí

$$|D_\lambda F(\lambda, t)| \leq d(t) \in L^1(0, T; \mathbb{R}^+)$$

onde $d(t) = a_0[(b(t) + (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^p)|v| + (c(t) + (|\dot{u}| + |\dot{v}|)^{p-1})|\dot{v}|]$.

Segue do Corolário B.1,

$$\dot{\psi}(0) = \int_0^T D_\lambda F(0, t) dt = \int_0^T [(D_x L(t, u(t), \dot{u}(t)), v(t)) + (D_y L(t, u(t), \dot{u}(t)), \dot{v}(t))] dt.$$

Além disso,

$$|D_x L(t, u, \dot{u})| \leq a(|u|)(b(t) + |\dot{u}|^p) \in L^1(0, T; \mathbb{R}^+)$$

e

$$|D_y L(t, u, \dot{u})| \leq a(|u|)(c(t) + |\dot{u}|^{p-1}) \in L^q(0, T; \mathbb{R}^+).$$

Assim pelas desigualdades acima,

$$|\varphi'(u)v| \leq \int_0^T |D_\lambda F(0, t)| dt = \int_0^T [(D_x L(t, u(t), \dot{u}(t)), v(t)) + (D_y L(t, u(t), \dot{u}(t)), \dot{v}(t))] dt$$

ou seja,

$$|\varphi'(u)v| \leq \int_0^T a(|u|)(b(t) + |\dot{u}|^p)|v| dt + \int_0^T a(|u|)(c(t) + |\dot{u}|^{p-1})|\dot{v}| dt.$$

Pela desigualdade de Hölder e pela Proposição 2.1

$$c_3 \|v\|_\infty + c_4 \|\dot{v}\|_{L^p} \leq c_5 \|v\|_{W_T^{1,p}}$$

ou seja,

$$|\varphi'(u)v| \leq c_5 \|v\|_{W_T^{1,p}},$$

mostrando que φ possui em u , uma derivada direcional $\varphi'(u) \in (W_T^{1,p})^*$ dada por (2.9).

Observe que a aplicação

$$\begin{aligned} W_T^{1,p} &\rightarrow L^1 \times L^p \\ u &\rightarrow (D_x L(\cdot, u, \dot{u}), D_y L(\cdot, u, \dot{u})) \end{aligned}$$

é contínua. Considere $u_n \rightarrow u$ em $W_T^{1,p}$. Então

$$u_n \rightarrow u \text{ em } L^p \text{ e } \dot{u}_n \rightarrow \dot{u} \text{ em } L^p,$$

logo existem $\{u_{n_j}\} \subset \{u_n\}$ e $h, h_1 \in L^p$ tais que

$$u_{n_j} \rightarrow u \text{ q.t.p. e } |u_{n_j}| \leq h \text{ q.t.p.}$$

e

$$\dot{u}_{n_j} \rightarrow \dot{u} \text{ q.t.p. e } |\dot{u}_{n_j}| \leq h_1 \text{ q.t.p..}$$

Suponha por contradição que

$$D_x L(\cdot, u_n, \dot{u}_n) \not\rightarrow D_x L(\cdot, u, \dot{u}) \text{ em } L^1,$$

logo existe $\{u_{n_j}\} \subset \{u_n\}$ tal que

$$\int_0^T |D_x L(\cdot, u_{n_j}, \dot{u}_{n_j})| > \epsilon \quad \forall n_j \in \mathbb{N}. \quad (2.10)$$

Escolha uma subsequência de $\{u_{n_j}\}$ que denotaremos por $\{u_k\}$ tal que

$$|D_x L(\cdot, u_k, \dot{u}_k) - D_x L(\cdot, u, \dot{u})| \leq \eta \in L^1.$$

Nosso único problema para obter a desigualdade acima é para o termo $|D_x L(\cdot, u_k, \dot{u}_k)|$ pois para $|D_x L(\cdot, u, \dot{u})|$ basta usar (2.8) diretamente. Note que

$$|D_x L(\cdot, u_k, \dot{u}_k)| \leq a(|u_k|)(c(t) + |\dot{u}_k|^{p-1}).$$

Da imersão contínua de $W_T^{1,p} \hookrightarrow C([0, T])$

$$\max_{t \in [0, T]} |u_k(t)| = \|u_k\|_\infty \leq c \|u_k\|_{W_T^{1,p}} \leq \hat{c} \quad \forall k.$$

Logo

$$|u_k(t)| \leq \hat{c} \quad \forall k \text{ e } \forall t \in [0, T].$$

Desde que, $a(s) \leq M \quad \forall s \in [0, \hat{c}]$, temos a limitação

$$a(|u_k(t)|) \leq M \quad \forall k \quad \forall t \in [0, T].$$

Uma vez que

$$u_n \rightarrow u \text{ em } W_T^{1,p}, \text{ então } \dot{u}_n \rightarrow \dot{u} \text{ em } L^p,$$

logo temos

$$|D_x L(., u_k, \dot{u}_k) - D_x L(., u, \dot{u})| \leq \eta \in L^1.$$

Sendo $L(., x, y)$ continuamente diferenciável,

$$D_x L(., u_k, \dot{u}_k) \rightarrow D_x L(., u, \dot{u}) \text{ q.t.p. em } \Omega,$$

segue do Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue

$$\int_0^T |D_x L(., u_k, \dot{u}_k) - D_x L(., u, \dot{u})| \rightarrow 0,$$

contradizendo (2.10). Portanto

$$D_x L(., u_n, \dot{u}_n) \rightarrow D_x L(., u, \dot{u}).$$

Note que

$$\begin{aligned} |\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| &= \left| \int_0^T [(D_x L(., u_n, \dot{u}_n) - D_x L(., u, \dot{u}), v) \right. \\ &\quad \left. + (D_y L(., u_n, \dot{u}_n) - D_y L(., u, \dot{u}), \dot{v})] dt \right|. \end{aligned}$$

Usando a desigualdade triangular,

$$\begin{aligned} |\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| &\leq \int_0^T |(D_x L(., u_n, \dot{u}_n) - D_x L(., u, \dot{u}), v)| \\ &\quad + |(D_y L(., u_n, \dot{u}_n) - D_y L(., u, \dot{u}), \dot{v})| dt \end{aligned}$$

e por Cauchy-Schwarz,

$$\begin{aligned} |\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| &\leq \int_0^T [|D_x L(., u_n, \dot{u}_n) - D_x L(., u, \dot{u})| |v| \\ &\quad + |D_y L(., u_n, \dot{u}_n) - D_y L(., u, \dot{u})| |\dot{v}|] dt. \end{aligned}$$

Desde que $v \in W_T^{1,p}$ e usando a desigualdade de Hölder (onde $1/p + 1/q = 1$), obtemos

$$\begin{aligned} |\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| &\leq \|v\|_\infty \int_0^T |D_x L(., u_n, \dot{u}_n) - D_x L(., u, \dot{u})| dt \\ &\quad + \|D_y L(., u_n, \dot{u}_n) - D_y L(., u, \dot{u})\|_{L^q} \|\dot{v}\|_{L^p}. \end{aligned}$$

Pela Proposição 2.1

$$|\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| \leq \|v\|_{W_T^{1,p}} \left(\int_0^T |D_x L(\cdot, u_n, \dot{u}_n) - D_x L(\cdot, u, \dot{u})| dt \right. \\ \left. + \|D_y L(\cdot, u_n, \dot{u}_n) - D_y L(\cdot, u, \dot{u})\|_{L^q} \right),$$

implicando que

$$\sup_{\|v\| \leq 1} |\varphi'(u_n)v - \varphi'(u)v| \leq \int_0^T |D_x L(\cdot, u_n, \dot{u}_n) - D_x L(\cdot, u, \dot{u})| dt \\ + \|D_y L(\cdot, u_n, \dot{u}_n) - D_y L(\cdot, u, \dot{u})\|_{L^q} \rightarrow 0,$$

ou seja,

$$\|\varphi'(u_n) - \varphi'(u)\| \rightarrow 0 \text{ quando } n \rightarrow \infty.$$

Mostrando assim que $\varphi \in C^1(W_T^{1,p}, \mathbb{R})$.

■

Corolário 2.1 *Seja $L : [0, T] \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ definida por*

$$L(t, x, y) = \frac{1}{2}|y|^2 + F(t, x)$$

onde $F : [0, T] \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ é mensurável em t para cada $x \in \mathbb{R}^N$, continuamente diferenciável em x para q.t.p. $t \in [0, T]$ e satisfaz as seguintes condições

$$|F(t, x)|, |\nabla F(t, x)| \leq a(|x|)b(t) \text{ q.t.p. para } t \in [0, T],$$

para todo $x \in \mathbb{R}^N$, para algum $a \in C(\mathbb{R}^+, \mathbb{R}^+)$ e $b \in L^1(0, T; \mathbb{R}^+)$. Se $u \in H_T^1$ é uma solução da correspondente equação de Euler $\varphi'(u) = 0$, então \dot{u} possui uma derivada fraca \ddot{u} e

$$\begin{cases} \ddot{u}(t) = \nabla F(t, u(t)) \text{ q.t.p. sobre } [0, T] \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0. \end{cases}$$

Demonstração: Observe que

$$|L(t, x, y)| \leq \frac{1}{2}|y|^2 + |F(t, x)| \leq \frac{1}{2}|y|^2 + a(|x|)b(t) \leq \left(\frac{1}{2} + a(|x|)\right)(b(t) + |y|^2),$$

$$|D_x L(t, x, y)| = |\nabla F(t, x)| \leq a(|x|)b(t) \leq a(|x|)(b(t) + |y|^2)$$

e

$$|D_y L(t, x, y)| = |y| \leq a(|x|)(c(t) + |y|).$$

Assim

$$L(t, x, y) = \frac{1}{2}|y|^2 + F(t, x)$$

satisfaz as condições do Teorema 2.1 e portanto por (2.9)

$$0 = \langle \varphi'(u), v \rangle = \int_0^T [(D_x L(t, u(t), \dot{u}(t)), v) + (D_y L(t, u(t), \dot{u}(t)), \dot{v})] dt \quad \forall v \in H_T^1.$$

Donde temos

$$0 = \int_0^T [(\nabla F(t, u(t)), v) + (\dot{u}(t), \dot{v})] dt \quad \forall v \in H_T^1$$

isto é,

$$\int_0^T [(\nabla F(t, u(t)), v) dt = - \int_0^T (\dot{u}(t), \dot{v}) dt \quad \forall v \in H_T^1.$$

Recordando que $C_T^\infty \subset W_T^{1,2}$, a última igualdade mostra que \dot{u} possui derivada fraca e

$$\ddot{u}(t) = \nabla F(t, u(t)) \quad q.t.p. \text{ sobre } [0, T].$$

Observe que $\nabla F(t, u(t)) \in L^p$ donde segue que $\ddot{u} \in L^p$. Recorde que se $\dot{u} \in W_T^{1,p}$, então

$$\dot{u}(t) = \int_0^t \ddot{u}(s) ds + c$$

e $\dot{u}(0) = \dot{u}(T)$. Uma vez que u também possui derivada fraca, pelo Lema Fundamental tem-se também $u(0) = u(T)$.

■

2.2 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não Autônômos com Não Linearidade Limitada

Consideremos o problema introduzido no Corolário 2.1

$$\begin{cases} \ddot{u}(t) = \nabla F(t, u(t)) \quad q.t.p. \text{ sobre } [0, T] \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0. \end{cases} \quad (2.11)$$

onde $F : [0, T] \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ satisfaz as seguintes afirmações:

(A) $F(t, x)$ é mensurável em t para cada $x \in \mathbb{R}^N$, continuamente diferenciável em x para *q.t.p.* $t \in [0, T]$ e existe $a \in C(\mathbb{R}^+, \mathbb{R}^+)$ e $b \in L^1(0, T; \mathbb{R}^+)$ tal que

$$|F(t, x)| \leq a(|x|)b(t), \quad |\nabla F(t, x)| \leq a(|x|)b(t)$$

para todo $x \in \mathbb{R}^N$ para *q.t.p.* $t \in [0, T]$. O funcional de Euler associado a (2.11), denotado por φ , é dado por

$$\varphi(u) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} + F(t, u(t)) \right] dt \quad \forall u \in H_T^1.$$

Ao longo deste Capítulo quando mencionarmos φ estaremos nos referindo a este funcional. Pelo Teorema 2.1, φ é continuamente diferenciável e f.s.c.i. sobre H_T^1 , pois se

$$u_n \rightarrow u \text{ em } H_T^1 \text{ então } u_n \rightarrow u \text{ em } L^2.$$

Logo

$$J(u) = \frac{1}{2} \int_0^T |u(t)|^2 dt$$

é contínua e convexa. Pelo Teorema 1.6 J é f.s.c.i..

Seja $u_n \rightarrow u$ em H_T^1 . Então, pela Proposição 2.2

$$u_n \rightarrow u \text{ uniformemente em } [0, T].$$

Observando que

$$|F(t, x)| \leq a(|x|)b(t),$$

existe uma função integrável g tal que

$$|F(t, u_n(t))| \leq g.$$

Usando o Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue temos que

$$\int_0^T F(t, u(t)) dt$$

é f.s.c.i.. Desde que a soma de funções f.s.c.i. é f.s.c.i., temos que $\varphi(u)$ é f.s.c.i.. Se φ possui uma sequência minimizante limitada então pelo Teorema 1.4, φ possui um mínimo e como todo ponto de mínimo satisfaz

$$\varphi'(u) = 0$$

de modo que pelo Corolário 2.1, (2.11) possui solução. Resta portanto encontrar as condições em que φ possui uma sequência minimizante.

Quando ∇F é limitado por uma função em L^1 para todo $u \in \mathbb{R}^N$, é suficiente exigir a condição de coercividade, como mostra o Teorema.

Teorema 2.2 *Assuma que F satisfaça a condição (A) e existe $g \in L^1(0, T)$ tal que*

$$|\nabla F(t, x)| \leq g(t)$$

q.t.p. sobre $t \in [0, T]$ e todo $x \in \mathbb{R}^N$. Se

$$\int_0^T F(t, x) dt \rightarrow +\infty \text{ quando } |x| \rightarrow \infty, \quad (2.12)$$

o problema (2.11) possui pelo menos uma solução que minimiza φ sobre H_T^1 .

Demonstração: Para $u \in H_T^1$, considere $u = \bar{u} + \hat{u}$, onde $\bar{u} = 1/T \int_0^T u(t) dt$ e observe que

$$\int_0^T \hat{u} dt = \int_0^T u(t) dt - \int_0^T \bar{u} dt = T\bar{u} - \bar{u}T = 0,$$

pois no decorrer desta dissertação todas as vezes que fizermos esta escolha poderemos usar as desigualdades de Hölder e Wirtinger para \hat{u} . Mais ainda, como \bar{u} não depende de t segue que a derivada de u coincide com a de \hat{u} . Note que

$$\varphi(u) = \int_0^T \frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{u}) + \int_0^T [F(t, u(t)) - F(t, \bar{u})] dt.$$

Defina $h(s) = F(t, \bar{u} + s\hat{u})$ e observe que

$$F(t, \bar{u} + \hat{u}) - F(t, \bar{u}) = h(1) - h(0) = \int_0^1 h'(s) ds = \int_0^1 F'(t, \bar{u} + s\hat{u}) \hat{u} = \int_0^1 (\nabla F(t, \bar{u} + s\hat{u}), \hat{u}).$$

Daí

$$\varphi(u) = \int_0^T \frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{u}) + \int_0^T \int_0^1 (\nabla F(t, \bar{u} + s\hat{u}), \hat{u}(t)) ds dt.$$

Desde que

$$|(\nabla F(t, \bar{u} + s\hat{u}), \hat{u}(t))| \leq |\nabla F(t, \bar{u} + s\hat{u})| |\hat{u}|$$

e

$$-g(t) |\hat{u}(t)| \leq (\nabla F(t, \bar{u} + s\hat{u}), \hat{u}(t))$$

tem-se

$$\varphi(u) \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{u}) - \int_0^T \int_0^1 g(t) |\hat{u}(t)| ds dt$$

ou seja,

$$\varphi(u) \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{u}) - \|\hat{u}\|_\infty \int_0^T g(t) dt.$$

Segue da desigualdade de Sobolev (Proposição 2.3) que

$$-\|\hat{u}\|_\infty \geq -c \left(\int_0^T |\dot{u}|^2 dt \right)^{1/2}.$$

Logo

$$\varphi(u) \geq \int_0^T \frac{|u(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{u}) - c \left(\int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \right)^{1/2}. \quad (2.13)$$

Observe que

$$\|u\| \rightarrow \infty \text{ se, e somente se, } \left(|\bar{u}|^2 + \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \right)^{1/2} \rightarrow \infty.$$

De fato, suponha que

$$\left(|\bar{u}|^2 + \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \right)^{1/2} \rightarrow \infty.$$

Se

$$\int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \rightarrow \infty \text{ então } \|u\| \rightarrow \infty.$$

Usando a desigualdade de Hölder com 1 e u ,

$$|\bar{u}| \leq \int_0^T |u(t)| dt \leq \left(\int_0^T 1^2 dt \right)^{1/2} \left(\int_0^T |u(t)|^2 dt \right)^{1/2} \leq T^{1/2} \|u\|_{L^2}.$$

Se $|\bar{u}|^2 \rightarrow \infty$, então $\|u\|_{L^2} \rightarrow \infty$ e conseqüentemente $\|u\| \rightarrow \infty$.

Reciprocamente, assuma que

$$\|u\| \rightarrow \infty.$$

Se

$$\int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \rightarrow \infty,$$

então

$$|\bar{u}|^2 + \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \rightarrow \infty.$$

Considere agora que

$$\int_0^T |u(t)|^2 dt \rightarrow \infty$$

e suponha por contradição que

$$|\bar{u}|^2 + \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \leq M.$$

Logo com um argumento semelhante ao da Proposição 2.1, temos

$$|u(t)| \leq \frac{1}{T} \left| \int_0^T u(s) ds \right| + T^{1/2} \|\dot{u}\|_{L^2} = \frac{1}{T} |\bar{u}| + T^{1/2} \|\dot{u}\|_{L^2} \leq c_1 (|\bar{u}|^2 + \|\dot{u}\|_{L^2}^2) \leq M_1,$$

mostrando

$$\|u\|_{L^2} \leq M_1,$$

o que é uma contradição, portanto

$$\left(|\bar{u}|^2 + \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \right)^{1/2} \rightarrow \infty.$$

Logo as desigualdades (2.13) e (2.12) implicam que

$$\varphi(u) \rightarrow \infty \text{ quando } \|u\| \rightarrow \infty,$$

mostrando que φ é coercivo, conseqüentemente toda sequência minimizante é limitada.

Usando o Teorema 1.4 temos a conclusão. ■

Exemplo: Considere o problema escalar

$$\begin{cases} \ddot{u} = a[\text{sen}(u - b \text{sgnu}) + \text{sen}(b \text{sgnu})] + e(t) \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0 \end{cases}$$

onde $a > 0$, $0 < b < \pi$, $e \in L^1(0, T)$ e $\int_0^T e(t) dt = 0$. Usando o Teorema 2.2 mostraremos que este problema possui pelo menos uma solução que minimiza φ sobre H_T^1 . Considere

$$F(t, u) = a[(\text{sen} b)|u| - \cos(|u| - b) + \cos b] + e(t),$$

então,

$$F_u(t, u) = a[(\text{sen} b) \text{sgnu} + \text{sen}(|u| - b) \text{sgnu}] + e(t).$$

Onde sgnu é a função

$$\text{sgnu} = \begin{cases} 1 & \text{se } u > 0 \\ -1 & \text{se } u < 0 \end{cases}$$

e observe que

$$a[\text{sen}(u - b \text{sgnu}) + \text{sen}(b \text{sgnu})] + e(t) = a\left[\text{sen}\left(\text{sgnu}\left(\frac{u}{\text{sgnu}} - b\right)\right) + \text{sen}(b) \text{sgnu}\right] + e(t)$$

isto é,

$$F_u(t, u) = a[\text{sen}(|u| - b)\text{sgnu} + \text{sen}(b)\text{sgnu}] + e(t).$$

Consequentemente

$$|F_u(t, u)| \leq |a|(|\text{sen}(b)\text{sgnu}| + |\text{sen}(|u| - b)\text{sgnu}|) + |e(t)| \leq 2a + |e(t)|$$

mostrando que existe $g = 2a + |e(t)| \in L^1(0, T)$. Note que

$$\int_0^T F(t, x)dt = \int_0^T a|x|\text{sen}bdt - \int_0^T a[\cos(|x| - b) + \cos b]dt + \int_0^T e(t)xdt.$$

Donde temos

$$\int_0^T F(t, x)dt = Ta|x|\text{sen}b - T(\text{acos}(|x| - b) + \cos b).$$

Observando que

$$Ta|x|\text{sen}b - Ta - \cos b \leq Ta|x|\text{sen}b - T(\text{acos}(|x| - b) + \cos b) \rightarrow \infty \text{ se } |x| \rightarrow \infty,$$

o resultado segue pelo Teorema 2.2.

2.3 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não Autônômos com Potencial Periódico.

Mostraremos nesta seção que (2.11) possui solução quando F é periódica em cada variável x_i . Considere $(e_i)(1 \leq i \leq N)$ como sendo a base canônica de \mathbb{R}^N .

Teorema 2.3 *Assuma que F satisfaz a condição (A) e que exista $T_i > 0$, tal que*

$$F(t, x + T_i e_i) = F(t, x) \quad (1 \leq i \leq N) \quad (2.14)$$

para todo $x \in \mathbb{R}^N$ q.t.p. sobre $t \in [0, T]$. Então o problema (2.11) tem pelo menos uma solução que minimiza φ sobre H_T^1 .

Demonstração: Sendo F contínua a condição (2.14) implica que existe um bloco N -dimensional formado por N intervalos compactos $[0, T_i]$, de maneira que existe $h \in L^1(0, T)$ tal que

$$F(t, x) \geq h(t) = \min_{x \in \prod_{i=1}^N [0, T_i]} F(t, x)$$

para todo $x \in \mathbb{R}^N$ q.t.p. sobre $t \in [0, T]$. Logo se, $\int_0^T h(t)dt = c_1$

$$\varphi(u) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} + F(t, u(t)) \right] dt \geq \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} + c_1 \right] dt \geq c_1 \quad \forall u \in H_T^1.$$

Sendo $\inf_{H_T^1} \varphi(u) > -\infty$, segue desta desigualdade que se $\{u_k\}$ é uma seqüência minimizante para φ existirá $c_2 > 0$ tal que

$$\int_0^T |\dot{u}_k(t)|^2 \leq c_2 \quad \forall k \in \mathbb{N}. \quad (2.15)$$

Seja $u_k = \bar{u}_k + \hat{u}_k$ com $\bar{u}_k = \frac{1}{T} \int_0^T u_k(s)ds$. De (2.15) e da desigualdade de Wirtinger,

$$\|\hat{u}_k\| = \left(\int_0^T |\hat{u}_k|^2 dt + \int_0^T |\dot{\hat{u}}_k|^2 dt \right)^{1/2} \leq \left(\frac{T^2}{4\pi^2} \int_0^T |\dot{u}_k|^2 dt + \int_0^T |\dot{\hat{u}}_k|^2 dt \right)^{1/2} \leq c_3$$

para todo $k \in \mathbb{N}$ e algum $c_3 > 0$. Por outro lado, segue de (2.14) que

$$\varphi(u + T_i e_i) = \int_0^T |\dot{u}(t) + T_i \dot{e}_i|^2 + F(t, u + T_i e_i) = \int_0^T [|\dot{u}(t)|^2 + F(t, u(t))] dt = \varphi(u)$$

para todo $u \in H_T^1$ e conseqüentemente se (u_k) é uma seqüência minimizante para φ ,

$$((\bar{u}_k, e_1) + k_1 T_1 + (\hat{u}_k, e_1), \dots, (\bar{u}_k, e_N) + k_1 T_N + (\hat{u}_k, e_N))$$

também será uma seqüência minimizante de φ . Definindo

$$v_k = ((u_k, e_1) - k_1 T_1, \dots, (u_k, e_N) - k_N),$$

usando que $\varphi(u + T_i e_i) = \varphi(u)$, temos

$$\varphi(v_k) = \varphi(u_k).$$

Note que

$$(\bar{v}_k, e_1) = \frac{1}{T} \int_0^T (v_k, e_1) dt = \frac{1}{T} \int_0^T [(u_k, e_1) - k_1 T_1]$$

ou seja,

$$0 \leq (\bar{v}_k, e_1) = (\bar{u}_k, e_1) - k_1 T_1 \leq T_1.$$

Podemos portanto assumir que

$$0 \leq (\bar{v}_k, e_i) \leq T_i \quad 1 \leq i \leq N.$$

Logo

$$\|u_k\| \leq \|\hat{u}_k\| + \|\bar{u}_k\| \leq c_4.$$

Consequentemente φ admite uma sequência minimizante limitada e temos a conclusão invocando o Teorema 1.4. ■

Podemos obter, a seguir, uma extensão útil do Teorema 2.3 para alguns sistemas forçados de segunda ordem. Para $e \in L^1(0, T; \mathbb{R}^N)$, o problema linear

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) = e(t) \\ v(0) - v(T) = \dot{v}(0) - \dot{v}(T) = 0 \end{cases} \quad (2.16)$$

possui solução se, e somente se,

$$\int_0^T e(t) dt = 0. \quad (2.17)$$

Se o problema (2.16) possui solução temos integrando a primeira igualdade de (2.16) sobre $[0, T]$

$$\int_0^T \ddot{v}(t) dt = \int_0^T e(t) dt.$$

Usando as condições de contorno

$$0 = \dot{v}(T) - \dot{v}(0) = \int_0^T \ddot{v}(t) dt = \int_0^T e(t) dt.$$

Reciprocamente, se

$$\int_0^T e(t) dt = 0,$$

considere o funcional $\varphi : H_T^1 \rightarrow \mathbb{R}$ associado a (2.16) dado por

$$\varphi(u) = \frac{1}{2} \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt + \int_0^T e(t)u(t) dt.$$

Seja $u(t) = \hat{u}(t) + \bar{u}$. Logo

$$\varphi(u) = \frac{1}{2} \int_0^T |\dot{\hat{u}}(t)|^2 dt + \int_0^T e(t)\hat{u}(t) dt + \int_0^T e(t)\bar{u} dt = \varphi(\hat{u}).$$

Usando que

$$\int_0^T e(t)\hat{u}(t) dt \geq -\|e\|_{L^1_{[0,T]}} \|\hat{u}\|_{\infty} \geq -\|e\|_{L^1_{[0,T]}} \|\dot{\hat{u}}\|_{L^2_{[0,T]}},$$

existe $M > 0$ tal que

$$\varphi(u) = \frac{1}{2} \|\dot{\hat{u}}\|_{L^2_{[0,T]}}^2 - c \|\dot{\hat{u}}\|_{L^2_{[0,T]}} \geq -M.$$

Logo φ admite uma sequência minimizante e da desigualdade acima segue que existe c_1 tal que

$$\|\hat{u}_k\|_{L^2_{[0,T]}} \leq c_1.$$

Usando a desigualdade de Wirtinger's existe c_2 tal que

$$\|\hat{u}_k\|_{L^2_{[0,T]}} < c_2.$$

Portanto

$$\|\hat{u}_k\|_{W_T^{1,p}} < c_3.$$

Mostrando assim que φ possui uma sequência minimizante limitada $\{\hat{u}_k\}$. Segue pelo Teorema 1.4 que (2.16) admite solução.

Pelo Lema Fundamental

$$\dot{v}(t) = \int_0^t \ddot{v}(s) ds + c,$$

donde temos,

$$\dot{v}(T) = \int_0^T \ddot{v}(s) ds + c = c$$

e $\dot{v}(0) = c$. Por outro lado

$$v(t) = \int_0^t \dot{v}(s) ds + c.$$

Então

$$v(T) = \int_0^T \dot{v}(s) ds + c$$

e usando (2.2), temos que $v(T) = v(0) = c$. Esta solução será única se impormos que

$$\int_0^T v(t) dt = 0. \quad (2.18)$$

De fato, suponha que a solução não seja única, então existem v e w satisfazendo (2.16), donde obtemos que

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) - \ddot{w}(t) = 0 \\ v(0) - w(0) - v(T) + w(T) = \dot{v}(0) - \dot{w}(0) - \dot{v}(T) + \dot{w}(T) = 0. \end{cases}$$

Logo

$$\int_0^T |\ddot{v}(t) - \ddot{w}(t)|^2 dt = 0.$$

Observe que usando o Teorema Fundamental do Cálculo e as condições de contorno de v e w temos

$$\int_0^T (\dot{v}(t) - \dot{w}(t)) dt = 0,$$

e portanto pela desigualdade de Sobolev

$$\|\dot{v} - \dot{w}\|_\infty \leq \|\ddot{v} - \ddot{w}\|_{L^2} = 0,$$

implicando que

$$\dot{v}(t) - \dot{w}(t) = 0$$

ou seja,

$$v(t) - w(t) = c.$$

Assim

$$\int_0^T (v(t) - w(t))dt = cT = 0.$$

Portanto $c = 0$. Denotaremos por E a única solução de (2.16) satisfazendo (2.18).

Então se considerarmos o problema

$$\begin{cases} \ddot{u}(t) = \nabla F(t, u(t)) + e(t) \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0, \end{cases} \quad (2.19)$$

onde $e \in L^1(0, T; \mathbb{R}^N)$ satisfaz (2.17), obtemos considerando

$$u(t) = v(t) + E(t) \quad (2.20)$$

o problema equivalente

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) + \ddot{E}(t) = \nabla F(t, v(t) + E(t)) + e(t) \\ v(0) + E(0) - v(T) - E(T) = \dot{v}(0) + \dot{E}(T) - \dot{v}(T) + \dot{E}(T) = 0, \end{cases}$$

ou equivalentemente

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) = \nabla F(t, v(t) + E(t)) \\ v(0) - v(T) = \dot{v}(0) - \dot{v}(T) = 0. \end{cases} \quad (2.21)$$

Agora, se F satisfaz as condições de periodicidade do Teorema 2.3, o mesmo é verdade para $F^* : [0, T] \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$, $(t, x) \rightarrow F(t, x + E(t))$ e portanto, o Teorema 2.2 pode ser aplicado em (2.21) implicando no seguinte resultado.

Corolário 2.2 *Sobre as condições do Teorema 2.3 para F , o problema (2.19) possui, para cada $e \in L^1(0, T; \mathbb{R}^N)$ verificando (2.17), pelo menos uma solução que minimiza sobre H_T^1 o funcional φ_e*

$$\varphi_e(u) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} + F(t, u(t)) + (e(t), u(t)) \right] dt.$$

Demonstração: Aplicando o Teorema 2.3 o problema

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) = \nabla F(t, v(t) + E(t)) \\ v(0) - v(T) = \dot{v}(0) - \dot{v}(T) = 0, \end{cases}$$

possui uma solução v de que minimiza sobre H_T^1 o funcional ψ definido por

$$\psi(v) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{v}(t)|^2}{2} + F(t, v(t) + E(t)) \right] dt.$$

Além disso, u definida por (2.20) resolve (2.19) e minimiza $\psi(\cdot - E)$ sobre H_T^1 . Lembre que (2.21) é obtido de (2.19) fazendo

$$u(t) = v(t) + E(t).$$

Note que

$$\psi(u - E) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t) - \dot{E}(t)|^2}{2} + F(t, u(t)) \right] dt$$

isto é,

$$\psi(u - E) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} - (\dot{u}(t), \dot{E}(t)) + \frac{|\dot{E}(t)|^2}{2} + F(t, u(t)) \right] dt.$$

Integrando por partes o termo

$$\int_0^T (u(t), \ddot{E}(t)) dt = (u(t), \dot{E}(t)) \Big|_0^T - \int_0^T (\dot{u}, \dot{E}(t)) dt,$$

e usando que $\ddot{E}(t) = e(t)$, temos

$$\psi(u - E) = \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}(t)|^2}{2} + (u(t), e(t)) + F(t, u(t)) \right] dt + \frac{1}{2} \|\dot{E}\|_{L^2}^2 = \varphi_e + \frac{1}{2} \|\dot{E}\|_{L^2}^2$$

Consequentemente u minimiza φ_e sobre H_T^1 . ■

2.4 Soluções Periódicas de Sistemas de Segunda Ordem Não-Autonômos com Potencial convexo

Quando F é convexo em x , podemos eliminar a condição de limitação sobre ∇F no Teorema 2.2 e deduzir uma condição necessária e suficiente de existência quando F é estritamente convexa em x ou quando $N = 1$. Enunciaremos e demonstraremos alguns resultados sobre funções convexas.

Proposição 2.4 *Seja $G \in C^1(\mathbb{R}^N, \mathbb{R})$ uma função convexa. Então, para todo $x, y \in \mathbb{R}^N$,*

$$G(x) \geq G(y) + (\nabla G(y), x - y). \quad (2.22)$$

Demonstração: Pela convexidade de G , para cada $x, y \in \mathbb{R}^N$ e cada $\lambda \in (0, 1)$, tem-se

$$G((1 - \lambda)y + \lambda x) \leq (1 - \lambda)G(y) + \lambda G(x).$$

Donde temos

$$G((1 - \lambda)y + \lambda x) \leq G(y) - \lambda G(y) + \lambda G(x)$$

isto é,

$$\frac{G((1 - \lambda)y + \lambda x) - G(y)}{\lambda} \leq G(x) - G(y).$$

Passando ao limite com $\lambda \rightarrow 0$, ficamos com

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{G(y + \lambda(x - y)) - G(y)}{\lambda} = \frac{\partial G(y)}{\partial(x - y)} = \langle \nabla G(y), x - y \rangle,$$

obtendo (2.22). ■

Uma função $G : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ é estritamente convexa se,

$$G((1 - \lambda)x + \lambda y) < (1 - \lambda)G(x) + \lambda G(y) \quad \forall \lambda \in (0, 1) \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^N.$$

Proposição 2.5 *Seja $G \in C^1(\mathbb{R}^N, \mathbb{R})$ uma função estritamente convexa. As seguintes propriedades são equivalentes:*

- a) *Existe $\bar{x} \in \mathbb{R}^N$ tal que $\nabla G(\bar{x}) = 0$.*
- b) *$G(x) \rightarrow +\infty$ quando $|x| \rightarrow \infty$.*

Demonstração: Se

$$\nabla G(\bar{x}) = 0,$$

segue de (2.22) com $y = \bar{x}$ que \bar{x} minimiza G sobre \mathbb{R}^N , isto é, $G(x) > G(\bar{x})$ para todo $x \in \mathbb{R}^N$. Desde que G é estritamente convexa, \bar{x} é única, conseqüentemente

$$\delta = \min_{|x|=1} [G(\bar{x} + x) - G(\bar{x})] > 0.$$

A convexidade de G implica que, quando $|x| \geq 1$

$$\delta \leq G\left(\bar{x} + \frac{x}{|x|}\right) - G(\bar{x}) = G\left(\bar{x} - \frac{\bar{x}}{|x|} + \frac{\bar{x}}{|x|} + \frac{x}{|x|}\right) - G(\bar{x}) = G\left(\left(1 - \frac{1}{|x|}\right)\bar{x} + \frac{1}{|x|}(x + \bar{x})\right) - G(\bar{x})$$

isto é,

$$\delta \leq \left(1 - \frac{1}{|x|}\right)G(\bar{x}) + \frac{1}{|x|}G(\bar{x} + x) - G(\bar{x}) = \frac{1}{|x|}(G(\bar{x} + x) - G(\bar{x})).$$

Consequentemente

$$\delta|x| \leq G(\bar{x} + x) - G(\bar{x}).$$

Donde temos,

$$\delta|x| + G(\bar{x}) \leq G(\bar{x} + x),$$

para $|x| \geq 1$. Fazendo $\bar{x} + x = y$, temos

$$\delta|y - \bar{x}| + G(\bar{x}) \leq G(y),$$

isto é,

$$\delta(|y| - |\bar{x}|) + G(\bar{x}) \leq G(y),$$

implicando que

$$\delta|y| + G(\bar{x}) - \delta|\bar{x}| \leq G(y).$$

Assim,

$$G(y) \rightarrow +\infty \text{ quando } |y| \rightarrow \infty.$$

Se G satisfaz (b), como $G \in C^1(\mathbb{R}^N, \mathbb{R})$, segue que G possui um mínimo \bar{x} , o qual é ponto crítico, ou seja

$$\frac{\partial G(\bar{x})}{\partial x_i} = 0 \quad \forall i = 1, 2, \dots, N,$$

provando (a). ■

Teorema 2.4 *Assuma que $F : [0, T] \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ satisfaz a condição (A), que $F(t, \cdot)$ é convexa q.t.p. para $t \in [0, T]$ e que*

$$\int_0^T F(t, x) dt \rightarrow +\infty \text{ se } |x| \rightarrow \infty. \quad (2.23)$$

Então o problema (2.11) possui pelo menos uma solução que minimiza φ sobre H_T^1 .

Demonstração: Desde que F é convexa, a função

$$G(x) = \int_0^T F(t, x) dt$$

possui pela Proposição 2.5 um mínimo \bar{x} tal que

$$\nabla G(\bar{x}) = 0.$$

Como F é continuamente diferenciável sobre x , podemos permutar o sinal de integração com cada derivada parcial do gradiente, donde temos

$$\nabla G(\bar{x}) = \int_0^T \nabla F(t, \bar{x}) dt = 0. \quad (2.24)$$

Seja $\{u_k\}$ uma sequência minimizante para φ e tal sequência existe devido à Proposição 2.5. Da convexidade de F temos por (2.22)

$$F(t, u_k(t)) \geq F(t, \bar{x}) + (\nabla F(\bar{x}), u_k(t) - \bar{x})$$

e

$$\begin{aligned} \varphi(u_k) &= \int_0^T \left[\frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} + F(t, u_k(t)) \right] dt \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{x}) dt \\ &\quad + \int_0^T (\nabla F(\bar{x}), u_k(t) - \bar{x}) dt, \end{aligned}$$

ou seja,

$$\varphi(u_k) = \int_0^T \frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{x}) dt - \int_0^T (\nabla F(\bar{x}), u_k(t)) dt + \int_0^T (\nabla F(t, \bar{x}), \bar{x}) dt.$$

Seja $u_k = \hat{u}_k + \bar{u}_k$ com $\bar{u}_k = \frac{1}{T} \int_0^T u_k dt$. Uma vez que

$$|(\nabla F(t, \bar{x}), \hat{u}_k)| \leq |\nabla F(t, \bar{x})| |\hat{u}_k|,$$

temos

$$(\nabla F(t, \bar{x}), \hat{u}_k) \geq -|\nabla F(t, \bar{x})| |\hat{u}_k| \geq -|\nabla F(t, \bar{x})| \|\hat{u}_k\|_\infty,$$

e portanto

$$\varphi(u_k) \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{x}) dt - \left(\int_0^T |\nabla F(t, \bar{x})| dt \right) \|\hat{u}_k\|_\infty.$$

Usando a desigualdade de Sobolev, ficamos com

$$\varphi(u_k) \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} dt + \int_0^T F(t, \bar{x}) dt - \left(\int_0^T |\nabla F(t, \bar{x})| dt \right) \left(\frac{T}{12} \int_0^T |\dot{u}(t)|^2 dt \right)^{1/2}.$$

Usando o fato que

$$|F(t, x)| \leq a(|x|)b(t) \text{ e } |\nabla F(t, x)| \leq a(|x|)b(t),$$

encontramos c_1 e c_2 tais que

$$-c_1 \leq \int_0^T F(t, \bar{x}) dt \text{ e } - \int_0^T |\nabla F(t, \bar{x})| dt \geq -c_2.$$

Desta forma

$$\varphi(u_k) \geq \int_0^T \frac{|\dot{u}_k(t)|^2}{2} dt - \bar{c}_3.$$

Desde que $\{u_k\}$ uma sequência minimizante para φ , então existe uma constante c_3 tal que

$$\int_0^T |\dot{u}_k(t)|^2 dt \leq c_3.$$

Pela desigualdade de Sobolev

$$\|\hat{u}_k\|_\infty \leq c_4 \tag{2.25}$$

para alguma constante c_4 . Agora, temos pela convexidade de F que

$$F(t, \bar{u}_k/2) = F(t, (1/2)(u_k(t) - \hat{u}_k(t))) \leq (1/2)F(t, u_k(t)) + (1/2)F(t, -\hat{u}_k(t))$$

q.t.p. para $t \in [0, T]$ e para todo $k \in \mathbb{N}$, daí

$$F(t, \bar{u}_k/2) - (1/2)F(t, -\hat{u}_k(t)) \leq (1/2)F(t, u_k(t)).$$

Consequentemente

$$\begin{aligned} \varphi(u_k) &= \int_0^T |\dot{u}_k(t)|^2 dt + \int_0^T F(t, u_k(t)) \geq \int_0^T |\dot{u}_k(t)|^2 dt + 2 \int_0^T F(t, \bar{u}_k/2) - \\ &\quad - \int_0^T F(t, -\hat{u}_k(t)). \end{aligned}$$

Por (2.25)

$$\int_0^T F(t, -\hat{u}_k(t)) < c_5$$

o que implica

$$\varphi(u_k) \geq 2 \int_0^T F(t, \hat{u}_k/2) dt - c_5$$

para algum $c_5 > 0$. Suponha por contradição que

$$|\bar{u}_k| \rightarrow \infty, \text{ logo } \int_0^T F(t, \bar{u}_k/2) dt \rightarrow \infty$$

o que contradiz a desigualdade acima, donde segue que (\bar{u}_k) é limitada, portanto (u_k) é limitada e usando o Teorema 1.4 temos o resultado desejado. ■

Teorema 2.5 *Assuma que F satisfaz a condição (A) e que $F(t, \cdot)$ é estritamente convexa q.t.p. para $t \in [0, T]$. Então as seguintes condições são equivalentes:*

i) *O problema (2.11) possui solução.*

ii) *Existe $\bar{x} \in \mathbb{R}^N$ tal que*

$$\int_0^T \nabla F(t, \bar{x}) dt = 0.$$

iii) *$\int_0^T \nabla F(t, x) dt \rightarrow \infty$ quando $|x| \rightarrow \infty$.*

Demonstração: Se u é uma solução de (2.11), integrando a equação diferencial sobre $[0, T]$ e usando as condições de fronteira, encontramos

$$\int_0^T \ddot{u}(t) dt = \int_0^T \nabla F(t, u(t)) dt = 0. \quad (2.26)$$

Seja $u = \hat{u} + \bar{u}$ onde $\bar{u} = (1/T) \int_0^T u(t) dt$ e defina funções G e \hat{G} sobre \mathbb{R}^N estritamente convexas por

$$G(x) = \int_0^T F(t, x) dt \quad e \quad \hat{G}(x) = \int_0^T F(t, x + \hat{u}(t)) dt.$$

Por (2.26),

$$\nabla \hat{G}(\bar{u}) = \int_0^T \nabla F(t, \bar{u} + \hat{u}(t)) dt = 0.$$

Logo pela Proposição 2.5

$$\hat{G}(x) \rightarrow \infty \quad \text{qdo} \quad |x| \rightarrow \infty. \quad (2.27)$$

Pela convexidade de $F(t, \cdot)$,

$$\hat{G}(x) = \int_0^T F(t, (1/2)2x + (1/2)2\hat{u}(t)) dt \leq \frac{1}{2} \int_0^T F(t, 2x) + \frac{1}{2} \int_0^T F(t, 2\hat{u}(t)) dt,$$

isto é,

$$\hat{G}(x) \leq \frac{1}{2} G(2x) + c. \quad (2.28)$$

Segue de (2.27) e (2.28) que

$$G(x) \rightarrow +\infty \quad \text{quando} \quad |x| \rightarrow \infty,$$

consequentemente, existe $\bar{x} \in \mathbb{R}^N$ tal que $\nabla G(\bar{x}) = 0$, isto é,

$$\int_0^T \nabla F(t, \bar{x}) = 0$$

e i) implica em ii). Pela Proposição 2.5 aplicada a função G definida acima, ii) implica iii). Pelo Teorema 2.4, iii) implica em i).

■

Vamos, agora, retornar ao caso em que $F(t, \cdot)$ é convexa mas com $N = 1$. Definindo

$$f(t, x) = \frac{d}{dx}(F(t, x)),$$

vemos que $f(t, \cdot)$ é não decrescente *q.t.p.* para $t \in [0, 1]$. Isto implica em uma condição necessária para a existência de uma solução de

$$\begin{cases} \ddot{u}(t) = f(t, u(t)) \\ u(0) - u(T) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0. \end{cases} \quad (2.29)$$

Lema 2.1 *Se (2.29) possui uma solução, existe \bar{a} tal que*

$$\int_0^T f(t, \bar{a}) = 0. \quad (2.30)$$

Em outras palavras, a função real

$$a \rightarrow \int_0^T F(t, a) dt$$

possui um ponto crítico \bar{a} .

Demonstração: Se (2.29) possui uma solução u , então, integrando ambos os membros da equação sobre $[0, T]$ e usando as condições de fronteira, obtemos

$$\int_0^T f(t, u(t)) = 0.$$

Portanto, se

$$m \leq u(t) \leq M \quad \forall t \in [0, T],$$

temos pela monotonicidade de $f(t, \cdot)$

$$\int_0^T f(t, m) dt \leq 0 \leq \int_0^T f(t, M) dt$$

e como

$$J(x) = \int_0^T f(t, x) dt$$

é contínua, segue do Teorema do Valor Intermediário que existe $\bar{a} \in (m, M)$ tal que

$$\int_0^T f(t, \bar{a}) = 0.$$

■

Teorema 2.6 *Se $f(t, \cdot)$ é não decrescente q.t.p. para $t \in [0, T]$, então o problema (2.29) possui pelo menos uma solução se, e somente se, existe algum $\bar{a} \in \mathbb{R}$ satisfazendo (2.30), isto é, se e somente se, a função real*

$$a \rightarrow \int_0^T F(t, a) dt$$

possui um ponto crítico.

Demonstração: A condição necessária foi provada no Lema 2.1. Para a suficiência, iremos trabalhar com três casos. No primeiro caso vamos assumir que

$$\int_0^T f(t, a) dt = 0$$

sempre que $a \geq \bar{a}$. Então, por (2.30) e como $f(t, \cdot)$ é não decrescente temos

$$0 = \int_0^T f(t, \bar{a}) dt \leq \int_0^T f(t, a) dt = 0$$

isto é,

$$\int_0^T [f(t, a) - f(t, \bar{a})] dt = 0.$$

Logo

$$f(t, a) = f(t, \bar{a}) \text{ q.t.p. } \forall t \in [0, T]$$

para todo $a \geq \bar{a}$. Seja v uma solução T -periódica do problema linear

$$\begin{cases} \ddot{v}(t) = f(t, \bar{a}) \\ v(0) - v(T) = \dot{v}(0) - \dot{v}(T) = 0 \end{cases}$$

e a solução existe devido a (2.16) e seja $b \in \mathbb{R}$ suficientemente grande tal que

$$v(t) + b \geq \bar{a}, \quad t \in [0, T].$$

Se considerarmos $u(t) = v(t) + b$, então

$$u(0) - u(t) = \dot{u}(0) - \dot{u}(T) = 0$$

e

$$\ddot{u}(t) = \ddot{v}(t) = f(t, \bar{a}) = f(t, v(t) + b) = f(t, u(t))$$

isto é, u é uma solução para (2.29). O segundo caso é similar ao primeiro, isto é, se

$$\int_0^T f(t, a) = 0$$

sempre que $a \leq \bar{a}$. Resta, portanto, considerar o caso onde existe $a_1 < \bar{a} < a_2$ tal que

$$c_1 \equiv \int_0^T f(t, a_1) dt < 0 < \int_0^T f(t, a_2) dt \equiv c_2.$$

Defina

$$H(s) = F(t, (1-s)a_2 + sa),$$

então

$$H'(s) = \nabla F(t, (1-s)a_2 + sa)(a - a_2) = f(t, (1-s)a_2 + sa)(a - a_2).$$

Note que

$$\int_0^T f(t, (1-s)a_2 + sa)(a - a_2) ds = H(1) - H(0) = F(t, a) - F(t, a_2).$$

Daí

$$\int_0^T F(t, a) dt = \int_0^T \left[F(t, a_2) + \int_0^1 f(t, (1-s)a_2 + sa)(a - a_2) ds \right] dt.$$

Assim,

$$\int_0^T F(t, a) dt = \int_0^T F(t, a_2) dt + c_2(a - a_2),$$

implicando que

$$\int_0^T F(t, a) dt \rightarrow +\infty \text{ quando } a \rightarrow +\infty.$$

Similarmente para $a \rightarrow -\infty$ e a existência de solução segue do Teorema 2.4.

■

Capítulo 3

Soluções Homoclínicas para Sistemas Hamiltonianos de Segunda Ordem Não-Autonômos com um Potencial Coercivo

Este capítulo é dedicado a encontrar soluções homoclínicas para o sistema Hamiltoniano de segunda ordem

$$\ddot{q} - V_q(t, q) = f(t)$$

onde $t \in \mathbb{R}$ e $q \in \mathbb{R}^N$. Vamos mostrar que existe uma solução $q_0 \in W^{1,2}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ tal que $q_0(t) \rightarrow 0$ e $\dot{q}_0(t) \rightarrow 0$. Embora $q \equiv 0$ não seja uma solução do nosso sistema, q_0 é denominada solução homoclínica. Seguindo as ideias contidas em [2], as soluções homoclínicas serão obtidas como um limite de órbitas periódicas de período $2kT$. Consideremos o sistema Hamiltoniano de segunda ordem

$$\ddot{q} - V_q(t, q) = f(t) \tag{3.1}$$

onde $t \in \mathbb{R}, q \in \mathbb{R}^N$ com $V : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ e $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ satisfazendo as seguintes condições:

(A1) V é C^1 suave, T -periódica com respeito a t , para algum $T > 0$.

(A2) Existe uma constante $b > 0$ tal que para todo $(t, q) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$

$$V(t, q) \geq V(t, 0) + b|q|^2$$

$$(A3) \int_0^T V(t, 0) dt = 0.$$

(A4) $f \neq 0$ é uma função contínua e limitada tal que

$$\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^2 dt < \infty.$$

Aqui e subsequentemente, $|\cdot| : \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty)$ é a norma induzida pelo produto interno usual

$$\begin{aligned} (\cdot, \cdot) : \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N &\rightarrow \mathbb{R} \sum_{i=1}^N x_i y_i \\ (x, y) &\rightarrow \end{aligned}$$

onde $x = (x_1, x_2, \dots, x_N)$ e $y = (y_1, y_2, \dots, y_N)$.

Definição 3.1 Dizemos que uma solução $q : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ de (3.1) é homoclínica em $x \in \mathbb{R}^N$, se $q(t) \rightarrow x$ e $\dot{q}(t) \rightarrow x$, quando $|t| \rightarrow \infty$.

Neste Capítulo estudaremos a existência de soluções homoclínicas para $x = 0$. Para cada $k \in \mathbb{N}$, denominaremos $E_k := W_{2kT}^{1,2}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$, o espaço de Hilbert das funções $2kT$ -periódicas de \mathbb{R} em \mathbb{R}^N sobre a norma

$$\|q\|_{E_k} = \left(\int_{-kT}^{kT} (|\dot{q}(t)|^2 + |q(t)|^2) dt \right)^{1/2}.$$

Consideremos a sequência de sistemas de equações diferenciais

$$\ddot{q} - V_q(t, q) = f_k(t) \tag{3.2}$$

onde para todo $k \in \mathbb{N}$, $f_k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ é uma extensão $2kT$ -periódica de uma restrição de f ao intervalo $[-kT, kT)$. Observemos que f_k não é necessariamente contínua nos pontos $kT + 2kTj$, $j \in \mathbb{Z}$. Seja $I_k : E_k \rightarrow \mathbb{R}$ definido por

$$I_k(q) := \int_{-kT}^{kT} \left(\frac{1}{2} |\dot{q}(t)|^2 + V(t, q(t)) + (f_k(t), q(t)) \right) dt \tag{3.3}$$

Então $I_k \in C^1(E_k, \mathbb{R})$ e podemos verificar pelo estudo feito no Capítulo 2 que

$$I'_k(q)v = \int_{-kT}^{kT} \left((\dot{q}(t), \dot{v}(t)) + (V_q(t, q(t)), v(t)) + (f_k(t), v(t)) \right) dt \tag{3.4}$$

Além disso, pontos críticos de I_k são soluções clássicas $2kT$ -periódicas de (3.2).

Lema 3.1 Se as condições (A1)-(A4) ocorrem, então para todo $k \in \mathbb{N}$ o sistema (3.2) possui uma solução $2kT$ -periódica.

Demonstração: Sejam

$$\beta := \min\{1, 2b\} \quad e \quad M := \left(\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^2 dt \right)^{1/2}.$$

Segue de (A4) que M é finito com

$$\|f_k\|_{L^2_{2kT}} = \left(\int_{-kT}^{kT} |f_k(t)|^2 dt \right)^{1/2} \leq \left(\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^2 dt \right)^{1/2} = M. \quad (3.5)$$

Por (A2),

$$I_k(q) \geq \int_{-kT}^{kT} \left(\frac{1}{2} |\dot{q}(t)|^2 + V(t, 0) + b|q(t)|^2 + (f_k(t), q(t)) \right) dt.$$

Usando (A3) e o fato que V é T -periódica, mostra-se que

$$\int_{-kT}^{kT} V(t, 0) dt = 0$$

logo,

$$I_k(q) \geq \int_{-kT}^{kT} \left(\frac{1}{2} |\dot{q}(t)|^2 + \frac{2b}{2} |q(t)|^2 + (f_k(t), q(t)) \right) dt.$$

Segue da definição de β que

$$I_k(q) \geq \int_{-kT}^{kT} \left(\frac{\beta}{2} |\dot{q}(t)|^2 + \frac{\beta}{2} |q(t)|^2 + (f_k(t), q(t)) \right) dt.$$

Uma vez que

$$- \int_{-kT}^{kT} (f_k(t), q(t)) \leq \int_{-kT}^{kT} |(f_k(t), q(t))| \leq \|f_k\|_{L^2_{2kT}} \|q\|_{L^2_{2kT}} \leq \|f_k\|_{L^2_{2kT}} \|q\|_{E_k}$$

ficamos com

$$I_k(q) \geq \frac{\beta}{2} \|q\|_{E_k}^2 - \|f_k\|_{L^2_{2kT}} \|q\|_{E_k},$$

ou mais precisamente

$$I_k(q) \geq \frac{\beta}{2} \|q\|_{E_k}^2 - M \|q\|_{E_k}. \quad (3.6)$$

Observando que a função $g(t) = \frac{\beta}{2}t^2 - Mt$ possui um mínimo, concluímos que I_k é um funcional limitado inferiormente. Mostraremos agora que I_k satisfaz a condição de Cerami. Assuma que $\{u_j\}_{j \in \mathbb{N}}$ em E_k é uma sequência tal que

$$\{I_k(u_j)\}_{j \in \mathbb{N}} \text{ é limitada e } (1 + \|u_j\|_{E_k}) I'_k(u_j) \rightarrow 0, \text{ quando } j \rightarrow \infty.$$

Então existe $c_k > 0$ tal que

$$|I_k(u_j)| \leq c_k \quad \forall j \in \mathbb{N}. \quad (3.7)$$

Combinando (3.6) e (3.7), obtemos

$$\begin{aligned} -M\|u_j\|_{E_k} + \frac{\beta}{2}\|u_j\|_{E_k}^2 &\leq I_k(u_j) \leq |I_k(u_j)| \leq c_k \\ -2M\|u_j\|_{E_k} + \beta\|u_j\|_{E_k}^2 - 2c_k &\leq 0 \end{aligned} \quad (3.8)$$

Desde que $\beta > 0$, por (3.8) concluimos que $\{u_j\}_{j \in \mathbb{N}}$ é uma sequência limitada em E_k . Portanto sendo $W_{2kT}^{1,2}$ reflexivo, existe $u \in W_{2kT}^{1,2}$ tal que

$$u_j \rightharpoonup u, \text{ quando } j \rightarrow \infty,$$

o que implica que

$$u_j \rightarrow u \text{ uniformemente sobre } [-kT, kT],$$

pela Proposição 2.2. Assim

$$\|u_j - u\|_{L_{2kT}^2} \rightarrow 0 \quad , \quad I'_k(u)(u_j - u) \rightarrow 0$$

e devido a convergência uniforme

$$\int_{-kT}^{kT} (V_q(t, u_j(t)) - V_q(t, u(t)), u_j(t) - u(t)) dt \rightarrow 0 \text{ quando } j \rightarrow \infty.$$

Além disso, desde que $(1 + \|u_j\|_{E_k})I'_k(u_j) \rightarrow 0$ quando $j \rightarrow \infty$, temos

$$|I'_k(u_j)(u_j - u)| \leq \|I'_k(u_j)\|_{E_k^*} \|u_j - u\|_{E_k} \rightarrow 0.$$

Finalmente, usando (3.4)

$$\begin{aligned} I'_k(u_j)(u_j - u) &= \int_{-kT}^{kT} [(\dot{u}(t), \dot{u}_j(t) - \dot{u}(t)) + (V_q(t, u_j(t)), u_j(t) - u(t)) + \\ &\quad + (f_k(t), u_j(t) - u(t))] dt \end{aligned}$$

e

$$I'_k(u)(u_j - u) = \int_{-kT}^{kT} [(\dot{u}(t), \dot{u}(t) - \dot{u}(t)) + (V_q(t, u(t)), u_j(t) - u(t)) + (f_k(t), u_j(t) - u(t))] dt.$$

Logo

$$(I'_k(u_j) - I'_k(u))(u_j - u) - \int_{-kT}^{kT} [(V_q(t, u_j(t)) - V_q(t, u(t)), u_j(t) - u(t))] dt = \|\dot{u}_j - \dot{u}\|_{L_{2kT}^2}^2$$

Consequentemente

$$\|\dot{u}_j - \dot{u}\|_{L^2_{2kT}}^2 \rightarrow 0,$$

mostrando que

$$\|u_j - u\|_{E_k} \rightarrow 0, \quad \text{quando } j \rightarrow 0.$$

Pelo Teorema B.4, concluímos que para todo $k \in \mathbb{N}$ existe $q_k \in E_k$ tal que

$$I_k(q_k) = \inf_{q \in E_k} I_k(q) \quad \text{e} \quad I'_k(q_k) = 0. \quad (3.9)$$

Note que por (3.6), $I_k(q)$ é coercivo e que $I_k(0) = 0$. Usando novamente (3.6)

$$\frac{\beta}{2} \|q_k\|_{E_k}^2 - M \|q_k\|_{E_k} \leq I_k(q_k) \leq I_k(0) = 0$$

portanto

$$\|q_k\|_{E_k} \leq \frac{2M}{\beta} := \rho.$$

■

Observação: Segue da Proposição 2.1 que existe $c > 0$ tal que para cada $k \in \mathbb{N}$ e para cada $q \in E_k$,

$$\|q\|_{L^\infty_{2kT}} \leq c \|q\|_{E_k}. \quad (3.10)$$

$L^\infty_{2kT}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ denotará o espaço das funções mensuráveis, essencialmente limitadas de \mathbb{R} em \mathbb{R}^N com a norma

$$\|q\|_{L^\infty_{2kT}} := \text{ess sup}\{|q(t)| : t \in [-kT, kT]\}.$$

Lema 3.2 *Seja $\{q_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ a sequência obtida em (3.9). Então, existe uma subsequência $\{q_{k_j}\}_{j \in \mathbb{N}}$ convergente para um certo q_0 em $C^1_{Loc}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.*

Demonstração: Primeiro, mostraremos que $\{q_k\}_{k \in \mathbb{N}}$, $\{\dot{q}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ e $\{\ddot{q}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ são sequências equilimitadas. Como $\|q_k\|_{E_k} \leq \rho$, por (3.10), temos

$$\|q_k\|_{L^\infty_{2kT}} \leq \|q_k\|_{E_k} < c\rho \quad \forall k \in \mathbb{N}. \quad (3.11)$$

Desde que q_k é uma solução $2kT$ -periódica de (3.2), para todo $t \in [-kT, kT)$ vale a igualdade

$$\ddot{q}_k(t) = V_q(t, q_k(t)) + f_k(t).$$

Sendo f uma extensão de f_k ,

$$|\ddot{q}_k(t)| \leq |V_q(t, q_k(t))| + |f_k(t)| = |V_q(t, q_k(t))| + |f(t)|.$$

Como $V \in C^1$, por (3.11) e sendo f é limitada, concluímos que existe uma constante M_1 independente de k tal que

$$\|\ddot{q}_k(t)\|_{L_{2kT}^\infty} \leq M_1. \quad (3.12)$$

Finalmente, para cada $k \in \mathbb{N}$ e $t \in \mathbb{R}$, existe $t_k \in [t-1, t]$ tal que

$$\dot{q}_k(t_k) = \int_{t-1}^t \dot{q}_k(s) ds = q_k(t) - q_k(t-1)$$

e

$$\dot{q}_k(t) = \int_{t_k}^t \ddot{q}_k(s) ds + \dot{q}_k(t_k).$$

Assim

$$|\dot{q}_k(t)| \leq \int_{t_k}^t |\ddot{q}_k(s)| ds + |\dot{q}_k(t_k)| = \int_{t_k}^t |\ddot{q}_k(s)| ds + |q_k(t) - q_k(t-1)|.$$

Usando (3.12)

$$|\dot{q}_k(t)| \leq \int_{t-1}^t M_1 ds + |q_k(t)| + |q_k(t-1)| \leq M_1 + c\rho + c\rho$$

ou seja,

$$|\dot{q}_k(t)| \leq M_2. \quad (3.13)$$

Para finalizar a prova é suficiente observar que $\{\dot{q}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ e $\{q_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ são equicontínuas.

De fato, para todo $k \in \mathbb{N}$ e para $t, s \in \mathbb{R}$ com $t > s$, temos

$$|\dot{q}_k(t) - \dot{q}_k(s)| = \left| \int_s^t \ddot{q}_k(\delta) d\delta \right| \leq \int_s^t |\ddot{q}_k(\delta)| d\delta \leq M_1 |t - s|.$$

Similarmente

$$|q_k(t) - q_k(s)| \leq M_2 |t - s|.$$

Aplicando o Teorema de Arzelá-Ascoli, existe uma subsequência uniformemente convergente para um $q_0 \in C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.

■

Lema 3.3 *Seja $q : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ uma aplicação contínua tal que \dot{q} é localmente de quadrado integrável. Então*

$$|q(t)| \leq \sqrt{2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} (|q(s)|^2 + |\dot{q}(s)|^2) ds \right)^{1/2} \quad (3.14)$$

para todo $t \in \mathbb{R}$.

Demonstração: Fixe $t \in \mathbb{R}$. Para todo $\tau \leq t$,

$$|q(t)| \leq |q(\tau)| + \left| \int_{\tau}^t \dot{q}(s) ds \right|.$$

Integrando de $[t - \frac{1}{2}, t + \frac{1}{2}]$, obtemos

$$|q(t)| \leq \int_{t-1/2}^{t+1/2} \left(|q(\tau)| + \left| \int_{\tau}^t \dot{q}(s) ds \right| \right) d\tau.$$

Usando a desigualdade de Hölder

$$|q(t)| \leq \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} \left(|q(\tau)| + \left| \int_{\tau}^t \dot{q}(s) ds \right| \right)^2 d\tau \right)^{1/2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} 1^2 \right)^{1/2},$$

donde temos

$$|q(t)| \leq \left(2 \int_{t-1/2}^{t+1/2} \left(|q(\tau)|^2 + \left| \int_{\tau}^t \dot{q}(s) ds \right|^2 \right) d\tau \right)^{1/2}.$$

Desde que

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} \left(\int_{\tau}^t |\dot{q}(s)|^2 ds \right) d\tau \leq \int_{t-1/2}^{t+1/2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} |\dot{q}(s)|^2 ds \right) d\tau = \int_{t-1/2}^{t+1/2} |\dot{q}(s)|^2 ds$$

Então

$$|q(t)| \leq \sqrt{2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} |q(\tau)|^2 + \int_{t-1/2}^{t+1/2} |\dot{q}(s)|^2 ds \right)^{1/2}.$$

■

Lema 3.4 *Seja $q_0 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ a função dada pelo Lema 3.2. Então, q_0 é uma solução de (3.1) tal que $q_0(t) \rightarrow 0$ e $\dot{q}_0(t) \rightarrow 0$, quando $|t| \rightarrow \infty$, isto é, q_0 é uma solução homoclínica com relação a origem.*

Demonstração : Primeiro mostraremos que q_0 satisfaz (3.1). Pelos Lemas 3.1 e 3.2,

$$q_{k_j} \rightarrow q_0 \text{ em } C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N), \text{ quando } j \rightarrow \infty$$

e

$$\ddot{q}_{k_j}(t) = V_q(t, q_{k_j}(t)) + f_{k_j}(t) \text{ para todo } j \in \mathbb{N} \text{ e } t \in [-k_j T, k_j T].$$

Considere $a, b \in \mathbb{R}$ tais que $a < b$. Então existe $j_0 \in \mathbb{N}$ tal que para todo $j > j_0$ e para todo $t \in [a, b]$ temos

$$\ddot{q}_{k_j}(t) = V_q(t, q_{k_j}(t)) + f(t).$$

Conseqüentemente, para $j > j_0$, \ddot{q}_{k_j} é contínuo em $[a, b]$ com

$$\ddot{q}_{k_j}(t) \rightarrow V_q(t, q_0(t)) + f(t)$$

uniformemente sobre $[a, b]$. Além disso, desde que a e b são arbitrários, concluímos que q_0 satisfaz (3.1). Resta mostrar que q_0 é homoclínica. Observe que para $l \in \mathbb{N}$ tal que $l < k_j$ e $j > j_0$, temos

$$\int_{-lT}^{+lT} (|q_{k_j}(s)|^2 + |\dot{q}_{k_j}(s)|^2) ds \leq \int_{-k_j T}^{+k_j T} (|q_{k_j}(s)|^2 + |\dot{q}_{k_j}(s)|^2) ds \leq \rho^2$$

e fazendo $l \rightarrow \infty$ e $j \rightarrow \infty$ respectivamente, obtemos

$$\int_{-\infty}^{+\infty} (|q_0(s)|^2 + |\dot{q}_0(s)|^2) ds \leq \rho^2.$$

Usando o Lema B.1,

$$\int_{|t| \geq r} (|q_0(s)|^2 + |\dot{q}_0(s)|^2) ds \rightarrow 0 \text{ quando } r \rightarrow \infty. \quad (3.15)$$

Por (3.14)

$$|q_0(t)| \leq \sqrt{2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} (|q_0(s)|^2 + |\dot{q}_0(s)|^2) ds \right)^{1/2}$$

implicando que $q_0(t) \rightarrow 0$ quando $|t| \rightarrow \infty$. Novamente por (3.14),

$$|\dot{q}_0(t)| \leq \sqrt{2} \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} (|\dot{q}_0(s)|^2 + |\ddot{q}_0(s)|^2) ds \right)^{1/2} \forall t \in \mathbb{R}.$$

De (3.15), temos

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} |\dot{q}_0(s)|^2 ds \rightarrow 0 \text{ quando } |t| \rightarrow \infty.$$

Portanto é suficiente mostrar que

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} |\ddot{q}_0(s)|^2 ds \rightarrow 0 \text{ quando } |t| \rightarrow \infty.$$

Desde que q_0 é uma solução de (3.1),

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} |\ddot{q}_0(s)|^2 ds = \int_{t-1/2}^{t+1/2} |V_q(s, q_0(s)) + f(s)|^2 ds,$$

ou seja,

$$\begin{aligned} \int_{t-1/2}^{t+1/2} |\ddot{q}_0(s)|^2 ds &= \int_{t-1/2}^{t+1/2} |V_q(s, q_0(s))|^2 ds + 2 \int_{t-1/2}^{t+1/2} (V_q(s, q_0(s)), f(s)) ds \\ &\quad + \int_{t-1/2}^{t+1/2} |f(s)|^2 ds. \end{aligned}$$

Segue da desigualdade de Hölder

$$\begin{aligned} \int_{t-1/2}^{t+1/2} |\ddot{q}_0(s)|^2 ds &= \int_{t-1/2}^{t+1/2} |V_q(s, q_0(s))|^2 + 2 \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} |V_q(s, q_0(s))|^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_{t-1/2}^{t+1/2} |f(s)|^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} + \int_{t-1/2}^{t+1/2} |f(s)|^2 ds. \end{aligned}$$

Por (A₄),

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} |f(s)|^2 ds \rightarrow 0 \text{ quando } |t| \rightarrow \infty.$$

Segue por (A₂) que

$$V(t, q) \geq V(t, 0) \quad \forall q \in \mathbb{R}^N$$

isto é,

$$V(t, 0) = \min_{q \in \mathbb{R}^N} V(t, q).$$

Portanto

$$V_q(t, 0) = 0.$$

Usando o fato que $V \in C^1$, dado $\epsilon > 0$ existe $\delta > 0$ tal que para $t \in \mathbb{R}$

$$|q| < \delta \Rightarrow |V_q(t, q)| < \epsilon.$$

Além disso, existe $r > 0$ tal que se $|t| \geq r$, então $|q_0(t)| < \delta$. Conseqüentemente, se $|t| \geq r + 1/2$

$$\int_{t-1/2}^{t+1/2} |V_q(s, q_0(s))|^2 ds < \epsilon^2$$

mostrando assim que q_0 é homoclínica em 0. Observe que $q_0 \equiv 0$ não é solução de (3.1), caso contrário teríamos

$$-V_q(t, 0) = f(t)$$

mas como já foi visto $V_q(t, 0) = 0$ e por hipótese $f \not\equiv 0$, o que completa a prova

■

Capítulo 4

Soluções Homoclínicas para Sistemas com o p-Laplaciano com Potencial Coercivo

Neste capítulo apresentaremos um estudo de existência de soluções homoclínicas para o sistema de segunda ordem não autônomo com o p-Laplaciano

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t)) = \nabla F(t, u(t)) + f(t), \quad (4.1)$$

segundo as idéias contidas em [3], onde $p > 1$, $t \in \mathbb{R}$, $u \in \mathbb{R}^N$ com $F : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ e $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ verificando as seguintes condições:

(B1) $F \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^N, \mathbb{R})$ é T -periódica com respeito a t , $T > 0$.

(B2) Existem constantes $b > 0$ e $\mu > 1$ tal que para todo $(t, x) \in [0, T] \times \mathbb{R}^N$

$$F(t, x) \geq F(t, 0) + b|x|^\mu.$$

(B3) $f \neq 0$ é uma função contínua e limitada tal que

$$\int_{\mathbb{R}} |f(s)|^{\mu/\mu-1} ds < \infty.$$

Observe que a condição (A3) foi removida e (A2) e (A4) foram substituídas por condições mais gerais (B2) e (B3) respectivamente. O método utilizado para obtermos solução para (4.1) será o mesmo apresentado no Capítulo 3, ou seja, consideraremos uma sequência de equações diferenciais

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t)) = \nabla F(t, u(t)) + f_k(t) \quad (4.2)$$

onde $f_k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ é uma extensão $2kT$ -periódica de f ao intervalo $[-kT, kT)$, $k \in \mathbb{N}$ e soluções de (4.1) são limites de soluções $2kT$ -periódicas de (4.2). No que segue, consideraremos $I_k : E_k \rightarrow \mathbb{R}$ dado por

$$I_k(u) = \int_{-kT}^{kT} \left[\frac{1}{p} |\dot{u}(t)|^p + F(t, u(t)) + (f_k(t), u(t)) \right] dt.$$

Mostra-se que $I_k \in C^1(E_k, \mathbb{R})$ é fracamente semi-contínua com

$$I'_k(u)v = \int_{-kT}^{kT} \left[(|\dot{u}(t)|^{p-2} \dot{u}(t), \dot{v}(t)) + (\nabla F(t, u(t)), v(t)) + (f_k(t), v(t)) \right] dt \quad \forall u, v \in E_k,$$

onde $E_k = W_{2kT}^{1,p}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ é o espaço de Banach das funções $2kT$ -periódicas de \mathbb{R} em \mathbb{R}^N com a seguinte norma

$$\|u\|_{E_k} := \left[\int_{-kT}^{kT} (|\dot{u}(t)|^p + |u(t)|^p) dt \right]^{1/p}.$$

Lema 4.1 *Assuma que F e f satisfazem (B1), (B2) e (B3). Então para todo $k \in \mathbb{N}$, o sistema (4.2) possui uma solução $2kT$ -periódica $u_k \in E_k$ tal que*

$$\frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt \leq M \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} \quad (4.3)$$

onde

$$M = \left(\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^{\mu/\mu-1} dt \right)^{(\mu-1)/\mu}.$$

Demonstração: Seja $c_0 = \int_0^T F(t, 0) dt$. Por (B2)

$$I_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} \left[\frac{1}{p} |\dot{u}(t)|^p + F(t, 0) + b|u(t)|^\mu + (f_k(t), u(t)) \right] dt.$$

Usando o fato que F é T -periódica e a desigualdade de Hölder

$$I_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} \frac{1}{p} |\dot{u}(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt - \left(\int_{-kT}^{kT} |f_k(t)|^{\mu/\mu-1} dt \right)^{\frac{\mu-1}{\mu}} \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} + 2kc_0$$

ou seja,

$$I_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} \frac{1}{p} |\dot{u}(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt - M \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} + 2kc_0. \quad (4.4)$$

Observando que

$$\frac{b}{2} x^\mu - Mx \geq -\frac{b}{2} (\mu - 1) \left(\frac{2M}{b\mu} \right)^{\mu/\mu-1} := -D \quad \forall x \geq 0$$

a desigualdade acima combinada com (4.4) implica que

$$I_k(u) \geq \frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt + \frac{b}{2} \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt - D + 2kc_0. \quad (4.5)$$

Considerando

$$\bar{u} = \frac{1}{2kT} \int_{-kT}^{kT} u(t) dt \text{ e } \hat{u}(t) = u(t) - \bar{u},$$

temos pela desigualdade de Sobolev que

$$\|\hat{u}\|_\infty \leq c_1 \|\dot{u}\|_{L_{2kT}^p} \text{ e } \|\hat{u}\|_{L_{2kT}^p} \leq c_2 \|\dot{u}\|_{L_{2kT}^p}. \quad (4.6)$$

Observe que para $k \in \mathbb{N}$, as seguintes condições são equivalentes:

- i) $\|u\|_{E_k} \rightarrow \infty$.
- ii) $|\bar{u}|^p + \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt \rightarrow \infty$.
- iii) $\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^\mu dt \rightarrow \infty$.

No Teorema 2.2 mostramos que as condições **i)** e **ii)** são equivalentes e usando os mesmos argumentos mostra-se que **ii)** e **iii)** são equivalentes. Usando o Teorema 1.2 concluímos que para todo $k \in \mathbb{N}$ existe $u_k \in E_k$ tal que

$$I_k(u_k) = \inf_{u \in E_k} I_k(u).$$

Desde que

$$I_k(0) = \int_{-kT}^{kT} F(t, 0) = 2kc_0$$

temos

$$I_k(u_k) \leq 2kc_0,$$

de onde segue

$$2kc_0 \geq I_k(u_k) \geq \frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt - M \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} + 2kc_0$$

obtendo a desigualdade

$$M \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} \geq \frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt,$$

finalizando a demonstração do lema. ■

Lema 4.2 *Sejam $a, b \geq 0$ e $u \in W^{1,p}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$. Então para todo $t \in \mathbb{R}$ a seguinte desigualdade é verdadeira*

$$|u(t)| \leq (a+b)^{-1/\mu} \left(\int_{t-a}^{t+b} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + \frac{2\max\{a, b\}}{(a+b)^{1/p}} \left(\int_{t-a}^{t+b} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p}. \quad (4.7)$$

Demonstração: Fixe $t \in \mathbb{R}$ e note que para todo $\tau \in \mathbb{R}$, vale a desigualdade

$$|u(t)| \leq |u(\tau)| + \left| \int_\tau^t \dot{u}(s) ds \right|. \quad (4.8)$$

Integrando (4.8) sobre $[t-a, t+b] \supset [t, \tau]$, obtemos

$$(a+b)|u(t)| \leq \int_{t-a}^{t+b} |u(\tau)| d\tau + \int_{t-a}^{t+b} \left| \int_\tau^t \dot{u}(s) ds \right| d\tau$$

ou ainda,

$$(a+b)|u(t)| \leq \int_{t-a}^{t+b} |u(\tau)| d\tau + \int_{t-a}^{t+b} \int_\tau^t |\dot{u}(s)| ds d\tau.$$

Usando a desigualdade de Hölder

$$\begin{aligned} (a+b)|u(t)| &\leq (a+b)^{(\mu-1)/\mu} \left(\int_{t-a}^{t+b} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + \\ &+ 2\max\{a, b\} (a+b)^{(p-1)/p} \left(\int_{t-a}^{t+b} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p} \end{aligned}$$

Logo (4.7) é verdadeiro. ■

Corolário 4.1 *Seja $a > 0$ e $u \in W^{1,p}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Então para todo $t \in \mathbb{R}$ a seguinte desigualdade é válida:*

$$|u(t)| \leq (2a)^{-1/\mu} \left(\int_{t-a}^{t+a} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + a(2a)^{-1/p} \left(\int_{t-a}^{t+a} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p}. \quad (4.9)$$

Demonstração: Basta fazer $a = b$ no Lema acima. ■

Corolário 4.2 *Seja $u \in E_k$. Então a seguinte desigualdade é verdadeira:*

$$\|u\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq T^{-1/\mu} \left(\int_{-kT}^{kT} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + T^{(p-1)/p} \left(\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p}. \quad (4.10)$$

Demonstração: Desde que $u(t)$ é contínua em $[-kT, kT]$, podemos escolher $t^* \in [-kT, kT]$ tal que

$$|u(t^*)| = \max_{t \in [-kT, kT]} |u(t)|.$$

Sejam $a \in [0, T]$ e $b = T - a$ tais que

$$-kT \leq t^* - a \leq t^* \leq t^* + b \leq kT.$$

Se $t^* = -kT$, escolha $a = 0$ e $b = T$ e se $t^* = kT$, escolha $a = T$ e $b = 0$. Por (4.7),

$$|u(t^*)| \leq (a+b)^{-1/\mu} \left(\int_{t^*-a}^{t^*+b} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + 2 \max\{a, b\} (a+b)^{-1/p} \left(\int_{t^*-a}^{t^*+b} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p}$$

ou seja,

$$|u(t^*)| \leq (T)^{-1/\mu} \left(\int_{-kT}^{kT} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + 2T(T)^{-1/p} \left(\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p}.$$

Portanto (4.10) é verdadeiro. ■

Lema 4.3 *Seja $u_k \in E_k$ solução do sistema (4.2) que satisfaz (4.3) para $k \in \mathbb{N}$. Então existe uma constante positiva c independente de k tal que*

$$\|u_k\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq c. \quad (4.11)$$

Demonstração: Por (4.3),

$$b \int_{-kT}^{kT} |u_k(s)|^\mu ds \leq M \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu}$$

isto é,

$$\int_{-kT}^{kT} |u_k(s)|^\mu ds \leq \left(\frac{M}{b} \right)^{\mu/\mu-1}. \quad (4.12)$$

Novamente por (4.3)

$$\frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(t)|^p dt \leq M \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu},$$

logo por (4.12)

$$\frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(t)|^p dt \leq pM \left(\frac{M}{b} \right)^{1/\mu-1}. \quad (4.13)$$

Segue de (4.10)

$$\|u_k\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq T^{-1/\mu} \left(\int_{-kT}^{kT} |u_k(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + T^{(p-1)/p} \left(\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_k(s)|^p ds \right)^{1/p},$$

e assim por (4.12) e (4.13),

$$\|u_k\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq T^{-1/\mu} \left(\frac{M}{b}\right)^{1/\mu-1} + T^{(p-1)/p} (pM)^{1/p} \left(\frac{M}{b}\right)^{1/p(\mu-1)} := c,$$

mostrando que (4.11) é verdadeira. ■

Lema 4.4 *Seja $u_k \in E_k$ solução do sistema (4.2) satisfazendo (4.11) para $k \in \mathbb{N}$. Então existe uma subsequência $\{u_{k_j}\}$ de $\{u_k\}$ convergente para algum $u_0 \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ em $C^1_{Loc}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.*

Demonstração: Pelo Lema 4.3 sabemos que $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é uma sequência uniformemente limitada. Iremos mostrar que $\{\dot{u}_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ e

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}_k(t)|^{p-2}\dot{u}_k(t)) = \nabla F(t, u_k(t)) + f_k(t)$$

são também uniformemente limitadas. Segue de (4.11), (B1) e (B3) que $|\nabla F(t, u_k(t))|$ e $|f_k(t)|$ são limitados, logo

$$\left| \frac{d}{dt}(|\dot{u}_k(t)|^{p-2}\dot{u}_k(t)) \right| \leq |\nabla F(t, u_k(t))| + |f_k(t)|$$

obtendo

$$\left| \frac{d}{dt}(|\dot{u}_k(t)|^{p-2}\dot{u}_k(t)) \right| \leq \sup_{(t,x) \in [0,T] \times [-c,c]} |\nabla F(t, u_k(t))| + \sup_{t \in \mathbb{R}} |f(t)| \equiv M_1, \quad t \in [-kT, kT].$$

ou ainda,

$$\left\| \frac{d}{dt}(|\dot{u}_k(t)|^{p-2}\dot{u}_k(t)) \right\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq M_1, \quad k \in \mathbb{N}. \quad (4.14)$$

Para $i = -k, -k+1, \dots, k-1$, segue da continuidade de $\dot{u}_k(t)$ que podemos escolher $t_{k_i} \in [iT, (i+1)T]$ tal que

$$\dot{u}_k(t_{k_i}) = \frac{1}{T} \int_{iT}^{(i+1)T} \dot{u}_k(s) ds = \frac{1}{T} u_k((i+1)T) - u_k(iT). \quad (4.15)$$

Segue que para todo $t \in [iT, (i+1)T]$, $i = -k, -k+1, \dots, k-1$

$$\left| |\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t) \right| = \left| \int_{t_{k_i}}^t \frac{d}{ds}(|\dot{u}_k(s)|^{p-2}\dot{u}_k(s)) ds + \dot{u}(t_{k_i})|^{p-2}\dot{u}(t_{k_i}) \right|$$

ou seja,

$$\left| |\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t) \right| \leq \int_{t_{k_i}}^t \left| \frac{d}{ds}(|\dot{u}_k(s)|^{p-2}\dot{u}_k(s)) \right| ds + |\dot{u}(t_{k_i})|^{p-1}.$$

Usando (4.14) e (4.15) obtemos

$$|\dot{u}(t)|^{p-1} \leq TM_1 + [T^{-1}|u_k((i+1)T) - u_k(iT)|]^{p-1} \leq M_1T + (T^{-1}2c)^{p-1} \equiv M_2^{p-1}.$$

Consequentemente

$$\|\dot{u}_k\|_{L^\infty_{[-kT, kT]}} \leq M_2 \quad k \in \mathbb{N}. \quad (4.16)$$

Observe que $\{\dot{u}_k(t)\}_{k \in \mathbb{N}}$ é também equicontinua. Caso contrário, existiria um $\epsilon_0 > 0$ e duas sequências $\{t_i^1\}_{i \in \mathbb{N}}$ e $\{t_i^2\}_{i \in \mathbb{N}}$ tais que

$$0 < t_i^2 - t_i^1 < \frac{1}{i} \quad e \quad |\dot{u}_k(t_i^2) - \dot{u}_k(t_i^1)| \geq \epsilon_0 \quad i \in \mathbb{N}. \quad (4.17)$$

Note que $\dot{u}_{k_i}(t_i^1), \dot{u}_{k_i}(t_i^2) \in \mathbb{R}^N$ e $|\dot{u}_{k_i}(t_i^1)| \leq M_1, |\dot{u}_{k_i}(t_i^2)| \leq M_2$. Passando para duas subsequências se necessário, podemos assumir que

$$\dot{u}_{k_i}(t_i^1) \rightarrow w_1 \quad e \quad \dot{u}_{k_i}(t_i^2) \rightarrow w_2 \quad \text{quando } i \rightarrow \infty. \quad (4.18)$$

Combinando (4.17) com (4.18),

$$|w_2 - w_1| \geq \epsilon_0 \quad (4.19)$$

Por outro lado,

$$\left| |\dot{u}_{k_i}(t_i^2)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^2) - |\dot{u}_{k_i}(t_i^1)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^1) \right| = \left| \int_{t_i^2}^{t_i^1} \frac{d}{ds} (|\dot{u}_k(s)|^{p-2} \dot{u}_k(s)) ds \right|$$

ou seja,

$$\left| |\dot{u}_{k_i}(t_i^2)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^2) - |\dot{u}_{k_i}(t_i^1)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^1) \right| \leq \int_{t_i^2}^{t_i^1} \left| \frac{d}{ds} (|\dot{u}_k(s)|^{p-2} \dot{u}_k(s)) \right| ds.$$

Usando (4.14) obtemos

$$\left| |\dot{u}_{k_i}(t_i^2)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^2) - |\dot{u}_{k_i}(t_i^1)|^{p-2} \dot{u}_{k_i}(t_i^1) \right| \leq M_1(t_i^2 - t_i^1) \leq \frac{M_1}{i} \quad i \in \mathbb{N}$$

Passando ao limite de $i \rightarrow +\infty$ na última desigualdade encontramos

$$\left| |w_2|^{p-2} w_2 - |w_1|^{p-2} w_1 \right| = 0,$$

portanto $w_1 = w_2$, pois caso contrário, teríamos pelo Lema B.2 que

$$0 = \langle |w_2|^{p-2} w_2 - |w_1|^{p-2} w_1, w_1 - w_2 \rangle \geq c_p |w_1 - w_2|^p \geq c_p \epsilon_0^p > 0 \quad (p \geq 2)$$

ou

$$0 = \langle |w_2|^{p-2}w_2 - |w_1|^{p-2}w_1, w_1 - w_2 \rangle \geq c_p \frac{|w_1 - w_2|^2}{(|w_1| + |w_2|)^{2-p}} \quad (1 < p < 2)$$

obtendo um absurdo. Assim $\{\dot{u}_k(t)\}_{k \in \mathbb{N}}$ é equicontínua.

Para cada $k \in \mathbb{N}$, seja $C_k^1 = C^1([-kT, kT], \mathbb{R}^N)$ com a seguinte norma

$$\|u\|_{C_k^1} = \max_{t \in [-kT, kT]} [|\dot{u}(t)| + |u(t)|]$$

Afirmamos que $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ possui uma subsequência convergente $\{u_{k_j}\}_{k \in \mathbb{N}}$ em $C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.

Considere $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ restrita a $[-T, T]$. Sabemos que $\{u_k\}$ e $\{\dot{u}_k\}$ são uniformemente limitados e $\{\dot{u}_k\}$ é equicontínuo,

$$|u_k(t) - u_k(s)| = \left| \int_s^t \dot{u}_k(\tau) d\tau \right| \leq \int_s^t |\dot{u}_k(\tau)| d\tau \leq M_2 |t - s|.$$

Logo $\{u_k\}$ também é equicontínua e pelo Teorema de Arzelá-Ascoli existe uma subsequência $\{u_k^1\}$ de $\{u_k\}_{k \in \mathbb{N}}$, $u^1 \in C([-T, T], \mathbb{R}^N)$ e $v^1 \in C([-T, T], \mathbb{R}^N)$ tais que

$$\|u_k^1 - u^1\|_{C([-T, T], \mathbb{R}^N)} \rightarrow 0 \quad e \quad \|\dot{u}_k^1 - v^1\|_{C([-T, T], \mathbb{R}^N)} \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty. \quad (4.20)$$

Observe que para $t \in [-T, T]$,

$$u_k^1(t) = u_k^1(-T) + \int_{-T}^t \dot{u}_k^1(s) ds, \quad k \in \mathbb{N}.$$

Logo, passando ao limite em k e usando o fato da convergência ser uniforme, ficamos com

$$u^1(t) = u^1(-T) + \int_{-T}^t v^1(s) ds, \quad \forall t \in [-T, T],$$

mostrando que $v^1(t) = \dot{u}^1(t)$ para $t \in [-T, T]$ e $u^1 \in C_1^1$. Além disso segue de (4.20) que

$$\|u_k^1 - u^1\|_{C_1^1} \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty.$$

Segundo, seja $\{u_k^1\}$ restrita a $[-2T, 2T]$, logo $\{u_k^1\}$ e $\{\dot{u}_k^1\}$ são uniformemente limitadas e equicontínuas e do Teorema de Arzelá-Ascoli existem subsequências $\{u_k^2\} \subset \{u_k^1\}$ satisfazendo $u^2 \in C_2^1$ tal que

$$\|u_k^2 - u^2\|_{C_2^1} \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty$$

Seguindo este método iterativo. Em geral existe $\{u_k^j\} \subset \{u_k^{j-1}\}$ e $u^j \in C_j^1$ tal que

$$\|u_k^j - u^j\|_{C_j^1} \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty, \quad j = 1, 2, \dots \quad (4.21)$$

Além disso, temos

$$\|u^{j+1} - u^j\|_{C_j^1} = \|u^{j+1} - u_k^{j+1} + u_k^{j+1} - u_k^j + u_k^j - u^j\|_{C_j^1}$$

de (4.21), $\{u_k^j\} \subset \{u_k^{j-1}\}$ e passando ao limite em k

$$\|u^{j+1} - u^j\|_{C_j^1} \leq \|u^{j+1} - u_k^{j+1}\|_{C_j^1} + \|u_k^j - u^j\|_{C_j^1} + \|u_k^{j+1} - u_k^j\|_{C_j^1} \rightarrow 0.$$

Logo

$$u^{j+1}(t) = u^j(t) \quad \forall t \in [-jT, jT], \quad j = 1, 2, \dots \quad (4.22)$$

Seja

$$u_0(t) = u^j(t) \quad \forall t \in [-jT, jT], \quad j = 1, 2, \dots \quad (4.23)$$

Então

$$u_0 \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N) \text{ e } u^j \rightarrow u_0 \text{ quando } j \rightarrow \infty.$$

Agora, considere a seqüência diagonal $\{u_{k_j}\}$ consistindo de u_1^1, u_2^2, \dots para qualquer $j \in \mathbb{N}$, desde que $\{u_{k_j}^i\}_{i=j}^\infty \subset \{u_{k_j}^k\}$ segue de (4.21) e (4.23) que

$$\|u_{k_j}^j - u_0\|_{C_j^1} = \|u_{k_j}^j - u^j\|_{C_j^1} \rightarrow 0 \text{ quando } j \rightarrow \infty \quad j = 1, 2, \dots$$

Isto é,

$$u_{k_j} \rightarrow u_0 \text{ quando } j \rightarrow \infty, \text{ em } C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N). \quad (4.24)$$

Finalizando a demonstração. ■

Lema 4.5 *Seja $u_0 \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ determinado pelo Lema 4.4. Então u_0 é uma solução de (4.1) tal que $u_0(t) \rightarrow 0$ e $\dot{u}_0(t) \rightarrow 0$ quando $|t| \rightarrow \infty$.*

Demonstração: Vejamos que u_0 satisfaz (4.1). Pelos Lemas 4.1 e 4.4

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}_{k_j}(t)|^{p-2} \dot{u}_{k_j}(t)) = \nabla F(t, u_{k_j}(t)) + f_{k_j}(t) \quad (4.25)$$

$t \in [-k_j T, k_j T]$ $j \in \mathbb{N}$. Considere $a, b \in \mathbb{R}$ tal que $[-k_j T, k_j T] \supset [a, b]$ e

$$\frac{d}{dt}(|\dot{u}_{k_j}(t)|^{p-2} \dot{u}_{k_j}(t)) = \nabla F(t, u_{k_j}(t)) + f(t) \quad \forall t \in [a, b] \quad (4.26)$$

Integrando (4.26) de a até $t \in [a, b]$, temos

$$|\dot{u}_{k_j}(t)|^{p-2}\dot{u}_{k_j}(t) - |\dot{u}_{k_j}(a)|^{p-2}\dot{u}_{k_j}(a) = \int_a^t [\nabla F(t, u_{k_j}(t)) + f(t)] ds. \quad (4.27)$$

Por (4.24), $u_{k_j} \rightarrow u_0$ uniformemente sobre $C^1[a, b]$ quando $j \rightarrow \infty$ e desta forma por(4.27), temos

$$|\dot{u}_0(t)|^{p-2}\dot{u}_0(t) - |\dot{u}_0(a)|^{p-2}\dot{u}_0(a) = \int_a^t [\nabla F(t, u_0(t)) + f(t)] ds \quad \forall t \in [a, b]. \quad (4.28)$$

Desde que a, b são arbitrários (4.28), mostra que $u_0(t)$ é uma solução de (4.1). Mostraremos, agora, que $u_0(t) \rightarrow 0$ quando $|t| \rightarrow \infty$. De (4.3) e (4.12), obtemos

$$\int_{-kT}^{kT} \frac{1}{p} |\dot{u}_k(t)|^p dt + b \int_{-kT}^{kT} |u_k(t)|^\mu dt \leq M \left(\frac{M}{b} \right)^{1/(\mu-1)} \equiv M_3 \quad (4.29)$$

$k \in \mathbb{N}$. Para todo $l \in \mathbb{N}$ tal que $l < k_j$, existe $j_1 \in \mathbb{N}$ tal que para $j > j_1$

$$\int_{-lT}^{lT} \frac{1}{p} |\dot{u}_{k_j}(t)|^p dt + b \int_{-lT}^{lT} |u_{k_j}(t)|^\mu dt \leq \int_{-k_jT}^{k_jT} |\dot{u}_{k_j}(t)|^p dt + b \int_{-k_jT}^{k_jT} |u_{k_j}(t)|^\mu dt \leq M_3.$$

Usando novamente (4.24), segue que para cada $l \in \mathbb{N}$

$$\int_{-lT}^{lT} \frac{1}{p} |\dot{u}_0(t)|^p dt + b \int_{-lT}^{lT} |u_0(t)|^\mu dt \leq M_3.$$

Fazendo $l \rightarrow \infty$, obtemos

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{p} |\dot{u}_0(t)|^p dt + b |u_0(t)|^\mu dt \right] \leq M_3, \quad (4.30)$$

consequentemente

$$\int_{|t| \geq r} \left[\frac{1}{p} |\dot{u}_0(t)|^p + b |u_0(t)|^\mu \right] dt \rightarrow 0 \quad \text{quando } r \rightarrow \infty. \quad (4.31)$$

Por (4.9), obtemos a desigualdade

$$|u_0(t)| \leq 2^{-1/\mu} \left(\int_{t-1}^{t+1} |u_0(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + \left(\int_{t-1}^{t+1} |\dot{u}_0(s)|^p ds \right)^{1/p}, \quad (4.32)$$

que combinada com (4.31) implica que

$$u_0(t) \rightarrow 0 \quad \text{quando } |t| \rightarrow \infty.$$

Finalmente mostraremos que

$$\dot{u}_0(t) \rightarrow 0 \quad \text{quando } |t| \rightarrow \infty. \quad (4.33)$$

De (4.11) e (4.24)

$$|u_0(t)| \leq c \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

Como u_0 satisfaz (4.1), temos

$$\left| \frac{d}{dt} (|\dot{u}_0(t)|)^{p-2} \dot{u}_0(t) \right| \leq |\nabla F(t, u_0(t))| + |f(t)| \leq \sup_{(t,x) \in [0,T] \times [-c,c]} |\nabla F(t, x)| + \sup_{t \in \mathbb{R}} |f(t)| = M_1.$$

Se (4.33) não é verdadeiro, existe $\epsilon_0 \in (0, 1/2)$ e uma sequência $\{t_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ com $|t_1| < |t_2| < |t_3| < \dots$, $|t_k| + 1 < |t_{k+1}|$, $k = 1, 2, \dots$ e

$$|\dot{u}_0(t_k)| \geq (2\epsilon_0)^{1/(p-1)} \quad \forall k \in \mathbb{N}.$$

Para $t \in \left[t_k, t_k + \frac{\epsilon_0}{1+M_1} \right]$, tem-se

$$|\dot{u}_0(t)|^{p-1} = \left| |\dot{u}_0(t_k)|^{p-2} \dot{u}_0(t_k) + \int_{t_k}^t \frac{d}{ds} (|\dot{u}_0(s)|)^{p-2} \dot{u}_0(s) ds \right|$$

ou seja,

$$|\dot{u}_0(t)|^{p-1} \geq |\dot{u}_0(t_k)|^{p-1} - \int_{t_k}^t \left| \frac{d}{ds} (|\dot{u}_0(s)|)^{p-2} \dot{u}_0(s) \right| ds$$

mostrando que

$$|\dot{u}_0(t)|^{p-1} \geq 2\epsilon_0 - M_1 \left(t_k + \frac{\epsilon_0}{M_1 + 1} - t_k \right) \geq \epsilon_0.$$

Note que pelo fato de $\epsilon \in (0, 1/2)$ e dos intervalos $\left[t_k, t_k + \frac{\epsilon_0}{1+M_1} \right]$ serem disjuntos, podemos concluir que

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\dot{u}_0(t)|^p dt \geq \sum_{k=1}^{\infty} \int_{t_k}^{t_k + \epsilon_0/(1+M_1)} |\dot{u}_0(t)|^p dt = \infty$$

contradizendo (4.30), logo (4.33) é verdadeiro mostrando assim que nossa solução é homoclínica. ■

4.1 Soluções Homoclínicas para um Sistema não Linear de Segunda Ordem com o p-Laplaciano

Nesta seção iremos seguir as ideias contidas em [4]. O método apresentado será semelhante ao dois problemas já estudados, a diferença é que enfraqueceremos a condição de coercividade sobre $F(t, x)$. As condições sobre F e f são as seguintes:

(C1) $F \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^N, \mathbb{R})$ é T -periódica com respeito a t , $T > 0$ é uma constante.

(C2) Existe uma constante $\rho > \frac{1-\mu}{\mu}T^{(1-\mu)/\mu} + \frac{T(p-1)}{p}$ tal que

$$F(t, x) \geq F(t, 0) + b_0|x|^\mu$$

para todo $(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$ com $|x| \leq \rho$, onde $b_0 > 0$ e $\mu > 1$ são constantes.

(C3) $f \not\equiv 0$ é uma função contínua e limitada tal que $\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^{\mu/\mu-1} dt < +\infty$.

Suponha que

$$\frac{\rho - \frac{\mu-1}{\mu}T^{(1-\mu)/\mu} - \frac{T(p-1)}{p}}{\max\{\frac{1}{\mu}, \frac{1}{p}\}} \min\{\frac{1}{p}, \frac{b_0}{2}\} - \frac{b_0}{2}(\mu-1) \left[\frac{2M}{\mu b_0} \right]^{\mu/\mu-1} > 0 \quad (4.34)$$

onde $M = (\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^{\mu/\mu-1} dt)^{\mu-1/\mu}$.

Lema 4.6 *Seja X um espaço de Banach reflexivo e $\Omega \subset X$ um conjunto convexo fechado e limitado. Suponha que $\varphi : X \rightarrow \mathbb{R}$ é um funcional f.s.c.i. e que existe um ponto $x_0 \in \Omega - \partial\Omega$ tal que*

$$\varphi(x) > \varphi(x_0), \quad \forall x \in \partial\Omega.$$

Então existe $x^ \in \Omega - \partial\Omega$ tal que*

$$\varphi(x^*) = \inf_{u \in \Omega} \varphi(u).$$

Demonstração: Pelo Corolário B.2, Ω é compacto na topologia fraca. Pelo Teorema 1.1 existe $x^* \in \Omega$ tal que

$$\varphi(x^*) = \inf_{u \in \Omega} \varphi(u).$$

Desde que

$$\varphi(x) > \varphi(x_0) \quad \forall x \in \partial\Omega$$

temos que $x^* \notin \partial\Omega$, pois caso contrário

$$\inf_{u \in \Omega} \varphi(u) = \varphi(x^*) > \varphi(x_0)$$

o que é uma contradição. Portanto $x^* \in \Omega - \partial\Omega$. ■

Lema 4.7 *Considere que as hipóteses (C1)-(C3) e a condição (4.34) sejam verdadeiras. Então para cada $k \in \mathbb{N}$, a equação*

$$\frac{d}{dt}[|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t)] = \nabla F(t, u(t)) + f_k(t) \quad (4.35)$$

possui uma solução $2kT$ -periódica $u_k \in E_k$ tal que

$$\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^\mu dt < \frac{\rho - \frac{\mu-1}{\mu}T^{(1-\mu)/\mu} - \frac{T(p-1)}{p}}{\max\{\frac{1}{\mu}, \frac{1}{p}\}}, \quad (4.36)$$

onde ρ é uma constante determinada por (C2) e (4.34). Além disso,

$$\frac{\rho - \frac{\mu-1}{\mu}T^{(1-\mu)/\mu} - \frac{T(p-1)}{p}}{\max\{\frac{1}{\mu}, \frac{1}{p}\}}$$

é uma constante independente de k .

Demonstração: Para cada $k \in \mathbb{N}$, seja $\varphi_k : E_k \rightarrow \mathbb{R}$ definida por

$$\varphi_k(u) = \int_{-kT}^{kT} \left[\frac{1}{p} |\dot{u}(t)|^p + F(t, u(t)) + (f_k(t), u(t)) \right] dt.$$

Então $\varphi_k \in C^1(E_k, \mathbb{R})$ e mostra-se que

$$\varphi'_k(u)v = \int_{-kT}^{kT} [(|\dot{u}(t)|^{p-2}\dot{u}(t), \dot{v}(t)) + (\nabla F(t, u(t)), v(t)) + (f_k(t), u(t))] dt \quad \forall v \in E_k.$$

Vejam que φ_k possui um ponto crítico. Sejam

$$C_0 = \int_0^T F(t, 0) dt \text{ e } \Omega = \left\{ u \in E_k : \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \leq \rho_1 \right\},$$

onde

$$\rho_1 = \frac{\rho - \frac{\mu-1}{\mu}T^{(1-\mu)/\mu} - \frac{T(p-1)}{p}}{\max\{\frac{1}{\mu}, \frac{1}{p}\}} \quad (4.37)$$

e $\rho > 0$ é a constante definida pela hipótese (C2) e (4.34). Vejam que Ω é um subconjunto fechado de E_k . Seja $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset \Omega$ e $x_n \rightarrow x_0$ em E_k . Como

$$\|x_n - x_0\|_{L_{2kT}^\infty} \leq c \|x_n - x_0\|_{E_k}$$

temos $x_n \rightarrow x_0$ em L_{2kT}^∞ , implicando que

$$\int_{-kT}^{kT} |x_n(t)|^p dt \rightarrow \int_{-kT}^{kT} |x_0(t)|^p dt \quad (4.38)$$

e

$$\int_{-kT}^{kT} |x_n(t)|^\mu dt \rightarrow \int_{-kT}^{kT} |x_0(t)|^\mu dt. \quad (4.39)$$

Além disso, de $x_n \rightarrow x_0$ em E_k , temos

$$\int_{-kT}^{kT} |\dot{x}_n(t)|^p dt \rightarrow \int_{-kT}^{kT} |\dot{x}_0(t)|^p dt$$

Disto e de (4.39),

$$\int_{-kT}^{kT} |\dot{x}_n(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |x_n(t)|^\mu dt \rightarrow \int_{-kT}^{kT} |\dot{x}_0(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |x_0(t)|^\mu dt.$$

Como $\{x_n\} \subset \Omega$,

$$\int_{-kT}^{kT} |\dot{x}_0(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |x_0(t)|^\mu dt \leq \rho_1.$$

Logo $x_0 \in \Omega$, implicando que Ω é um subconjunto fechado. Note que a limitação de Ω decorre diretamente da seguinte equivalência

$$\|u_n\|_{E_k} \rightarrow \infty \Leftrightarrow \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}_n(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u_n(t)|^\mu dt \rightarrow \infty$$

que já foi apresentada no Lema 4.1. Vejamos agora, que Ω é convexo, isto é, que

$$\{(1-t)x + ty; 0 \leq t \leq 1\} \subset \Omega \quad \forall x, y \in \Omega,$$

ou seja,

$$\int_{-kT}^{kT} |(1-t)\dot{x} + t\dot{y}|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |(1-t)x + ty|^\mu dt \leq \rho_1.$$

Sendo a função $f(t) = t^\eta$ para $\eta > 1$ convexa em $[0, \infty)$, temos que

$$\begin{aligned} \int_{-kT}^{kT} |(1-t)\dot{x} + t\dot{y}|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |(1-t)x + ty|^\mu dt &\leq (1-t) \int_{-kT}^{kT} [|\dot{x}|^p + |x|^\mu] dt \\ &+ t \int_{-kT}^{kT} [|\dot{y}|^p + |y|^\mu] dt \leq \rho_1 \end{aligned}$$

mostrando assim que Ω é convexo. Portanto Ω é um subconjunto fechado limitado e convexo de E_k . Se $u \in \partial\Omega$ então

$$\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt = \rho_1.$$

Por (4.10)

$$\|u\|_{L_{[2kT]}^\infty} \leq T^{-1/\mu} \left(\int_{-kT}^{kT} |u(s)|^\mu ds \right)^{1/\mu} + T^{(p-1)/p} \left(\int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(s)|^p ds \right)^{1/p},$$

donde temos

$$\|u\|_{L_{[2kT]}^\infty} \leq \frac{1}{\mu} \int_{-kT}^{kT} |u(s)|^\mu ds + \frac{1}{p} \int_{-kT}^{kT} |\dot{u}(s)|^p ds + \frac{\mu-1}{\mu} T^{1/1-\mu} + \frac{(p-1)T}{p}$$

ou seja,

$$\|u\|_{L_{[2kT]}^\infty} \leq \max\{1/\mu, 1/p\} \rho_1 + \frac{\mu-1}{\mu} T^{1/1-\mu} + \frac{(p-1)T}{p}.$$

Aqui usamos a seguinte desigualdade

$$ab \leq \frac{a^\mu}{\mu} + \frac{b^{\frac{\mu}{\mu-1}}}{\frac{\mu}{\mu-1}} \text{ onde } \frac{1}{\mu} + \frac{\mu-1}{\mu} = 1.$$

Substituindo ρ_1 em (4.37), encontramos

$$\|u\|_{L^\infty_{[2kT]}} \leq \rho \quad \forall u \in \partial\Omega.$$

Com isso podemos usar (C2) para $u \in \partial\Omega$, obtendo

$$\varphi_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} [(1/p)|\dot{u}(t)|^p + F(t, 0) + b_0|u(t)|^\mu] dt - M \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu}.$$

Assim,

$$\begin{aligned} \varphi_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} (1/p)|\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} \frac{b_0}{2}|u(t)|^\mu dt + \int_{-kT}^{kT} \frac{b_0}{2}|u(t)|^\mu dt - M \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} \\ + 2kC_0, \end{aligned}$$

ou seja,

$$\begin{aligned} \varphi_k(u) \geq \min\left\{\frac{1}{p}, \frac{b_0}{2}\right\} \left(\int_{-kT}^{kT} (1/p)|\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right) + \frac{b_0}{2} \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \\ - M \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right)^{1/\mu} + 2kC_0. \end{aligned} \quad (4.40)$$

Usando a seguinte desigualdade

$$\frac{a}{2}x^m - Mx \geq -\frac{a}{2}(m-1) \left(\frac{2M}{am} \right)^{m/(m-1)} \quad (4.41)$$

para todo $x \in [0, \infty)$, onde $a > 0$, $m > 1$ são constantes. Segue que para todo $u \in \partial\Omega$

$$\varphi_k(u) \geq \min\left\{\frac{1}{p}, \frac{b_0}{2}\right\} \left(\int_{-kT}^{kT} (1/p)|\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt \right) - \frac{b_0}{2}(\mu-1) \left(\frac{2M}{a\mu} \right)^{\frac{\mu}{\mu-1}} + 2kC_0$$

isto é,

$$\varphi_k(u) \geq \min\left\{\frac{1}{p}, \frac{b_0}{2}\right\} \frac{\rho - \frac{\mu-1}{\mu} T^{(1-\mu)/\mu} - \frac{T(p-1)}{p}}{\max\left\{\frac{1}{\mu}, \frac{1}{p}\right\}} - \frac{b_0}{2}(\mu-1) \left(\frac{2M}{a\mu} \right)^{\frac{\mu}{\mu-1}} + 2kC_0$$

e por (4.34) temos

$$\varphi_k(u) > 2kC_0 = \varphi_k(0).$$

Pelo Lema 4.6, temos que para cada $k \in \mathbb{N}$ existe um ponto

$$u_k \in \Omega_1 := \left\{ x \in E_k : \int_{-kT}^{kT} (1/p)|\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^\mu dt < \rho_1 \right\}$$

tal que

$$\varphi_k(u_k) = \inf_{u \in \Omega} \varphi(u).$$

Desde que Ω_1 é um subconjunto aberto de E_k , segue que

$$\varphi'_k(u_k) = 0,$$

finalizando a demonstração. ■

Lema 4.8 *Suponha que as seguintes hipóteses sejam verdadeiras:*

(C1) $F \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^N, \mathbb{R})$ é T -periódica com respeito a t , $T > 0$ é uma constante.

(D2) Existe uma constante $\rho > 0$ tal que

$$F(t, x) \geq F(t, 0) + b_0|x|^p$$

para todo $(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$ com $|x| \leq \rho$ onde $b_0 > 0$ é uma constante.

(D3) $f \not\equiv 0$ é uma função contínua limitada tal que

$$\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^{p/p-1} dt < \infty$$

e que

$$\min\{1/p, b_0/2\}\rho^p(T^{1-q} + T)^{1-p} - \frac{b_0}{2}(p-1)\left(\frac{2M_0}{pb_0}\right)^{\frac{p}{p-1}} > 0 \quad (4.42)$$

onde

$$M_0 = \left(\int_{\mathbb{R}} |f(t)|^{p/p-1} \right)^{(p-1)/p}.$$

Então para cada $k \in \mathbb{N}$, a equação (4.35) possui uma solução $2kT$ -periódica $u_k \in E_k$ tal que

$$\|u_k\|_{E_k} < \rho(T^{1-q} + T)^{-\frac{1}{q}} \quad (4.43)$$

onde $\rho > 0$ é uma constante determinada por (D2) e (4.42), $q > 1$ é uma constante tal que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$.

Demonstração: Considere

$$\Gamma = \{x \in E_k : \|x\|_{E_k} \leq \rho(T^{1-q} + T)^{-\frac{1}{q}}\}.$$

Do mesmo modo que no Lema 4.7 temos que Γ é um subconjunto convexo, limitado e fechado de E_k . Resta então mostrar que para cada $k \in \mathbb{N}$,

$$\varphi_k(u) > \varphi_k(0)$$

para todo $u \in \partial\Gamma$. Se $u \in \partial\Gamma$, então $\|x\|_{E_k} = \rho(T^{1-q} + T)^{-\frac{1}{q}}$. Por (4.10), temos

$$\|u\|_{L^\infty_{2kT}} \leq (T^{1-q} + T)^{\frac{1}{q}} \|u\|_{E_k} = (T^{1-q} + T)^{\frac{1}{q}} \rho (T^{1-q} + T)^{-\frac{1}{q}} = \rho \quad (4.44)$$

Além disso para todo $u \in \partial\Gamma$, e devido a (4.44) podemos usar (D2). Logo

$$\varphi_k(u) \geq \int_{-kT}^{kT} (1/p)|\dot{u}(t)|^p dt + \int_{-kT}^{kT} [F(t, 0) + b_0|u(t)|^p] dt + \int_{-kT}^{kT} (f_k(t), u(t)) dt.$$

Donde

$$\varphi_k(u) \geq \min\{1/p, b_0/2\} \|u\|_{E_k}^p + \frac{b_0}{2} \int_{-kT}^{kT} |u(t)|^p dt - M_0 \left(\int_{-kT}^{kT} |u(t)|^p \right)^{1/p} + 2kC_0$$

e pela desigualdade (4.41),

$$\varphi_k(u) \geq \min\{1/p, b_0/2\} \|u\|_{E_k}^p - \frac{b_0}{2} (p-1) \left(\frac{2M_0}{b_0 p} \right)^{p/(p-1)} + 2kC_0$$

isto é,

$$\varphi_k(u) \geq \min\{1/p, b_0/2\} \rho^p (T^{1-q} + T)^{1-p} - \frac{b_0}{2} (p-1) \left(\frac{2M_0}{b_0 p} \right)^{p/(p-1)} + 2kC_0$$

e usando (4.42)

$$\varphi_k(u) \geq 2kC_0 = \varphi_k(0).$$

Usando o Lema 4.6 temos a conclusão. ■

Teorema 4.1 *Se (C1)-(C3) e (4.34) são satisfeitas, então (4.1) possui uma solução homoclínica não trivial.*

Demonstração: Pelo Lema 4.4 temos que u_{k_j} é uma solução $2k_j T$ -periódica para (4.35)

$$\frac{d}{dt} [|\dot{u}_{k_j}(t)|^{p-2} \dot{u}_{k_j}(t)] = \nabla F(t, u_{k_j}(t)) + f_{k_j}(t). \quad (4.45)$$

Sejam $a, b \in \mathbb{R}$ com $a < b$. Então para $j > j_0$ e $[a, b] \subset [-k_j T, k_j T]$ e integrando de a até $t \in [a, b]$, temos

$$|\dot{u}_{k_j}(t)|^{p-2} \dot{u}_{k_j}(t) - |\dot{u}_{k_j}(a)|^{p-2} \dot{u}_{k_j}(a) = \int_a^t [\nabla F(t, u_{k_j}(s)) + f(s)] ds$$

e desde que a convergência é uniforme temos

$$|\dot{u}_0(t)|^{p-2}\dot{u}_0(t) - |\dot{u}_0(a)|^{p-2}\dot{u}_0(a) = \int_a^t [\nabla F(t, u_0(s)) + f(s)] ds.$$

Como a e b são arbitrários temos que $u_0(t)$ é uma solução de (4.1). Para $i \in \mathbb{N}$ se $k_j > i$, temos

$$\int_{-iT}^{iT} [|u_{k_j}|^\mu + |\dot{u}_{k_j}|^p] dt \leq \int_{-k_j T}^{k_j T} [|u_{k_j}|^\mu + |\dot{u}_{k_j}|^p] dt < \rho_1.$$

Passando ao limite de $i \rightarrow +\infty$ e $j \rightarrow +\infty$, ficamos com

$$\int_{-\infty}^{\infty} [|u_0|^\mu + |\dot{u}_0|^p] dt \leq \rho_1$$

Consequentemente

$$\int_{|t| \geq r} [|\dot{u}_0|^p] dt, \int_{|t| \geq r} [|u_0|^\mu] dt \rightarrow 0$$

quando $r \rightarrow \infty$. Usando (4.10) concluímos que $u_0(t) \rightarrow 0$ quando $|t| \rightarrow \infty$. O restante da demonstração é análogo ao que foi feito no Lema 4.5.

■

O Teorema 4.1 vale se trocarmos (C1)-(C3) por (C1), (D2) e (D3) e (4.34) por (4.42).

Capítulo 5

Soluções Homoclínicas para Sistemas Hamiltonianos Superquadráticos sem a Condição de Periodicidade

Até o presente momento só estudamos Sistemas Hamiltonianos com potencial periódico e obtemos solução através de minimização. Neste capítulo iremos retirar as hipóteses de periodicidade sobre a F e iremos encontrar uma solução homoclínica através do Teorema do Passo da Montanha com a condição de Cerami. Neste capítulo iremos seguir as idéias de Adel Daouas ver [5]. Consideraremos o sistema de segunda ordem

$$\ddot{q}(t) + \nabla V(t, q(t)) = f(t) \quad (5.1)$$

onde $V(t, x) = -K(t, x) + W(t, x)$, $\nabla V(t, x) = \left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)(t, x)$, $K, W : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ são funções de classe C^1 e $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ é uma função contínua e limitada. As condições sobre W e K são as seguintes:

(H1) Existem $\gamma \in (1, 2]$, $a > 0$ tal que

$$K(t, x) \geq a|x|^\gamma \quad \forall (t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N.$$

(H2) Existe $\rho \in (1, 2]$ tal que

$$K(t, x) \leq (x, \nabla K(t, x)) \leq \rho K(t, x) \quad \forall (t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N.$$

(H3) $W(t, 0) \equiv 0$ e $\nabla W(t, x) = o(|x|)$ quando $x \rightarrow 0$ uniformemente em t , isto é,

$$\frac{\nabla W(t, x)}{|x|} \rightarrow 0 \quad \text{quando } x \rightarrow 0.$$

(H4) Existem constantes $r > 2$ e $b > 0$ tais que

$$W(t, x) \leq b|x|^r, \quad \forall (t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N.$$

(H5) Existem constantes $\mu > 1$, $c > 0$ e $\beta \in L^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}_+)$ tal que $\mu > r - \gamma$ e

$$(\nabla W(t, x), x) - 2W(t, x) \geq c|x|^\mu - \beta(t) \quad \forall (t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N.$$

(H6) $a > b$, $f \in L^2(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N) \cap L^{\frac{\mu}{\mu-1}}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ e $\|f\|_{L^2(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)} < \sqrt{2} \min(1/4, (a - b/2))$.

Além da condição de superquadraticidade sobre W , isto é,

$$W(t, x)/|x|^2 \rightarrow +\infty \quad (5.2)$$

quando $|x| \rightarrow \infty$ uniformemente em $t \in [-T_0, T_0]$.

Se estas condições são satisfeitas mostraremos no Lema 5.3 que o sistema (5.1) possui uma solução homoclínica não trivial $q \in W^{1,2}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.

Considere o seguinte problema

$$\begin{cases} \ddot{q}(t) + \nabla V(t, q(t)) = f_T(t) & t \in [-T, T] \\ q(-T) = q(T) = 0 \end{cases} \quad (5.3)$$

onde f_T é a função definida sobre \mathbb{R} por

$$f_T(t) = \begin{cases} f(t), & \text{se } t \in [-T, T] \\ 0, & \text{se } t \in \mathbb{R} - [-T, T]. \end{cases}$$

Para cada $T > 0$, seja $E_T = W^{1,2}([-T, T], \mathbb{R}^N)$ onde $W^{1,2}([-T, T], \mathbb{R}^N)$ é o espaço de Hilbert das funções absolutamente contínuas com, $q(-T) = q(T) = 0$ e $\dot{q} \in L^2([-T, T], \mathbb{R}^N)$ com a seguinte norma

$$\|q\| = \left(\int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 + |q(t)|^2] dt \right)^{1/2}.$$

Além disso, para $\alpha \geq 1$, seja $L_T^\alpha = L^\alpha([-T, T], \mathbb{R}^N)$ e $L_T^\infty = L^\infty([-T, T], \mathbb{R}^N)$ com as normas usuais. Relembre de (3.14) que se $q : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ é uma aplicação contínua tal que \dot{q} é de quadrado integrável a desigualdade

$$\|q\|_{L_T^\infty} \leq c\|q\|$$

é válida com a constante $c = \sqrt{2}$. Ao longo deste capítulo assumiremos esta condição cumprida. Seja $\eta : E_T \rightarrow [0, +\infty)$ dado por

$$\eta(q) = \left(\int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 dt + 2K(t, q(t))] \right)^{1/2}$$

e $I : E_T \rightarrow \mathbb{R}$ definida por

$$I(q) = \int_{-T}^T \left[\frac{1}{2} |\dot{q}(t)|^2 - V(t, q(t)) \right] dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q(t)) dt.$$

Usando a definição de V , podemos escrever $I(q)$ em função de $\eta(q)$

$$I(q) = \int_{-T}^T \left[\frac{1}{2} |\dot{q}(t)|^2 + K(t, q(t)) - W(t, q(t)) \right] dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q(t)) dt$$

ou seja,

$$I(q) = \frac{1}{2} \eta^2(q) - \int_{-T}^T W(t, q(t)) dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q(t)) dt. \quad (5.4)$$

Então $I \in C^1(E_T, \mathbb{R})$ e para $q, v \in E_T$ temos

$$I'(q)v = \int_{-T}^T [(\dot{q}(t), v(t)) - (\nabla V(t, q(t)), v(t))] dt + \int_{-T}^T (f_T(t), v(t)) dt. \quad (5.5)$$

Consequentemente pontos críticos de I são soluções clássicas do Problema (5.3). Obteremos pontos críticos usando o Teorema do Passo da Montanha. Note também que (H3) implica que existe $0 < \rho_0 < 1$ tal que

$$W(t, x) \leq \frac{a}{2} |x|^2, \quad \forall |x| \leq \rho_0, \quad t \in \mathbb{R}. \quad (5.6)$$

De fato, segue do Teorema do Valor Médio que existe $\tau \in (0, 1)$ tal que

$$W(t, x) - W(t, 0) \leq (\nabla W(t, \tau x), x)$$

logo por (H3)

$$W(t, x) \leq |\tau x| \frac{|\nabla W(\tau x)|}{|\tau x|} |x| \leq \frac{a}{2} |x|^2.$$

Lema 5.1 *suponha (H2) verdadeira. Então*

$$K(t, x) \leq K\left(t, \frac{x}{|x|}\right) |x|^\rho$$

para todo $t \in \mathbb{R}$ e $|x| \geq 1$.

Demonstração : Defina

$$F(r) = K(t, rq)$$

e observe que

$$F'(r) = (q, \nabla K(t, rq)).$$

Segue de (H2),

$$rF'(r) = (rq, \nabla K(t, rq)) \leq \rho K(t, rq) = \rho F(r),$$

donde temos,

$$\frac{F'(r)}{F(r)} \leq \frac{\rho}{r}.$$

Integrando de 1 até t , obtemos

$$\int_1^t \frac{F'(r)}{F(r)} dr \leq \rho \int_1^t \frac{dr}{r}$$

ou seja,

$$\ln(F(t)) - \ln(F(1)) \leq \rho \ln t.$$

Implicando em

$$\frac{F(t)}{F(1)} \leq t^\rho.$$

Desta forma

$$K(t, rq) \leq K(t, q)r^\rho,$$

de onde segue

$$K(t, x) = K(t, |x| \frac{x}{|x|}) \leq K\left(t, \frac{x}{|x|}\right) |x|^\rho.$$

■

Lema 5.2 *Suponha (H1) verdadeira. Então para todo $q \in E_T - \{0\}$,*

$$\eta^2(q) \geq \min\{\|q\|^2, 2^{\gamma/2} a \|q\|^\gamma\}.$$

Demonstração: Da definição de η e por (H1),

$$\eta^2(q) = \int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 dt + 2K(t, q(t))] \geq \int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 dt + 2a|q(t)|^\gamma] dt.$$

Note que

$$\int_{-T}^T |q(t)|^\gamma dt = \int_{-T}^T |q(t)|^{\gamma-2} |q(t)|^2 dt$$

logo de (3.14)

$$\int_{-T}^T |q(t)|^\gamma dt \geq (\sqrt{2}\|q\|)^{\gamma-2} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt,$$

o que implica

$$\eta^2(q) \geq \min\{1, 2^{\gamma/2} a \|q\|^{\gamma-2}\} \|q\|^2,$$

ou seja,

$$\eta^2(q) \geq \min\{\|q\|^2, 2^{\gamma/2} a \|q\|^\gamma\}.$$

■

Lema 5.3 *Suponha que as condições de (H1)-(H6) sejam satisfeitas. Então o problema (5.3) possui uma solução não trivial.*

Demonstração: Provaremos que o funcional I satisfaz todas as condições do Teorema do Passo da Motanha com a condição Cerami (C). O funcional I satisfaz a condição (C), isto é, para toda constante c e uma sequência $\{q_n\} \subset E_T$ tal que

$$I(q_n) \rightarrow c \text{ e } (1 + \|q_n\|)I'(q_n) \rightarrow 0$$

quando $n \rightarrow \infty$, $\{q_n\}$ possui uma subsequência convergente. Observe que devido a condição de Cerami como $I'(q_n)$ é contínua temos

$$|I'(q_n)q_n| \leq |I'(q_n)|\|q_n\| \leq |I'(q_n)|(1 + \|q_n\|) \rightarrow 0$$

quando $n \rightarrow \infty$, logo $I'(q_n)q_n \rightarrow 0$. Suponha que $\{q_n\} \subset E_T$ é uma sequência (C) de I , então existe $M_T > 0$ tal que

$$M_T \geq 2I(q_n) - I'(q_n)q_n \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Portanto

$$\begin{aligned} 2I(q_n) - I'(q_n)q_n &= 2\left(\int_{-T}^T \left[\frac{1}{2}|\dot{q}_n(t)|^2 - V(t, q_n(t))\right]dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t))dt\right) - \\ &\quad - \left(\int_{-T}^T \left[\frac{1}{2}|\dot{q}_n(t)|^2 - (\nabla V(t, q_n(t)), q_n(t))\right]dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t))dt\right) \end{aligned}$$

ou seja,

$$2I(q_n) - I'(q_n)q_n = -2 \int_{-T}^T V(t, q_n(t))dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t))dt + \int_{-T}^T (\nabla V(t, q_n(t)), q_n(t)),$$

obtendo que

$$\begin{aligned} 2I(q_n) - I'(q_n)q_n &= 2 \int_{-T}^T [K(t, q_n(t))dt - W(t, q_n(t))]dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t))dt \\ &\quad + \int_{-T}^T (\nabla V(t, q_n(t)), q_n(t)). \end{aligned}$$

Desde que

$$(\nabla V(t, q_n(t)), q_n(t)) = -(\nabla K(t, q_n(t)), q_n(t)) + (\nabla W(t, q_n(t)), q_n(t))$$

segue de (H2) que

$$(\nabla V(t, q_n(t)), q_n(t)) \geq -\rho K(t, q_n(t)) + (\nabla W(t, q_n(t)), q_n(t)).$$

Então,

$$\begin{aligned} M_T \geq (2 - \rho) \int_{-T}^T K(t, q_n(t)) dt + \int_{-T}^T [(\nabla W(t, q_n(t)), q_n(t)) - 2W(t, q_n(t))] dt + \\ + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt \end{aligned}$$

Desde que $\rho \leq 2$ e $K(t, x) \geq 0$, por (H5) temos

$$M_T \geq c \int_{-T}^T |q_n(t)|^\mu dt - \int_{-T}^T \beta(t) dt + \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt,$$

ou equivalentemente

$$c \|q_n\|_{L_T^\mu}^\mu \leq M_T + \int_{-T}^T \beta(t) dt - \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt.$$

Usando a desigualdade de Hölder,

$$c \|q_n\|_{L_T^\mu}^\mu \leq M_T + \int_{-T}^T \beta(t) dt + \|f_T\|_{L_T^{\mu'}} \|q_n\|_{L_T^\mu}.$$

Desde que $\mu > 1$, existe uma constante C_T tal que

$$\|q_n\|_{L_T^\mu} \leq C_T \forall n \in \mathbb{N}. \quad (5.7)$$

Por outro lado, de (5.4)

$$\eta^2(q_n) = 2I(q_n) + 2 \int_{-T}^T W(t, q_n(t)) dt - 2 \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt$$

e por (H4) e da desigualdade de Hölder

$$\eta^2(q_n) \leq 2I(q_n) + 2b \int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt + 2C_T \|f_T\|_{L_T^{\mu'}}. \quad (5.8)$$

Considere os seguintes conjuntos

$$X = \{t \in [-T, T]; |q_n(t)| \leq 1\} \text{ e } Y = \{t \in [-T, T]; |q_n(t)| > 1\}.$$

Logo

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt = \int_X |q_n(t)|^r dt + \int_Y |q_n(t)|^r dt.$$

Usando as definições de X , Y e sendo $\mu > r$ e $\gamma \leq 2 < r$, temos

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt \leq \int_X |q_n(t)|^\gamma dt + \int_Y |q_n(t)|^\mu dt$$

ou seja,

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt \leq \int_{-T}^T |q_n(t)|^\gamma dt + \int_{-T}^T |q_n(t)|^\mu dt. \quad (5.9)$$

Disto e de (5.8),

$$\eta^2(q_n) \leq 2I(q_n) + 2b \int_{-T}^T |q_n(t)|^\gamma dt + 2bC_T^\mu + 2C_T \|f_T\|_{L_T^{\mu'}}. \quad (5.10)$$

Da definição de $\eta(q)$ e de (H1)

$$\eta^2(q_n) = \int_{-T}^T [|\dot{q}_n(t)|^2 dt + 2K(t, q_n(t))] dt \geq 2a \int_{-T}^T |q_n(t)|^\gamma dt. \quad (5.11)$$

Combinando (5.10) e (5.11) obtemos

$$2(a-b) \int_{-T}^T |q_n(t)|^\gamma dt \leq 2I(q_n) + 2bC_T^\mu + 2C_T \|f_T\|_{L_T^{\mu'}}.$$

Desde que $a > b$ e $I(q_n(t))$ é limitado, segue que $\int_{-T}^T |q_n(t)|^\gamma dt$ é limitado. Assim, por (5.10), concluimos que $\eta(q_n(t))$ é limitado. Finalmente pelo Lema 5.2, temos a limitação de $\{q_n\}$. Considere agora $\mu < r$, então

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt = \int_{-T}^T |q_n(t)|^{r-\mu} |q_n(t)|^\mu dt.$$

Segue de (2.13) que

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt \leq c^{r-\mu} \|q_n\|^{r-\mu} \int_{-T}^T |q_n(t)|^\mu dt$$

e por (5.7)

$$\int_{-T}^T |q_n(t)|^r dt \leq c^{r-\mu} c_T^\mu \|q_n\|^{r-\mu}. \quad (5.12)$$

Do Lema 5.2

$$\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2} a \|q_n\|^\gamma\} \leq \eta^2(q_n)$$

usando (5.8) e (5.12)

$$\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2} a \|q_n\|^\gamma\} \leq 2I(q_n) + 2bc^{r-\mu} c_T^\mu \|q_n\|^{r-\mu} + 2C_T \|f\|_{L^{\mu'}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)}$$

Desde que $r - \mu < \gamma \leq 2$ por (H5) e $I(q_n)$ é limitado, então $\{q_n\}$ também será limitado.

De fato, suponha por contradição que $\{q_n\}$ não seja limitado, então existe $\{q_{n_j}\} \subset \{q_n\}$ tal que

$\|q_{n_j}\| \rightarrow \infty$ quando $n_j \rightarrow \infty$.

Logo

$$1 \leq \frac{2I(q_n)}{\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2}a\|q_n\|^\gamma\}} + c_1 \frac{\|q_n\|^{r-\mu}}{\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2}a\|q_n\|^\gamma\}} + 2c_T \frac{\|f\|_{L^{\mu'}}}{\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2}a\|q_n\|^\gamma\}} \rightarrow 0$$

quando $n \rightarrow \infty$. Um absurdo, portanto $\{q_n\}$ é limitado. Como no Lema 3.1, podemos provar que $\{q_n\}$ possui uma subsequência convergente. Consequentemente I satisfaz a condição (C). Vejamos agora, que o funcional I satisfaz a condição (I_2) do Teorema do Passo da Montanha. Seja $\rho_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ e $q \in E_T$ tal que $\|q\| = \rho_1$, então $0 < \|q\|_{L_T^\infty} \leq 1$. Usando (H4) temos

$$I(q) \geq \frac{1}{2}\eta^2(q) - b \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \|f\|_{L_{[-T,T]}^2} \|q\|_{L_{[-T,T]}^2}.$$

Por (H1)

$$I(q) \geq \frac{1}{2} \int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 + 2a|q(t)|^\gamma] dt - b \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \|f\|_{L_{[-T,T]}^2} \|q\|_{L_{[-T,T]}^2}.$$

Com um argumento semelhante ao usado no Lema 5.2

$$\int_{-T}^T \frac{|q(t)|^2}{|q(t)|^{2-\gamma}} dt \geq \frac{1}{\|q\|^{2-\gamma}} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt.$$

Daí

$$I(q) \geq \frac{1}{2} \int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 dt + a(\sqrt{2}\|q\|)^{\gamma-2} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - b \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \|f\|_{L_{[-T,T]}^2} \|q\|_{L_{[-T,T]}^2}$$

donde temos

$$I(q) \geq \frac{1}{2} \int_{-T}^T [|\dot{q}(t)|^2 dt + (a-b) \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \|f\|_{L_{[-T,T]}^2} \|q\|_{L_{[-T,T]}^2}.$$

Ou seja,

$$I(q) \geq \min\left\{\frac{1}{2}, a-b\right\} \|q\|^2 - \|f\|_{L_{[-T,T]}^2} \|q\|_{L_{[-T,T]}^2}.$$

Segue da definição de ρ_1

$$I(q) \geq \min\left\{\frac{1}{2}, a-b\right\} \frac{1}{2} - \|f\|_{L^2_{-T,T}} \frac{1}{\sqrt{2}} := \alpha. \quad (5.13)$$

De (H6) segue que $\alpha > 0$ e (5.13) mostra que

$$I(q) \geq \alpha \text{ para } \|q\| = \rho_1.$$

O funcional I satisfaz a condição (I_3) do Teorema do Passo da Montanha. Seja

$$q_0 \in E_{T_0} - \{0\}, M = \max_{|t| \leq T_0, |x| \leq 1} K(t, x) \text{ e } A > \frac{(2M+1)\|q_0\|^2}{2\|q_0\|_{L^2_{T_0}}^2}.$$

Por (5.2), existe $B > 0$ tal que

$$W(t, x) \geq A|x|^2 - B \quad \forall t \in [-T_0, T_0], \quad x \in \mathbb{R}^N. \quad (5.14)$$

Sem perda de generalidade, podemos assumir que $T \geq T_0$. Defina $\hat{q} \in E_T$ por

$$\hat{q}(t) = \begin{cases} q_0(t), & \text{se } t \in [-T_0, T_0] \\ 0, & \text{se } t \in [-T, T] - [-T_0, T_0] \end{cases}$$

Desde que por (H2) $K(t, 0) = 0$ e por (H3) $W(t, 0) = 0$, segue da definição de $\hat{q}(t)$ que

$$I(s\hat{q}) = I(sq_0) \quad \forall s \in \mathbb{R}.$$

Usando (5.14) na igualdade

$$I(s\hat{q}) = \frac{1}{2}\eta^2(s\hat{q}) - \int_{-T}^T W(t, s\hat{q}(t))dt + \int_{-T}^T (f_T(t), s\hat{q}(t))dt,$$

obtemos

$$I(s\hat{q}) \leq \frac{1}{2}\eta^2(s\hat{q}) - As^2\|q_0\|_{L^2_{T_0}}^2 + |s|\|f\|_{L^2_{T_0}}\|q_0\|_{L^2_{T_0}} + B2T_0. \quad (5.15)$$

Por outro lado, escrevendo

$$X' = \{t \in [-T_0, T_0]; |sq_0(t)| \leq 1\} \text{ e } Y' = \{t \in [-T_0, T_0]; |sq_0(t)| > 1\},$$

temos

$$\eta^2(s\hat{q}) = \int_{-T}^T [|\dot{s}q_0(t)|^2 + 2K(t, sq_0(t))]dt.$$

Das definições de X' e Y' , sendo $\rho \leq 2$

$$\eta^2(s\hat{q}) = s^2 \int_{-T}^T |\dot{q}_0(t)|^2 + 2 \int_{X'} K(t, sq_0(t))dt + 2 \int_{Y'} K(t, sq_0(t))dt.$$

Pelo Lema 5.1

$$\eta^2(s\hat{q}) \leq s^2 \int_{-T}^T |\dot{q}_0(t)|^2 + 4MT_0 + 2M \int_{Y'} |sq_0(t)|^\rho dt$$

ou seja,

$$\eta^2(s\hat{q}) \leq s^2 \int_{-T}^T |\dot{q}_0(t)|^2 + 4MT_0 + 2M \int_{-T_0}^{T_0} |sq_0(t)|^\rho dt.$$

Isto é,

$$\eta^2(s\hat{q}) \leq (1 + 2M)s^2\|q_0\|^2 + 4MT_0. \quad (5.16)$$

Segue de (5.15) e (5.16),

$$I(s\hat{q}) \leq \left(\frac{1 + 2M}{2}s^2\|q_0\|^2 + 4MT_0 - As^2\|q_0\|_{L^2_{T_0}}^2 + |s|\|f\|_{L^2_{T_0}}\|q_0\|_{L^2_{T_0}} + 2T_0B \right)$$

ou ainda,

$$I(s\hat{q}) \leq s^2 \left[\frac{1 + 2M}{2}\|q_0\|^2 + A\|q_0\|_{L^2_{T_0}}^2 \right] + |s|\|f\|_{L^2_{T_0}}\|q_0\|_{L^2_{T_0}} + T_0(2B + 4M).$$

Pela escolha de A ,

$$\frac{1 + 2M}{2}\|q_0\|^2 + A\|q_0\|_{L^2_{T_0}}^2 < 0$$

e como a função $h(t) = t^2a + tb_1 + b_2$ possui concavidade voltada para baixo, temos que existe $s_0 \in \mathbb{R}$ tal que a função $e = s_0\hat{q}$ verifica

$$\|e\| > \rho \text{ e } I(e) < 0.$$

Pelo Teorema do Passo da montanha existe um ponto crítico $q_T \in E_T$ de I tal que $I(q_T) \geq \alpha$ para todo $T \geq T_0$.

■

Lema 5.4 (q_T) é uniformemente limitada em $T \geq T_0$.

Demonstração: Defina o conjunto de caminhos

$$\Gamma_T = \{g \in C([0, 1], E_T) : g(0) = 0, g(1) = e\}$$

Pelo Lema 5.3, sabemos que existe uma solução q_T de (5.3) no nível do passo da montanha

$$N_T \equiv \inf_{g \in \Gamma_T} \max_{s \in [0, 1]} I(g(s)).$$

Note que

$$N_T \leq \max_{s \in [0, 1]} I(g_0(s)) := C_{T_0},$$

onde $g_0(t) = te$. Logo para toda solução q_T de (5.3), temos

$$I(q_T) = N_T \leq C_{T_0}. \quad (5.17)$$

Usando o fato que $I'(q_T) = 0$ e (5.17) o restante da prova é idêntica ao da verificação da condição Cerami (C). Consequentemente existe $M_0 > 0$ independente de T tal que

$$\|q_T\| \leq M_0 \quad (5.18)$$

para todo $T \geq T_0$.

Considerando uma sequência $T_n \rightarrow \infty$ e o problema (5.3) sobre o intervalo $[-T_n, T_n]$. Pela conclusão do Lema 5.3 existe uma solução não trivial $q_n := q_{T_n}$ de (5.3). ■

Segue dos Lemas 3.2 e 3.4 que $\{q_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ possui uma subsequência convergente para uma certa função $q_0 \in C_{Loc}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ e que q_0 é uma solução homoclínica de (5.1). Vejamos que q_0 é não trivial considerando $f \equiv 0$. De (H3) existe $\delta > 0$ tal que

$$|\nabla W(t, x)| < \epsilon|x|,$$

daí

$$|(\nabla W(t, x), x)| \leq |x|^2 \quad \forall t \in \mathbb{R} \text{ e } |x| < \delta.$$

Defina a função Y sobre o intervalo $[0, \delta]$ como sendo $Y(0) = 0$ e

$$Y(s) = \max_{t \in \mathbb{R}, 0 < |x| \leq s} \frac{|(\nabla W(t, x), x)|}{|x|^2}$$

para $0 < s \leq \delta$. Como

$$\frac{|(\nabla W(t, x), x)|}{|x|^2} \leq \frac{|\nabla W(t, x)|}{|x|}$$

segue que Y é contínua no 0. Afirmamos que existe $d > 0$ satisfazendo

$$\|q_n\| \geq d \quad \forall n \in \mathbb{N}. \quad (5.19)$$

Caso contrário podemos obter uma subsequência $\{q_{n_k}\}$ tal que

$$\|q_{n_k}\| \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty. \quad (5.20)$$

Por (3.14)

$$\|q_{n_k}\|_{L_{T_{n_k}}^\infty} \rightarrow 0 \quad \text{quando } k \rightarrow \infty.$$

Da definição de Y ,

$$\int_{-T_n}^{T_n} (\nabla W(t, q_{n_k}(t)), q_{n_k}) dt \leq Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \int_{-T_n}^{T_n} |q_{n_k}(t)|^2 dt \leq Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2 \quad (5.21)$$

Desde que $I'(q_{n_k})q_{n_k} = 0$, temos

$$\int_{-T_n}^{T_n} (\nabla W(t, q_{n_k}(t)), q_{n_k}) dt = \int_{-T_n}^{T_n} |\dot{q}_{n_k}(t)|^2 dt + \int_{-T_n}^{T_n} (\nabla K(t, q_{n_k}(t)), q_{n_k}) dt. \quad (5.22)$$

Combinando (5.21), (5.22) e (H2)

$$Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2 \geq \int_{-T_n}^{T_n} |\dot{q}_{n_k}(t)|^2 dt + \int_{-T_n}^{T_n} K(t, q_{n_k}(t)) dt,$$

ou seja,

$$Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2 \geq \int_{-T_n}^{T_n} \frac{|\dot{q}_{n_k}(t)|^2}{2} dt + \int_{-T_n}^{T_n} K(t, q_{n_k}(t)) dt.$$

implicando que

$$Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2 \geq \eta^2(q_{n_k}(t))/2.$$

Pelo lema 5.2 e do fato que $\gamma \leq 2$, obtemos

$$Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2 \geq \frac{\min\{1, a2^{\gamma/2}\}}{2} \|q_{n_k}\|^2$$

ou seja,

$$Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \geq \frac{\min\{1, a2^{\gamma/2}\}}{2} > 0$$

passando ao limite

$$Y(0) > 0,$$

o que é uma contradição, logo (5.19) é verdadeira. Suponha, agora, $q_0 = 0$ e seja $\{q_{n_j}\}$ a sequência que converge para q_0 uniformemente. Sabemos que

$$\int_{-T_n}^{T_n} |\dot{q}_{n_k}(t)|^2 dt + \int_{-T_n}^{T_n} (\nabla K(t, q_{n_k}(t)), q_{n_k}(t)) dt \leq Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2$$

donde temos

$$\int_{-T_n}^{T_n} K(t, q_{n_k}(t)) dt \leq Y(\|q_{n_k}\|_{L_{T_n}^\infty}) \|q_{n_k}\|^2.$$

Desde que $\{q_{n_j}\}$ converge uniformemente para 0, obtemos as seguintes convergências

$$\int_{-T_n}^{T_n} K(t, q_{n_k}(t)) dt \rightarrow 0.$$

Por (H4)

$$\int_{-T_n}^{T_n} W(t, q_{n_k}(t)) dt \leq b \int_{-T_n}^{T_n} |q_{n_k}(t)|^2 dt \rightarrow 0.$$

Segue destes dois fatos que

$$I(q_{n_k}) = \frac{1}{2} \int_{-T_n}^{T_n} |q_{n_k}(t)|^2 dt + \int_{-T_n}^{T_n} K(t, q_{n_k}(t)) dt - \int_{-T_n}^{T_n} W(t, q_{n_k}(t)) dt$$

ou seja,

$$N_{T_k} = I(q_{n_k}) \rightarrow 0,$$

o que é um absurdo, pois $N_{T_k} \geq \alpha > 0$.

Suponha agora $f \not\equiv 0$ e usando que $\nabla V(t, 0) = 0$, temos por (5.1)

$$\nabla V(t, 0) = f(t),$$

o que é uma contradição. Consequentemente o problema (5.1) possui uma solução homoclínica não trivial.

Vejamos que $\nabla V(t, 0) = 0$. Segue de (H3) que

$$\nabla W(t, x) = \frac{\nabla W(t, x)}{|x|} |x|$$

e passando ao limite quando $x \rightarrow 0$, obtemos $\nabla W(t, x) = 0$.

Uma vez que

$$K(t, 0) = \min\{K(t, q(t)); q \in \mathbb{R}^N\}$$

concluimos que

$$\nabla K(t, 0) = 0,$$

concluindo assim a demonstração. ■

Teorema 5.1 *Assuma que W e K satisfaçam (H1), (H3) e as seguintes condições:*

(H'2) *Existe $\rho > 1$ tal que*

$$K(t, x) \leq (x, \nabla K(t, x)) \leq \rho K(t, x)$$

para todo $(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$.

(H'4) *Existem constantes $\mu > \max\{\rho, 2\}$, R, T_0 e $b > 0$ tal que*

$$W(t, x) \geq b|x|^\mu$$

para todo $t \in [-T_0, T_0]$, $|x| \geq R$.

(H'5) Existem constantes $0 < c < \mu - \rho$ e $\beta \in L^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}_+)$ tal que

$$\mu W(t, x) - (\nabla W(t, x), x) \leq cK(t, x) + \beta(t)$$

para todo $(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N$.

(H'6) $f \in L^2(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$ e $\|f\|_{L^2(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)} < \sqrt{2} \min(1/4, a/4) \rho_0$. Então o sistema (5.1) possui uma solução homoclínica não trivial $q \in W^{1,2}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^N)$.

Demonstração: Vejamos que I satisfaz todas as condições do Teorema do Passo da Montanha com a condição (C). Suponha que $\{q_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset E_T$ é uma sequência (C) de I , isto é,

$$\{I(q_n)\} \text{ é limitado e } (1 + \|q_n\|)\|I'(q_n)\|_{E_T^*} \rightarrow 0 \text{ quando } n \rightarrow \infty.$$

Então por (5.4) existe $M_T > 0$ tal que

$$M_T \geq \mu I(q_n) \quad \forall n \in \mathbb{N},$$

onde

$$\mu I(q_n) = \frac{\mu}{2} \eta^2(q_n) - \mu \int_{-T}^T W(t, q_n(t)) dt + \mu \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt.$$

Desde que $\rho > 1$,

$$\begin{aligned} -I'(q_n)q_n &\geq \int_{-T}^T [-2\rho|\dot{q}_n(t)|^2 - 4\rho K(t, q_n(t))] dt + \int_{-T}^T (\nabla W(t, q_n(t)), q_n(t)) dt - \\ &\quad - \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt. \end{aligned}$$

Logo

$$\begin{aligned} M_T &\geq \left(\frac{\mu - \rho}{2}\right) \eta^2(q_n) + \int_{-T}^T [(\nabla W(t, q_n(t)), q_n(t)) - \mu W(t, q_n(t))] dt \\ &\quad + (\mu - 1) \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt. \end{aligned}$$

Por (H'5)

$$\left(\frac{\mu - \rho}{2}\right) \eta^2(q_n) \leq M_T + c \int_{-T}^T K(t, q_n(t)) dt + \int_{-T}^T \beta(t) dt - (\mu - 1) \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt$$

donde temos

$$\left(\frac{\mu - \rho}{2}\right) \eta^2(q_n) \leq M_T + \frac{c}{2} \eta^2(q_n) + \int_{-T}^T \beta(t) dt - (\mu - 1) \int_{-T}^T (f_T(t), q_n(t)) dt.$$

Pela desigualdade de Hölder

$$\left(\frac{\mu - \rho - c}{2}\right)\eta^2(q_n) \leq M_T + \int_{-T}^T \beta(t)dt + (\mu - 1)\|f\|_{L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})}\|q_n\|$$

Segue do Lema 5.2

$$\left(\frac{\mu - \rho - c}{2}\right)\min\{\|q_n\|^2, 2^{\gamma/2}a\|q_n\|^\gamma\} \leq M_T + \int_{-T}^T \beta(t)dt + (\mu - 1)\|f\|_{L^2(\mathbb{R},\mathbb{R})}\|q_n\|.$$

Desde que $\mu - \rho - c > 0$ e $\gamma > 1$, $\{q_n\}$ é limitada e como no lema 3.1 segue que $\{q_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ possui uma subsequência convergente, satisfazendo assim a condição (C). O funcional I satisfaz a condição I_2 do Teorema do Passo da Montanha. Seja $\rho_1 = \frac{\rho_0}{\sqrt{2}}$ e $q \in E_T$ tal que

$$\|q\| = \rho_1, \text{ então } 0 < \|q\|_{L^\infty} \leq \rho_0.$$

Por (5.6) temos

$$\int_{-T}^T W(t, q(t))dt \leq \frac{a}{2} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt. \quad (5.23)$$

Por outro lado, desde que $\gamma \leq 2$ e por (H1) temos

$$\int_{-T}^T K(t, q(t))dt \geq a \int_{-T}^T |q(t)|^\gamma dt \geq a \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt. \quad (5.24)$$

De (5.4), (5.23) e da desigualdade de Hölder,

$$I(q) \geq \frac{1}{2}\eta^2(q) - \frac{a}{2} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \left(\int_{-T}^T |f_T(t)|^2 dt\right)^{1/2} \left(\int_{-T}^T |q(t)|^2 dt\right)^{1/2}.$$

Assim

$$I(q) \geq \frac{1}{2} \int_{-T}^T [|q(t)|^2 + 2K(t, q(t))] dt - \frac{a}{2} \int_{-T}^T |q(t)|^2 dt - \left(\int_{\mathbb{R}} |f_T(t)|^2 dt\right)^{1/2} \left(\int_{-T}^T |q(t)|^2 dt\right)^{1/2}$$

isto é,

$$I(q) \geq \min\left(\frac{1}{2}, \frac{a}{2}\right)\|q\|^2 - \|f\|_{L^2(\mathbb{R},\mathbb{R}^N)}\|q\|.$$

Obtendo

$$I(q) \geq \min\left(\frac{1}{2}, \frac{a}{2}\right)(\rho_1)^2 - \|f\|_{L^2(\mathbb{R},\mathbb{R}^N)}\rho_1 := \alpha \quad (5.25)$$

por (H'6) $\alpha > 0$ e (5.25) mostra que

$$I(q) \geq \alpha \text{ para } \|q\| = \rho$$

O funcional I satisfaz a condição I_3 do Teorema do Passo da Montanha. Seja $T \geq T_0$, $q_0 \in E_{T_0} - \{0\}$ e defina $\hat{q} \in E_T$ por

$$\hat{q}(t) = \begin{cases} q_0(t), & \text{se } t \in [-T_0, T_0] \\ 0, & \text{se } t \in [-T, T] - [-T_0, T_0]. \end{cases}$$

Desde que $K(t, 0) = W(t, 0) = 0$, temos

$$I(s\hat{q}) = I(sq_0) \quad \forall s \in \mathbb{R}.$$

Logo

$$I(s\hat{q}) = \frac{1}{2}\eta^2(sq_0) - \int_{-T_0}^{T_0} W(t, sq_0(t))dt + \int_{-T_0}^{T_0} (f_T(t), sq_0(t)).$$

Considerando

$$X = \{s \in [-T_0, T_0]; |sq_0| \geq R\} \text{ e } Y = \{s \in [-T_0, T_0]; |sq_0| \leq R\}$$

temos

$$I(s\hat{q}) = \frac{1}{2}\eta^2(sq_0) - \int_X W(t, sq_0(t))dt + \int_Y W(t, sq_0(t))dt + \int_{-T_0}^{T_0} (f_T(t), sq_0(t)).$$

Por ($H'4$)

$$I(s\hat{q}) = \frac{1}{2}\eta^2(sq_0) - b \int_X |sq_0(t)|^\mu dt + \int_Y W(t, sq_0(t))dt + \int_{-T_0}^{T_0} (f_T(t), sq_0(t)),$$

donde segue que existe $d > 0$ tal que

$$I(s\hat{q}) = \frac{1}{2}\eta^2(sq_0) - bs^\mu \int_{-T_0}^{T_0} |q_0(t)|^\mu dt + |s| \|f\|_{L^2_{T_0}} \|q_0\|_{L^2_{T_0}} + d. \quad (5.26)$$

Pelo Lema 5.1 com a condição ($H'2$) no lugar de ($H2$), obtemos

$$K(t, x) \leq M(|x|^\rho + 1) \quad \forall x \in \mathbb{R} \quad \forall t \in [-T_0, T_0],$$

onde

$$M = \max_{|t| \leq T_0, |x| \leq 1} K(t, x).$$

Então para todo $s \in \mathbb{R}$,

$$\eta^2(sq_0) = \int_{-T_0}^{T_0} [|s\dot{q}_0(t)|^2 + 2K(t, sq_0(t))],$$

isto é,

$$\eta^2(sq_0) \leq s^2 \int_{-T_0}^{T_0} |\dot{q}_0(t)|^2 dt + 2M \int_{-T_0}^{T_0} |sq_0(t)|^\rho dt + 4MT_0. \quad (5.27)$$

Substituindo (5.27) em (5.26)

$$I(s\hat{q}) \leq \frac{s^2}{2} \int_{-T_0}^{T_0} |\dot{q}_0(t)|^2 dt + Ms^\rho \int_{-T_0}^{T_0} |q_0(t)|^\rho dt - b|s|^\mu \int_{-T_0}^{T_0} |q_0(t)|^\mu dt + |s| \|f\|_{L^2_{T_0}} \|q_0\|_{L^2_{T_0}} + 2MT_0 + d$$

Desde que $\mu > \max(2, \rho)$ existe $s \in \mathbb{R}$ tal que se

$$e := s\hat{q}, \text{ então } \|e\| > \rho \text{ e } I(e) < 0.$$

Terminando assim a demonstração. Usando (H'2) e (H'6) no lugar de (H2) e (H6) respectivamente o restante da demonstração é análogo ao Lema 5.3.

■

Apêndice A

Introdução aos Espaços de Sobolev

A.1 Alguns resultados sobre Distribuições

Este Apêndice será destinado a fixar notações e mencionar resultados sobre a teoria das distribuições, resultados estes que foram usados ao longo do texto. Representaremos pela letra \mathbb{K} , o corpo dos números reais ou o corpo dos números complexos. Por \mathbb{N} representaremos o conjunto dos números naturais e por \mathbb{Z} o anel dos inteiros. Dado $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^N$ e $Z = (Z_1, Z_2, \dots, Z_n) \in \mathbb{K}^N$, define-se

$$|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n; \quad Z^\alpha = Z_1 \cdot Z_2 \cdot \dots \cdot Z_n; \quad \alpha! = \alpha_1! \alpha_2! \dots \alpha_n!$$

Por D^α , representa-se o operador de derivação de ordem α definido por

$$\frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \cdot \partial x_2^{\alpha_2} \cdot \dots \cdot \partial x_n^{\alpha_n}}.$$

A.2 Suporte de funções.

Seja $u : \Omega \rightarrow \mathbb{K}$ uma função mensurável e $(O_i)_{i \in I}$ a família de todos os abertos $O_i \subset \Omega$ tais que $u = 0$ *q.t.p.* em O_i . Defina

$$O = \bigcup_{i \in I} O_i$$

e observe que $O \subset \Omega$ é o maior aberto tal que $u = 0$ *q.t.p.*. O suporte de u , denotado por $\text{supp } u$, é definido como sendo

$$\text{supp } u = \Omega - O = \Omega \cap O^c.$$

Note que $\text{supp } u$ é um fechado relativo em Ω . Se u é uma função contínua, o suporte de u é dado por

$$\text{supp } u = \overline{\{x \in \Omega; u(x) \neq 0\}} \cap \Omega.$$

A.3 Espaço de Funções Teste

Seja Ω um subconjunto aberto do \mathbb{R}^N . Por $C_0^\infty(\Omega)$ representa-se o espaço vetorial de todas as funções numéricas em Ω , com suporte compacto em Ω , possuindo aí derivadas parciais contínuas de todas as ordens. Os elementos de $C_0^\infty(\Omega)$ são denominados funções testes. Observe que

$$C_0^\infty(\Omega) \subset C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$$

no sentido de que se $\phi \in C_0^\infty(\Omega)$, então

$$\bar{\phi}(x) = \begin{cases} \phi(x) & , \quad x \in \Omega \\ 0 & , \quad c.c. \end{cases}$$

pertence a $C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$.

A.4 Convergência em $C_0^\infty(\Omega)$

Diremos que $(\phi_n) \subset C_0^\infty(\Omega)$ converge para $\phi \in C_0^\infty(\Omega)$ quando:

i) Existe K compacto contido em Ω com $\text{supp } \phi_n, \text{supp } \phi \subset K$, para todo $n \in \mathbb{N}$, isto é, os suportes de todas as funções ϕ_n , para todo $n \in \mathbb{N}$ estão contidos em um compacto K contido em Ω .

ii) Para todo $\alpha \in \mathbb{N}^N$, temos

$$D^\alpha \phi_n \rightarrow D^\alpha \phi$$

uniformemente em K , isto é, todas as derivadas convergem para zero uniformemente em Ω . No que segue $C_0^\infty(\Omega)$ com a noção de convergência anterior será chamado o espaço das funções testes, sendo denotado por $D(\Omega)$.

A.5 Distribuições sobre $D(\Omega)$

Uma distribuição sobre $D(\Omega)$, é uma transformação linear $T : D(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ que é contínua segunda a convergência em $D(\Omega)$, isto é,

i) $\langle T, \varphi + \lambda\psi \rangle = \langle T, \varphi \rangle + \lambda\langle T, \psi \rangle, \forall \varphi, \psi \in D(\Omega) \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}.$

ii) $\varphi_n \rightarrow \varphi$ em $D(\Omega)$ implicar em

$$\langle T, \varphi_n \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle \text{ em } \mathbb{R}.$$

Exemplo: Dado $u \in L^1_{Loc}(\Omega)$, a função

$$\begin{aligned} T_u : D(\Omega) &\rightarrow \mathbb{R} \\ \varphi &\rightarrow \langle T_u, \varphi \rangle = \int_{\Omega} u\varphi \end{aligned}$$

é uma distribuição.

Notação: $D'(\Omega) : \{T; T : D(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \text{ é uma distribuição}\}.$

Convergência em $D'(\Omega)$

Sejam $(T_n) \subset D'(\Omega)$ e $T \in D'(\Omega)$, diremos que (T_n) converge para T em $D'(\Omega)$, e denotamos por

$$T_n \rightarrow T \text{ em } D'(\Omega)$$

quando, para cada $\varphi \in D(\Omega)$, tivermos

$$\langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle \text{ em } \mathbb{R}.$$

Quando $u \in L^1_{loc}(\Omega)$, é comum dizer que u é uma distribuição, neste caso, devemos perceber que estamos identificando u com T_u . Toda distribuição tem derivada de todas as ordens. Assim, todas as funções de $L^1_{loc}(\Omega)$ tem derivada de todas as ordens no sentido das distribuições.

A derivada de uma Distribuição

Considere $T : D(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ uma distribuição e $\alpha \in \mathbb{N}^n$. Definimos a derivada $D^\alpha T$ como sendo a seguinte distribuição

$$\begin{aligned} D^\alpha T : D(\Omega) &\rightarrow \mathbb{R} \\ \varphi &\rightarrow \langle D^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle. \end{aligned}$$

Produto de Funções por Distribuições

Se $\rho \in C^\infty(\Omega)$ e $\varphi \in D(\Omega)$, então $\rho\varphi \in D(\Omega)$. Quando $\rho \in C^\infty(\Omega)$ e $T \in D'(\Omega)$, então defini-se o produto ρT do seguinte modo

$$\langle \rho T, \varphi \rangle = \langle T, \rho\varphi \rangle.$$

Mostra-se que para a distribuição ρT vale a regra do produto

$$D^\alpha(\rho T) = D^\alpha \rho T + \rho D^\alpha T.$$

A.6 Derivada Fraca de Funções em $L^1_{loc}(\Omega)$

Para cada $u \in L^1_{loc}(\Omega)$, sabemos que existem as distribuições T_u e $D^\alpha T_u$. No entanto, pode ou não existir uma função $v_\alpha \in L^1_{loc}(\Omega)$ tal que

$$D^\alpha T_u \cong v_\alpha \quad (\text{A.1})$$

Fazendo a identificação $u \equiv T_u$, (A.1) representa

$$D^\alpha u = v_\alpha$$

isto é,

$$\langle D^\alpha u, \varphi \rangle = \langle v_\alpha, \varphi \rangle \Leftrightarrow (-1)^{|\alpha|} \langle u, D^\alpha \varphi \rangle = \langle v_\alpha, \varphi \rangle$$

ou seja,

$$(-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u D^\alpha \varphi = \int_{\Omega} v_\alpha \varphi.$$

Assim quando (A.1) ocorre, dizemos que v_α é a derivada fraca de u em $L^1_{loc}(\Omega)$ e denotaremos por

$$D^\alpha := v_\alpha.$$

A.7 Espaços de Sobolev

Seja $p \in [1, +\infty)$ e $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ um aberto. Definimos o espaço $W^{1,p}(\Omega)$ como sendo

$$W^{1,p}(\Omega) = \left\{ u \in L^p; \frac{\partial u}{\partial x_i} = v_i \in L^p(\Omega), i = 1, 2, \dots, N \right\}$$

cuja norma

$$\|u\|_{1,p} = \|u\|_p + \sum_{i=1}^N \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_p.$$

Para $p = +\infty$, temos $W^{1,\infty}(\Omega)$ dado por

$$W^{1,\infty}(\Omega) = \left\{ u \in L^\infty(\Omega); \frac{\partial u}{\partial x_i} := v_i \in L^\infty \right\}$$

e

$$\|u\|_{1,\infty} = \|u\|_\infty + \sum_{i=1}^N \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_\infty.$$

Para $k \in \mathbb{N}$ e $p \in [1, \infty)$, definimos

$$W^{k,p}(\Omega) = \{x \in L^p(\Omega); D^\alpha u := v_\alpha \in L^p, \forall \alpha \in \mathbb{N}^N \text{ com } |\alpha| \leq k\}$$

munido da norma

$$\|u\|_{k,p} = \|u\|_p + \sum_{1 \leq |\alpha| \leq k} \|D^\alpha u\|_p.$$

De modo análogo, definimos

$$W^{k,\infty}(\Omega) = \{u \in L^\infty(\Omega); D^\alpha u := v_\alpha \in L^\infty, \forall \alpha \in \mathbb{N}^N \text{ com } |\alpha| \leq k\}$$

e

$$\|u\|_{k,\infty} = \|u\|_\infty + \sum_{1 \leq |\alpha| \leq k} \|D^\alpha u\|_\infty.$$

Iremos trabalhar com o espaço de Sobolev $W_T^{1,p}$ que é o espaço de funções $u \in L^p(0, T; \mathbb{R}^N)$ que possuem uma derivada fraca $\dot{u} \in L^p(0, T; \mathbb{R}^N)$. Observe que se $u \in W_T^{1,p}$, temos

$$u(t) = \int_0^t \dot{u}(s) ds + c$$

e $u(0) = u(T)$. A norma sobre $W_T^{1,p}$ é dada por

$$\|u\|_{W_T^{1,p}} = \left(\int_0^T |u(t)|^p dt + \int_0^T |\dot{u}(t)|^p dt \right)^{1/p}.$$

Denotaremos por H_T^1 o espaço de Hilbert $W_T^{1,2}$ com o produto interno

$$(u, v) = \int_0^T [(u(t), v(t)) + (\dot{u}(t), \dot{v}(t))] dt$$

cujas norma correspondente é

$$\|u\|_{W_T^{1,2}} = \|u\|.$$

Fatos Importantes

- 1) $W^{k,p}(\Omega)$ é reflexivo para $1 \leq p < \infty$.
- 2) $W^{k,p}(\Omega)$ é separável para $1 < p < \infty$.
- 3) $W^{k,\infty}(\Omega)$ não é separável e nem reflexivo.

A.8 Imersões nos Espaços de Sobolev

Imersão Contínua

Diremos que $(X, \|\cdot\|_X)$ está imerso continuamente em $(Y, \|\cdot\|_Y)$ quando:

i) X é subespaço vetorial de Y .

ii) A identidade $i : (X, \|\cdot\|_X) \rightarrow (Y, \|\cdot\|_Y)$ é contínua.

Imersão Compacta Diremos que $(X, \|\cdot\|_X)$ está imerso compactamente em $(Y, \|\cdot\|_Y)$ quando:

i) X é subespaço vetorial de Y .

ii) A identidade $i : (X, \|\cdot\|_X) \rightarrow (Y, \|\cdot\|_Y)$ é linear compacta, ou seja, se $\{x_n\}$ é limitada em $(X, \|\cdot\|_X)$, isto é, existe $M > 0$ tal que $\|x_n\| \leq M \forall n \in \mathbb{N}$, então existem $\{x_{n_j}\} \subset \{x_n\}$ e $z \in Y$ tais que

$$\|x_{n_j} - z\|_Y \rightarrow 0 \text{ quando } n_j \rightarrow \infty$$

ou seja $x_{n_j} \rightarrow z$ em Y .

Teorema A.1 *Seja Ω um domínio regular, $m \in \mathbb{N}$ e $1 \leq p < \infty$. Então, para qualquer $j \in \mathbb{N}$ as imersões abaixo são contínuas:*

- Se $m < \frac{N}{p}$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,q}(\Omega)$, $p \leq q \leq \frac{Np}{N-mp}$.
- Se $m = \frac{N}{p}$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,q}(\Omega)$, $p \leq q < \infty$.
- Se $m > \frac{N}{p}$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow C_B^j(\Omega)$.
- Se $m - 1 < \frac{N}{p} < m$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow C^{j,\alpha}(\Omega)$, $0 < \alpha < m - \frac{N}{p}$ onde $C_B^j(\Omega)$ é o subespaço de $C^j(\Omega)$ formado pelas funções que juntamente com as suas derivadas até a ordem j são limitadas em Ω . Neste espaço usamos a norma

$$\|u\|_{C_B^j(\Omega)} = \max_{0 \leq |\alpha| \leq j} \sup_{x \in \Omega} |D^\alpha u(x)|$$

Importante: Se $N = 1$, $p > 1$ e $I \subset \mathbb{R}$, os dois últimos itens do teorema de imersão asseguram que as funções que estão em $W^{1,p}(\Omega)$ são contínuas.

Teorema A.2 *Seja Ω um domínio regular limitado, $j \in \mathbb{N}$, $m \in \mathbb{N}_*$ e $1 \leq p < \infty$. Então, as imersões abaixo são compactas:*

- Se $m < \frac{N}{p}$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,q}(\Omega)$, $1 \leq q \leq \frac{Np}{N-mp}$.
- Se $m = \frac{N}{p}$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow W^{j,q}(\Omega)$, $1 \leq q \leq \frac{Np}{N-mp}$.
- Se $m > \frac{N}{p} < m$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow C_B^{j,\alpha}(\Omega)$.
- Se $m - 1 < \frac{N}{p} < m$, $W^{j+m,p}(\Omega) \hookrightarrow C^{j,\alpha}(\Omega)$, $0 < \alpha < m - \frac{N}{p}$.

Importante

Se I é um intervalo limitado da reta, temos que a imersão de $W^{1,p}(I) \hookrightarrow C(\bar{I})$ é

compacta para $p > 1$, isto é, se $\{\varphi_n\} \subset W^{1,p}(I)$ é limitada, existem $\{\varphi_{n_j}\} \subset \{\varphi_n\}$ e $\varphi \in C(I)$ tais que

$$\|\varphi_{n_j} - \varphi\| \rightarrow 0.$$

A.9 O espaço $W_0^{k,p}(\Omega)$

Para Ω um domínio limitado em \mathbb{R}^N , sabemos que

$$C_0^\infty \subset W^{k,p}(\Omega).$$

Definimos

$$W_0^{k,p}(\Omega) = \overline{C_0^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{k,p}}.$$

Assim, $u \in W_0^{k,p}(\Omega)$ se, e somente se, existe $\{\varphi_n\} \subset C_0^\infty$ tal que

$$\|\varphi_{n_j} - u\| \rightarrow 0.$$

Mostra-se que se $u \in W^{k,p}(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$, então

$$u \in W_0^{k,p}(\Omega) \Leftrightarrow u = 0 \text{ em } \partial\Omega.$$

Assim, se $I \subset \mathbb{R}$ é um aberto, temos que

$$u \in W_0^{k,p}(I) \Leftrightarrow u = 0 \text{ em } \partial I.$$

Se $\Omega = \mathbb{R}^N$, temos $W_0^{k,p}(\mathbb{R}^N) = W^{k,p}(\mathbb{R}^N)$. Em particular,

$$W_0^{1,p}(\mathbb{R}) = W^{1,p}(\mathbb{R}).$$

Se $|\Omega^c| > 0$, então

$$W_0^{k,p}(\Omega) \neq W^{k,p}(\Omega).$$

Apêndice B

Resultados Importantes

Proposição B.1 *Sejam $(X, \|\cdot\|_X)$ $(Y, \|\cdot\|_Y)$ espaços vetoriais normados com*

$$(X, \|\cdot\|_X) \hookrightarrow (Y, \|\cdot\|_Y)$$

continuamente. Se $(x_n) \subset X$ é tal que $x_n \rightarrow x$ em X , então $x_n \rightarrow x$ em Y

Demonstração: Dado $f \in Y'$ então

$$|f(x)| \leq c\|x\|_Y \quad \forall x \in Y.$$

Da imersão contínua

$$|f(x)| \leq c\|x\|_Y \leq \hat{c}\|x\|_X \quad \forall x \in X.$$

Logo $f \in X'$ e daí

$$f(x_n) \rightarrow f(x) \text{ em } Y$$

uma vez que $Y' \subset X'$.

Teorema B.1 (*Ascoli-Arzelá*) (*Ver [11]*) *Seja $K \subset \mathbb{R}$ um compacto. Toda sequência equicontínua e simplesmente limitada de funções $f_n : K \rightarrow \mathbb{R}^N$ possui uma subsequência uniformemente convergente.*

Corolário B.1 (*Ver [9]*) *Suponha que para algum $t_0 \in [a, b]$, a função $x \rightarrow f(x, t_0)$ é integrável sobre X , que $\partial f / \partial t$ exista sobre $X \times [a, b]$, e que exista um função integrável g sobre X tal que*

$$\left| \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) \right| \leq g(x)$$

Então a função $F = \int f(x, t) d\eta$ é diferenciável sobre $[a, b]$ e

$$\frac{dF}{dt}(t) = \frac{d}{dt} \int f(x, t) d\eta(x) = \int \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) d\eta(x)$$

onde $t \rightarrow f(x, t)$ é contínua sobre $[a, b]$ para cada $x \in X$.

Teorema B.2 (Representação de Riesz) (Ver [17]) Dado um funcional linear contínuo $f : H \rightarrow \mathbb{R}$, onde H é um espaço de Hilbert, existe um único elemento $u \in H$ tal que

$$f_u(v) = \langle u, v \rangle, \quad \forall v \in H$$

e

$$\|f\|_{H^*} = \|u\|.$$

Teorema B.3 Suponha que $\phi \in C^1(X, \mathbb{R})$ satisfaz a condição de Cerami. Se $c \in \mathbb{R}$ não é um valor crítico de ϕ então para todo $\epsilon > 0$ suficientemente pequeno, existe $\eta \in C([0, 1] \times X, X)$ tal que para qualquer $u \in X$ e $t \in [0, 1]$:

- i) $\eta(0, u) = u$,
- ii) $\eta(t, u) = u$ se $u \notin \phi^{-1}([c - 2\epsilon, c + 2\epsilon])$,
- iii) $\eta(1, \phi^{c+\epsilon} \subset \phi^{c-\epsilon})$.

Demonstração: Note que existem constantes $\alpha, \beta > 0$ tais que

$$u \in \phi^{-1}([c - 2\alpha, c + \alpha]) \text{ implica } (1 + \|u_n\|)\|\phi'(u)\| > \beta,$$

caso contrário, existe uma sequência $\{u_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ com

$$c - \frac{1}{n} \leq \phi(u_n) \leq c + \frac{1}{n}, \quad (1 + \|u_n\|)\|\phi'(u_n)\| \leq \frac{1}{n},$$

ou seja,

$$\phi(u_n) \rightarrow c \text{ e } (1 + \|u_n\|)\|\phi'(u_n)\| \rightarrow 0.$$

Pela condição de Cerami, c seria um valor crítico de ϕ , contrariando a hipótese. Agora o resultado segue do Lema de Deformação com $S = X$, $\epsilon \in (0, \alpha]$ fixado e $\delta = \frac{4\epsilon}{\beta}$.

■

Teorema B.4 *Seja X um espaço de Banach e seja $\phi \in C^1(X, \mathbb{R})$. Se*

i) ϕ é limitado inferiormente, $c = \inf_X \phi$,

ii) ϕ satisfaz a condição de Cerami,

então existe $u_0 \in X$ tal que

$$\phi(u_0) = c = \inf_X \phi.$$

Logo c é um valor crítico de ϕ .

Demonstração : Suponha por contradição que c não é valor crítico de ϕ . Então pelo Teorema B.3 existem $\epsilon > 0$ e $\eta \in C([0, 1] \times X, X)$ tais que

$$\eta(1, \phi^{c+\epsilon}) \subset \phi^{c-\epsilon},$$

o que é um absurdo pois

$$\phi^{c-\epsilon} = \emptyset.$$

Finalizando a demonstração. ■

Lema B.1 *Seja $f \in L^p(\Omega)$ então,*

$$\int_{B_t^c(0)} |f(t)|^p dt \rightarrow 0 \text{ quando } t \rightarrow \infty,$$

onde $B_t(0)$ é a bola de centro 0 e raio t .

Demonstração: Note que

$$\int_{B_t^c(0)} |f(t)|^p dt = \int_{\Omega} I_{B_t^c(0)} |f(t)|^p dt$$

onde I é a função característica de $B_t^c(0)$. Considerando

$$g(t) = I_{B_t^c(0)} |f(t)|^p,$$

temos:

i) $g(t) \rightarrow 0$ quando $t \rightarrow \infty$.

ii) $|I_{B_t^c(0)} |f(t)|^p| \leq |f(t)|^p$.

O lema segue usando o teorema da convergência Dominada de Lebesgue. ■

Lema B.2 (Ver [10]) Sejam $x, y \in \mathbb{R}^N$ e $\langle \cdot, \cdot \rangle$ o produto interno usual no \mathbb{R}^N . Então

$$\langle |x|^{p-2}x - |y|^{p-2}y, x - y \rangle \geq \begin{cases} c_p |x - y|^p, & \text{se } p \geq 2 \\ c_p \frac{|x-y|^2}{(|x|+|y|)^{2-p}}, & \text{se } 1 < p < 2 \end{cases}$$

Demonstração: Vejamos primeiramente o caso onde $p \geq 2$. Seja $\eta = (\eta_1, \dots, \eta_N) \in \mathbb{R}^N$ e

$$a_j(\eta) = |\eta|^{p-2}\eta_j, \quad j = 1, \dots, N.$$

Seja $x = (x_1, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N$ e

$$a_{i,j}(\eta) = \frac{\partial}{\partial \eta_i} a_j(\eta).$$

Suponha $\eta \neq 0$. Daí

$$\sum_{i,j} a_{i,j}(\eta) = \sum_{i,j} \left(\frac{\partial}{\partial \eta_i} (|\eta|^{p-2}\eta_j) \right)$$

e como

$$a_{i,j}(\eta) = \left((\eta_1^2 + \dots + \eta_N^2)^{(p-2)/2} \eta_j \right) = (p-2)|\eta|^{p-4} \eta_i \eta_j + |\eta|^{p-2} \delta_{i,j}$$

onde $\delta_{i,j} = 1$ para $i = j$ e $\delta_{i,j} = 0$ para $i \neq j$. Usando que

$$\sum_{i,j} \eta_i \eta_j x_i x_j = \left(\sum_{i,j} \eta_i x_i \right)^2 \geq 0$$

temos

$$\sum_{i,j} a_{i,j}(\eta) x_i x_j \geq |\eta|^{p-2} |x|^2 \quad (\text{B.1})$$

Além disso,

$$\frac{1}{4} |\eta - \eta'| \leq |\eta' + t(\eta - \eta')| \quad (\text{B.2})$$

para $|\eta'| \geq |\eta|$, $0 \leq t \leq \frac{1}{4}$. De fato, Como

$$|\eta'| = |\eta' - \eta + \eta| \geq |\eta' - \eta| - |\eta| \geq |\eta' - \eta| - |\eta'|$$

Logo $|\eta'| \geq |\eta' - \eta|/2$ Note que

$$|\eta' + t(\eta - \eta')| \geq |\eta'| - t|\eta - \eta'| \geq \frac{|\eta' - \eta|}{2} - \frac{1}{4} |\eta - \eta'| = \frac{1}{4} |\eta - \eta'|$$

Consequentemente

$$[a_j(\eta' + t(\eta - \eta'))(\eta_i - \eta_j)]_0^1 = \int_0^1 \frac{\partial}{\partial \eta_j} (a_j(\eta' + t(\eta - \eta')))(\eta_i - \eta'_i)(\eta_j - \eta'_j) dt$$

$$\sum_{j=1}^N (a_j(\eta) - a_j(\eta'))(\eta_j - \eta'_j) = \int_0^1 \sum_{j,i}^N a_{i,j}(\eta' + t(\eta - \eta'))(\eta_i - \eta'_i)(\eta_j - \eta'_j) dt$$

Usando (B.1) e (B.2) temos

$$\sum_{j=1}^N (a_j(\eta) - a_j(\eta'))(\eta_j - \eta'_j) \geq c \int_0^1 |\eta - \eta'|^p = c|\eta - \eta'|^p.$$

Caso $1 < p < 2$.

Por homogeneidade podemos assumir que $|x| = 1$ e $|y| \leq 1$. Além disso, escolhendo uma base conveniente para o \mathbb{R}^N temos

$$x = (1, 0, \dots, 0), y = (y_1, y_2, \dots, 0) \text{ e } \sqrt{y_1^2 + y_2^2} \leq 1.$$

Note que

$$\langle |x|^{p-2}x - |y|^{p-2}y, x - y \rangle \geq c \frac{|x - y|^2}{(|x| + |y|)^{2-p}}$$

ou seja,

$$\left[\left(1 - \frac{y_1}{(y_1^2 + y_2^2)^{\frac{2-p}{2}}} \right) (1 - y_1) + \frac{y_2^2}{(y_1^2 + y_2^2)^{\frac{2-p}{2}}} \right] \frac{(1 + \sqrt{y_1^2 + y_2^2})^{2-p}}{(1 - y_1)^2 + y_2^2}. \quad (\text{B.3})$$

Considerando primeiramente $y_1 \leq 0$, temos

$$1 - \frac{y_1}{|y|^{2-p}} \geq 1 - y_1 \geq (1 - y_1)(p - 1). \quad (\text{B.4})$$

Para $0 \leq y_1 \leq 1$. Considere a função

$$f(t) = 1 - t^{p-1} - (p - 1)(1 - t)$$

que é crescente para $0 \leq t \leq 1$. De fato

$$f'(t) = -(p - 1)t^{p-2} + (p - 1) = (p - 1)(1 - t^{p-2}) \geq 0.$$

Daí

$$f(t) \geq f(0) = 2 - p \geq 0.$$

Donde obtemos

$$1 - \frac{y_1}{|y_1|^{2-p}} = 1 - y_1^{p-1} \geq (p - 1)(1 - y_1).$$

Concluindo assim a demonstração.

Corolário B.2 (Ver Brézis) *Seja E um espaço de Banach reflexivo. Seja $K \subset E$ um subconjunto convexo, fechado e limitado. Então K é compacto na topologia fraca*

B.1 O problema de Cauchy

Recordaremos uma versão do Teorema de Existência e Unicidade locais para equações diferenciais ordinárias em espaços de Banach. Ver [14]

Seja $F : X \rightarrow E$ uma aplicação contínua definida num aberto X de um espaço de Banach E e fixemos $(t_0, u_0) \in \mathbb{R} \times X$ e $r > 0$ tal que

$$B_r(u_0) := \{u \in E : \|u - u_0\| < r\} \subset X.$$

Defina

$$M := \sup_{u \in B_r(u_0)} \|F(u)\| \text{ e } K := \sup_{u, v \in B_r(u_0)} \frac{\|F(u) - F(v)\|}{\|u - v\|}$$

Teorema B.5 *Se $Ml < r$ e $K < \infty$ então o problema de Cauchy*

$$\dot{\sigma}(t) = F(\sigma(t)), \quad \sigma(t_0) = u_0$$

possui uma única solução $\sigma(\cdot)$ definida em $I := [t_0 - l, t_0 + l]$ e com imagem em $B_r(u_0)$

Proposição B.2 *Seja $F : X \rightarrow E$ uma aplicação localmente lipschitziana definida num aberto $X \subset E$. Então, para cada $u \in X$ o problema de Cauchy*

$$\dot{\sigma}(t) = F(\sigma(t)), \quad \sigma(0) = u_0$$

possui uma única solução definida num intervalo maximal $(w_-(u), w_+(u))$ com $w_-(u) < 0 < w_+(u)$. O conjunto

$$\Omega := \{(t, u) \in : u \in X, t \in (w_-(u), w_+(u))\}$$

é aberto e a aplicação $\sigma \equiv \sigma(t, u) : \Omega \rightarrow X$ é localmente lipschitziana. Além disso, se para algum $u \in X$ o conjunto $\sigma(\cdot, u)$ varia num fechado de X , tem-se

$$w_+(u) < \infty \implies \int_0^{w_+(u)} \|F(\sigma(s))\| ds = \infty.$$

Proposição B.3 *Seja $F : X \rightarrow E$ uma aplicação localmente lipschitziana definida num aberto $X \subset E$ e considere o fluxo $\sigma \equiv \sigma(t, u)$ definido na Proposição B.2. Se existirem constantes positivas A e B tais que*

$$\|F(u)\| \leq A\|u\| + B \quad \forall u \in X \tag{B.5}$$

então $w_+(u) = \infty$ para todo $u \in X$, $\sigma(t, \cdot)$ é um homeomorfismo de X para todo t e $\sigma[0, \infty[\times X \rightarrow X$ transforma conjuntos limitados em conjuntos limitados.

B.2 Séries de Fourier

Enunciaremos alguns resultados sobre séries de Fourier usados ao longo da dissertação, para mais detalhes ver [16]. Seja $u : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$ uma função integrável, a sua série de Fourier é a série dada por

$$S[u] = \frac{a}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(a_k \cos\left(\frac{2k\pi}{T}t\right) + b_k \operatorname{sen}\left(\frac{2k\pi}{T}t\right) \right). \quad (\text{B.6})$$

Cuja série complexa pode ser escrita como

$$S[u] = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e^{\frac{i2k\pi}{T}t}$$

onde

$$c_0 = \frac{a_0}{2}, \quad c_k = \left(\frac{a_k - ib_k}{2} \right) \text{ e } c_{-k} = \left(\frac{a_k + ib_k}{2} \right), \quad k \in \mathbb{K}.$$

e a_0 , b_k e a_k são obtidos da seguinte maneira:

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) dt,$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) \cos\left(\frac{2k\pi}{T}t\right) dt$$

e

$$b_k = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) \operatorname{sen}\left(\frac{2k\pi}{T}t\right) dt.$$

Além disso, os coeficientes de Fourier complexos de u e u' satisfazem

$$c'_k = \frac{i2k\pi}{T} c_k, \quad k \in \mathbb{Z}.$$

Teorema B.6 *Sejam f e g funções periódicas de período T com $f \in C^1(-T, T)$ a menos de um número finito de pontos. Então*

$$\frac{1}{T} \langle f, g \rangle = \sum_{-\infty}^{+\infty} \dot{f}(t) \dot{g}(t).$$

Em particular vale a identidade de Parseval

$$\frac{1}{T} \|f\|^2 = \sum_{-\infty}^{+\infty} |\dot{f}(t)|^2.$$

Referências Bibliográficas

- [1] Mawhin, J. Willem, M., *Critical Point Theory and Hamiltonian Systems*, Springer-Verlag, New York, Berlin.
- [2] M. Izydorek, J. Janczewska., *Homoclinic solutions for nonautonomous second order Hamiltonian systems with a coercive potential*, J. Mathematical Analysis and Applications, 2007.
- [3] X.H. Tang, Li Xiao., *Homoclinic solutions for ordinary p -Laplacian systems with a coercive potential*, Nonlinear Analysis, 2008 .
- [4] Shiping Lu.; *Homoclinic solutions for a nonlinear second order differential systems with p -Laplacian operator*, Department of Mathematics, Anhui Normal University, 2010.
- [5] Adel Daouas.; *Homoclinic orbits for a superquadratic Hamiltonian systems without a periodicity assumption*, Nonlinear Analysis, 2011.
- [6] M. Izydorek, J. Janczewska.; *Homoclinic solutions for a class of the second order Hamiltonian systems*, Journal of Differential Equations, 2005 .
- [7] P.H. Rabinowitz.; *Homoclinic orbits for a class of Hamiltonian systems*, Proc. Roy. Soc. Edinburg, 1990 .
- [8] D. Goldstein.; *Tópicos em análise não Linear e aplicações as Equações Diferenciais*, CNPQq, Rio de Janeiro, 1986 .
- [9] R.G. Bartle.; *The Elements of Integration and Lebesgue Measure*, Willey Classic Library, 1995 .
- [10] I. Peral.; *Multiplicity of solutions for the p -Laplacian*, Departamento de Matemáticas Universidade Autónoma de Madrid, Spain, 1997.

- [11] Lima, Elon Lages.; *Análise Real*, Rio de Janeiro: IMPA, 2002 .
- [12] M. Willem.; *Minimax Theorems*, Boston: Birkhauser, 1996 .
- [13] C. Vidal.; *Notas sobre sistemas hamiltonianos e aplicações a mecânica celeste*, Universidad del Bío, Chile, 2009 .
- [14] Ramos, M. P. N. Ramos.; *Teoremas de Enlace na Teoria dos Pontos Críticos*, Textos de Matemática, v.2. Faculdade da Universidade de Lisboa, Departamento de Matemática, 1993 .
- [15] Lima, Elon Lages.; *Espaços Métricos*, Projeto Euclides: CNPQ-IMPA, 1977.
- [16] Iorio, Valeria.; *EDP, um curso de graduação*, Coleção Matemática Universitária, Rio de Janeiro, 2007.
- [17] Kreyszig, Erwin.; *Introductory functional analysis with applications*, John Wiley & Sons, United States of America, 1989.
- [18] Figueiredo, Djairo.; *Lectures on the Ekeland variational principle with applications and detours*, Springer-Verlag, New York, 1989.